

Guida alle esercitazioni del
Laboratorio di Segnali e Sistemi
a.a 2025 - 2026

Prof. M. Felici, C. Luci, M. Raggi, M. Vignati
Dipartimento di Fisica, Università La Sapienza di Roma

Ultima revisione M. Raggi Ottobre 2025

Indice

1	Esercitazione n. 1: Familiarizzazione con gli strumenti	11
1.1	Familiarizzazione	11
1.2	Studio di un circuito RC passa-alto	12
1.3	Diodo	12
2	Esercitazione n. 2: Amplificatore ad emettitore comune senza C_E	13
2.1	Amplificatore ad Emettitore Comune (CE) senza capacità di emettitore . .	14
2.2	Risposta in frequenza	15
2.3	Resistenza di uscita	15
3	Esercitazione n. 3: Amplificatore ad emettitore comune	17
3.1	Amplificatore ad Emettitore Comune (CE)	17
3.2	Risposta in frequenza	18
3.3	Resistenza di uscita	19
4	Esercitazione n. 4: Amplificatore operativo(I)	21
4.1	Introduzione	21
4.2	Misura della "Slew Rate"	22
4.3	Misura del prodotto guadagno x banda	22
4.4	Sommatore non invertente a 3 ingressi	23
5	Esercitazione n. 5: Amplificatore operativo - Filtro attivo passa-basso e sommatore 4 bit	25
5.1	Progettazione e realizzazione del circuito	25
5.2	Misure	25
5.3	Generatore di rumore del generatore di funzione	26
5.4	Sommatore a 4 bit invertente	26
5.5	Termine dell'esperienza	26
6	Esercitazione n. 7 6: Circuiti logici: ADC	27
6.1	Contatore a 4 bit	27
6.2	DAC a 4 bit	27
6.3	Circuito completo	29
6.4	Calibrazione	30

7	Esercitazione n. 8 7: Arduino (I)	31
7.1	Comunicazione seriale	31
7.1.1	Operazioni di Input/Output	31
7.2	Output analogico: linearità del DAC	32
7.2.1	Output digitale: Calibrazione uscite PWN	33
7.3	Input analogico: Calibrazione ADC	33
7.3.1	Misura della frequenza di campionamento	33
8	Esercitazione n. 9 8: Arduino (II)	35

Introduzione

Queste note costituiscono una guida per gli studenti che devono frequentare le esercitazioni del corso.

E' molto importante, prima di ogni esercitazione, leggere accuratamente il corrispondente paragrafo (così come è fondamentale, prima di ogni esercitazione, aver studiato e compreso i corrispondenti argomenti trattati a lezione e sulle dispense), in modo da poter lavorare proficuamente in laboratorio. I fisici sanno che un'ora di studio può far risparmiare parecchio ore in laboratorio.

E' anche fondamentale che tutti gli studenti, fin dall'inizio, abbiano una sufficiente padronanza degli strumenti che utilizzeranno durante le esercitazioni: a questo scopo è dedicata la prima esercitazione ("Familiarizzazione con gli strumenti"), la cui importanza non va sottovalutata. Grossolani errori, perdite di tempo e conseguenti frustrazioni sono spesso dovute, nelle sessioni successive, a un cattivo uso degli strumenti.

Il lavoro in laboratorio si svolge in gruppi, ma è necessario che tutti i componenti del gruppo siano egualmente "consoci" di ciò che si sta facendo e partecipino con un ruolo attivo. Il lavoro in laboratorio è parte essenziale di questo corso, quindi gli studenti devono dedicarsi ad esso molto seriamente. E' solo attraverso questo lavoro che si può sperare di raggiungere una reale e utile padronanza della materia, toccando con mano quelli che sono i problemi pratici che si incontrano nella realizzazione concreta di circuiti elettronici.

Lavorare in laboratorio

E' bene ricordare alcuni punti che vi aiuteranno a lavorare proficuamente in laboratorio:

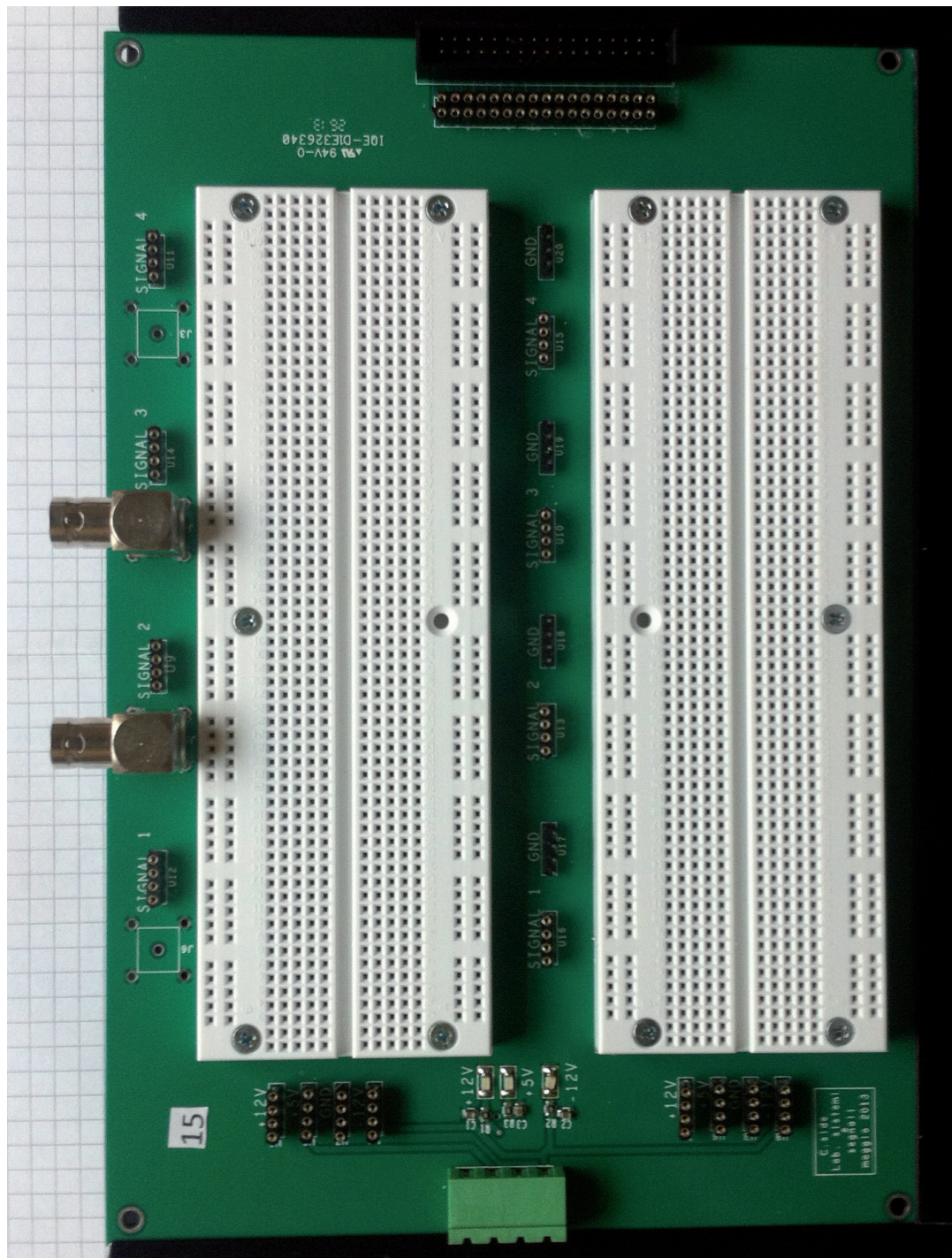
Strumenti:

accendete gli strumenti che utilizzerete nel corso dell'esperienza all'inizio e lasciateli sempre accesi. E' assolutamente insensato spegnere e riaccendere continuamente oscillografo, multimetro, ecc.. Lo stesso vale per i generatori di funzione o gli alimentatori. Naturalmente è spesso opportuno disconnettere le tensioni da un circuito mentre lo si sta montando o modificando: questo può essere meglio ottenuto disconnettendo i cavi che portano le alimentazioni alla basetta.

Progettare l'esperienza:

prima di tutto occorre avere uno schema chiaro del circuito che si vuole costruire, corredato del valore dei componenti. In alcuni casi i valori dei componenti sono già definiti nella traccia dell'esperienza, in altri essi devono essere scelti sulla base di un vostro progetto. In tal caso, prima di iniziare a montare il circuito, eseguite tutti i calcoli e le scelte necessarie,

CONNETTORI BNC



CONNETTORE ALIMENTAZIONE QUADRUPOLO

Figura 1: La basetta per il montaggio dei circuiti

con l'accuratezza necessaria in modo da evitare banali errori dovuti alla fretta. Fate un disegno chiaro e tenetelo sempre sott'occhio.

Costruire il circuito:

tradurre il disegno in un circuito montato sulla basetta è molto semplice nelle prime esperienze, ma diventerà rapidamente più complicato. E' importante eseguire sempre montaggi ordinati, in cui i componenti sono ancorati solidamente alla basetta, e in cui sia facile accedere ai vari punti del circuito con i puntali degli strumenti diagnostici (multimetro, oscilloscopio). E, possibilmente, in cui sia agevole sostituire un componente. Prima di montare ogni componente verificate che il valore sia quello giusto.

Diagnostica:

dopo aver montato il circuito dovete verificare che esso funzioni correttamente. Molto spesso avviene il contrario: il circuito non dà segni di vita, ovvero si comporta in modo diverso da quello atteso. In questi casi è necessario investigare sulle cause di malfunzionamento, cioè eseguire delle procedure diagnostiche. Quindi bisogna avere sempre a disposizione i puntali del multimetro e le sonde dell'oscilloscopio, da utilizzare (in base alle situazioni) per questo scopo. Le cause del malfunzionamento possono essere varie:

- cattive connessioni;
- errori di montaggio;
- errata scelta di uno o più componenti;
- componente difettoso.

Prima di invocare l'aiuto dell'assistente dovete procedere voi stessi a tutte le verifiche che aiutano a identificare il problema:

- verificate accuratamente che il circuito sia montato correttamente, cioè secondo il progetto che avete sotto occhio;
- verificate di nuovo che il valore dei componenti montati sia quello corretto;
- misurate con lo strumento idoneo al caso la tensione nei vari nodi del circuito per verificare che essa sia ragionevolmente simile al valore atteso;
- valutate la corrente che circola in ogni ramo (o componente), in base alle misure di tensione di cui sopra;

Per individuare "dove" il circuito non funziona, applicate il segnale al suo ingresso e poi seguitelo passo passo, verso l'uscita, con la sonda dell'oscilloscopio.

Nella grande maggioranza dei casi riuscirete ad individuare il problema e a risolverlo!

Relazioni di laboratorio

Le relazioni di laboratorio debbono essere redatte in formato PDF e caricate su cloud o inviate ai docenti. La relazione deve contenere tutte le informazioni rilevanti per essere comprensibile ad una persona che non ha partecipato all'esperienza. Per tale motivo deve contenere i valori dei componenti montati con le loro incertezze, lo schema del circuito montato (non servono le foto), i dati raccolti ed i grafici da essi ricavati. E' parte fondamentale della relazione il commento dei risultati ottenuti. E' necessario commentare se i risultati rispettano o non rispettano le attese nel caso non le rispettino cercate di capire il perché.

Osservazioni e suggerimenti

Unità di misura:

usatele in modo appropriato e scrivetele correttamente, come dovrete già sapere, e cioè, per esempio, volt e non Volt, dB e non db, Hz e non hZ o simili nefandezze. Informazioni sui guai derivanti dal cattivo uso delle unità di misura al sito:

www.hq.nasa.gov/pub/pao/reports/1999/MCO_report.pdf

Cifre significative:

sceglietele con criterio. Si sono visti studenti usarne anche otto (quale strumento di quelli usati ha questa risoluzione?) e altre volte appena una o due, mentre forse era ragionevole usarne tre.

Errori di misura:

argomento importante ma spesso non particolarmente significativo in questo contesto. Badate che molte volte gli errori sistematici sono dominanti rispetto ai casuali e allora certi sviluppi matematici perdono senso. Del resto molte delle misure che dovete fare rappresentano complessivamente l'andamento di un determinato fenomeno, che è ciò che vogliamo porre in luce e che ha molta più importanza di una analisi fine dell'errore del singolo punto sperimentale.

Fit:

I fit statistici non sono una panacea, in particolare per dati sbagliati e ancor meno per scelte sbagliate sui dati da utilizzare. Caso tipico: studio della risposta in frequenza di un circuito RC. Spesso ci si dimentica che i comportamenti asintotici sono un'approssimazione, valida solo a grandi distanze dalla frequenza di taglio: quindi è insensato fare un fit lineare dei dati nella regioni vicine alla suddetta frequenza di taglio. Queste ingenuità si evitano facilmente se si fanno rapidamente, a mano o con il computer, dei grafici che mostrano subito il reale andamento del fenomeno. L'occhio umano è uno strumento molto importante e il fisico sperimentale non deve abbandonarne l'uso a favore del computer!

Grafici:

devono essere sempre corredati delle unità di misura sui due assi, possibilmente espresse in unità direttamente leggibili. Per esempio, non è molto sensato esprimere le frequenze in unità logaritmiche scrivendo 3 per indicare 1 kHz. Anche se la scala è logaritmica i valori andrebbero scritti in modo che voi stessi possiate capirci qualche cosa. E magari individuare subito qualche errore grossolano.

Schemi sperimentali:

sono una parte essenziale di una buona relazione di laboratorio. Dovrebbero contenere tutti gli elementi perché il lettore capisca cosa si è messo assieme per l'esperienza, in particolare l'indicazione degli strumenti usati. Gli schemi elettrici, in particolare, dovrebbero riportare

le indicazioni del tipo e dei valori dei componenti usati (che spesso invece sono indicati da qualche altra parte, rendendone difficile la lettura) e magari anche le indicazioni dei livelli in continua e/o dei livelli dei segnali misurati nei vari punti.

Ausili informatici

Sul PC che avete sul banco e' disponibile OpenOffice (un'applicazione del tutto simile a MS Office). Imparate ad usarlo (se ancora non lo conoscete) e sfruttatene tutte le potenzialità. Potrete fare rapidamente tabelle e grafici di buona qualità, ma anche calcoli, evitando perdite di tempo e inutili errori. Qualunque sia il pacchetto che siete abituati ad usare per fare grafici è accettabile purchè siate capaci di produrre grafici di buona qualità.

Capitolo 1

Esercitazione n. 1: Familiarizzazione con gli strumenti

Lo scopo di questa esercitazione è principalmente quello conoscere la strumentazione del Laboratorio e di acquisire una buona padronanza del loro uso. Utilizzeremo:

Basetta per il montaggio dei circuiti;

Generatori di tensione continua;

Multimetro digitale;

Generatore di funzioni;

Oscilloscopio digitale;

LCR Meter.

E' importante che tutti prendano confidenza con gli strumenti, in modo da non avere dubbi sul loro funzionamento e sulle loro prestazioni. Su ogni banco e' disponibile un raccoglitore con i manuali di tutti gli strumenti (alcuni disponibili anche on line): può essere utile consultarli.

1.1 Familiarizzazione

Dovete anzitutto capire come e' fatta la basetta di montaggio e come si utilizza. Il modo migliore per farlo e' di costruire sulla basetta un semplice partitore di tensione con due resistori, come nella figura 1.1. Dopo aver accuratamente misurato i valori delle 2 resistenze

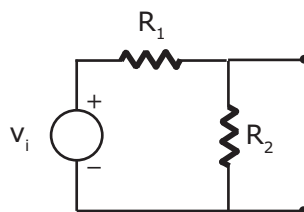


Figura 1.1:

con il multimetro:

collegare il generatore di funzioni all'ingresso del circuito, selezionando la modalità sinusoidale;

misurate la tensione d'ingresso, v_i , e la tensione d'uscita v_o , sia con il multimetro (in modalità AC) che con l'oscilloscopio e calcolate i rapporti $A = v_o/v_i$ ottenuti con i due metodi; confrontate i risultati ottenuti con i due strumenti con i valori attesi.

Queste misure vi consentiranno anche di farvi qualche idea sull'accuratezza degli strumenti.

1.2 Studio di un circuito RC passa-alto

Vogliamo costruire un circuito RC passa-alto (Fig. 1.2(a)) con frequenza di taglio dell'ordine di $10 \div 100 \text{ kHz}$. Nel progettarlo, ovvero per scegliere i valori di R e C , occorre tenere conto del contesto: la resistenza d'uscita del generatore di funzioni, l'impedenza d'ingresso dell'oscilloscopio, la capacità dell'oscilloscopio. Dobbiamo metterci nelle condizioni per cui quegli elementi esterni non perturbino le nostre misure. Studiate, in regime sinusoidale, l'andamento con la frequenza della funzione di trasferimento (modulo e fase), costruendo i diagrammi di Bode del circuito. E' opportuno fare un congruo numero di misure in modo da mettere bene in evidenza gli andamenti asintotici ed il comportamento attorno alla frequenza di taglio.

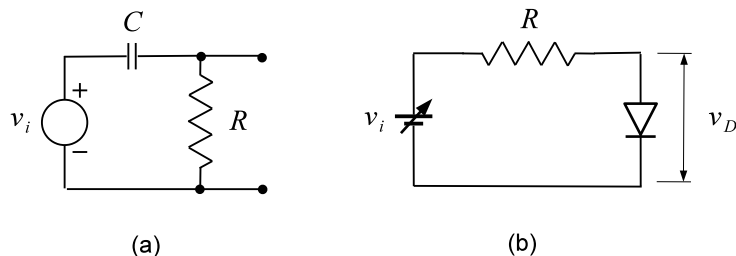


Figura 1.2: (a): Circuito RC passa-alto (b): Circuito per la misura della curva caratteristica del diodo

1.3 Diodo

Vogliamo studiare sperimentalmente la caratteristica corrente-tensione di un diodo al silicio. Costruite il circuito mostrato in Fig. 1.2(b), utilizzando un generatore di tensione continua e il diodo 1N4148. Misurate I_D (corrente che scorre nel diodo) in funzione della tensione v_D ai suoi capi, variando la tensione d'ingresso v_i in modo da mettere bene in evidenza l'andamento tipico della caratteristica, come previsto dall'equazione del diodo. Come si misura la corrente? Non con l'amperometro! Come si deve scegliere il valore di R ?

Capitolo 2

Esercitazione n. 2: Amplificatore ad emettitore comune senza C_E

Utilizzeremo i transistori tipo 2N2222A (npn) per costruire un amplificatore a emettitore comune senza capacità, con amplificazione di tensione $|A_v| \sim 8$. Le caratteristiche di questo transistor sono ampiamente descritte nel foglio fornito dal costruttore: è bene dare una scorsa a questo foglio, anche per imparare a leggere questo tipo di documentazione. Il dato più importante in questo caso è il valore di h_{fe} : il costruttore ci indica per esso un intervallo tra 50 e 350, a seconda del particolare esemplare e anche delle condizioni di utilizzo.

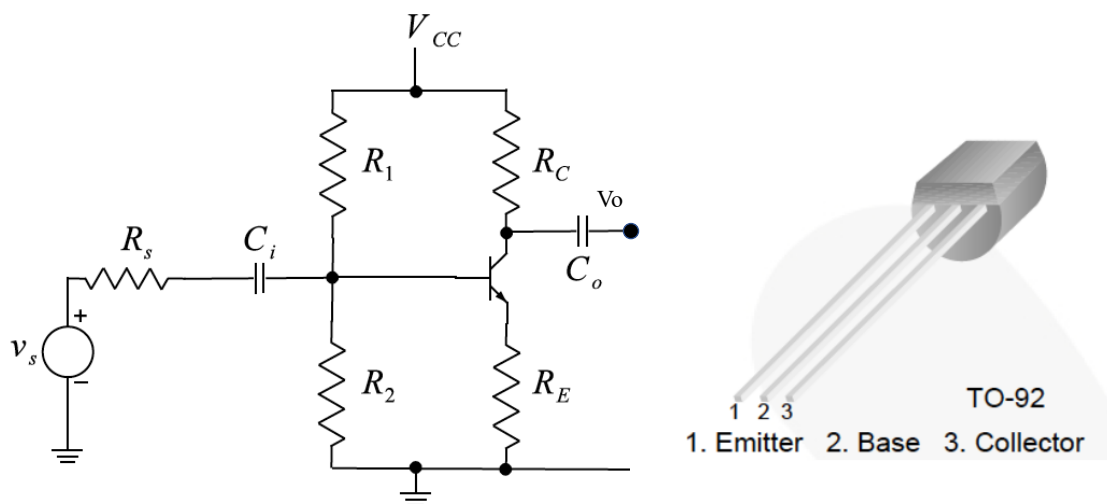


Figura 2.1: Amplificatore CE

2.1 Amplificatore ad Emettitore Comune (CE) senza capacità di emettitore

Vogliamo progettare e costruire un amplificatore CE, con rete auto-polarizzante in grado di fornire una amplificazione di tensione $|A_v| \sim 8$ (attenzione: amplificazione di un segnale variabile, non dei livelli di polarizzazione in continua!). Scegliamo $V_{CC} = 12V$ e decidiamo di lavorare con tensione di base, $V_B = 1.7V$; da ciò consegue che la tensione dell'emettitore deve essere $V_E \simeq 1V$. Decidiamo di far lavorare il transistor con una corrente di collettore di 1 mA: la resistenza di emettitore deve essere quindi

$$R_E = V_E/I_E = (1V)/(1mA) = 1k\Omega$$

Poichè vogliamo che l'amplificazione di tensione sia circa pari ad 8 dobbiamo avere:

$$R_C = 8R_E = 8k\Omega$$

Resistori da $8k\Omega$ non sono disponibili, quindi utilizzeremo un valore vicino, ovvero $8.2k\Omega$, di conseguenza ci aspettiamo un'amplificazione $A_v \simeq 8.2$. La tensione prevista del collettore è

$$V_C = V_{CC} - R_C I_C = 12 - (1mA)(8.2k\Omega) = 3.8V$$

La V_{CE} è quindi di 2.8 V. Ci aspettiamo quindi di poter amplificare senza deformazione segnali d'ingresso con ampiezza non superiore a $(2.8V)/8.2 \simeq 340mV$.

Dobbiamo ora scegliere le resistenze del partitore di base. Dobbiamo imporre che la corrente del partitore sia molto maggiore della corrente di base. Nel peggiore dei casi $h_{fe} = 50$, quindi

$$I_B = I_C/50 = 20\mu A$$

E' allora sufficiente porre $I_P = 200\mu A$, da cui

$$R_1 + R_2 = 12V/(200\mu A) = 60k\Omega$$

Inoltre si deve avere $V_B = 1.7V$ e quindi

$$R_2/(R_1 + R_2) = 1.7/12 = 0.14$$

da cui

$$R_2 = 0.14 \cdot 60k\Omega = 8k\Omega$$

e infine

$$R_1 \simeq 52k\Omega$$

(in questo calcolo abbiamo potuto trascurare la corrente di base rispetto a quella circolante in R_2).

Di nuovo abbiamo trovato valori non disponibili in laboratorio, ma possiamo facilmente sostituirli con valori vicini. Poniamo $R_2 = 10k\Omega$ e $R_1 = 56k\Omega$: si ha ora $V_B \simeq 1.8$ e $V_E \simeq 1.1$, non molto diversi dai valori che volevamo. Notare che ora la corrente di collettore I_C e la tensione del collettore V_C sono anche esse leggermente diverse

Resta infine da scegliere il capacitore C_i . Esso introduce un passa-alto nella maglia d'ingresso con frequenza di taglio

$$f_T = \frac{1}{2\pi R_i C_i} \quad (2.1)$$

dove R_i è la resistenza d'ingresso dell'amplificatore. Ricordiamo che R_i e' in questo caso

$$R_i = R_1 \parallel R_2 \parallel h_{fe} R_E \simeq R_2 \quad (2.2)$$

Scegliamo quindi il valore di C_i in modo da avere una frequenza di taglio di circa 100 Hz . Ora possiamo montare il circuito. Dopo averlo montato, collegare l'alimentazione e verificare con il tester che tutte le tensioni V_C , V_E e V_B siano corrette e vicine ai valori attesi. In particolare dobbiamo verificare che la differenza di potenziale base-emettitore sia circa 0.7 V e che la differenza di potenziale collettore-emettitore sia positiva e molto maggiore di 0.2 V . In questo modo saremo sicuri che il transistor e' nella regione attiva. Se ciò non è, verificare che i resistori abbiano il valore previsto, che tutte le connessioni siano ben fatte e che la tensione d'alimentazione e la massa arrivino sulla scheda di montaggio. Se dopo queste verifiche non avete ancora risolto il problema provate a sostituire il transistor.

Se la verifica e' positiva possiamo applicare all'ingresso un segnale sinusoidale ad una frequenza intermedia ($20 - 30\text{ kHz}$ e ampiezza picco-picco sufficientemente alta ma entro la dinamica di uscita). Misuriamo con l'oscilloscopio la tensione d'uscita; dovremmo trovare un segnale sinusoidale con ampiezza circa 8 volte superiore rispetto al segnale d'ingresso. Aumentando progressivamente l'ampiezza del segnale d'ingresso si vedrà ad un certo punto che il segnale d'uscita si deforma e che le sommità della sinusoide vengono 'tagliate': ciò e' dovuto al fatto che l'ampiezza del segnale d'uscita supera la massima dinamica consentita per quel punto di lavoro.

2.2 Risposta in frequenza

Vogliamo ora costruire il diagramma di Bode dell'ampiezza della funzione di trasferimento e valutare la banda passante dell'amplificatore; quindi dobbiamo misurare la amplificazione di tensione dell'amplificatore in tutto l'intervallo di frequenza esplorabile con il generatore di funzioni disponibile (da pochi Hz fino a qualche MHz). Possibilmente le misure devono essere equamente distribuite in scala logaritmica ed eventualmente infittite per porre in evidenza i cambi di regime attorno alle frequenze di taglio. In queste misure può essere necessario aggiustare l'ampiezza del segnale d'ingresso: diminuendola quando il segnale d'uscita risultasse deformato; aumentandola quando diventasse troppo piccolo per consentirne una buona misura. Ci aspettiamo di osservare, a bassissima frequenza, un comportamento di tipo 'passa alto', seguito, a media frequenza da un'amplificazione costante. A frequenze molto alte dovremmo osservare una discesa (comportamento tipo 'passa basso') dovuta alle capacità interne del transistor. Stimare al meglio possibile le frequenze di taglio osservate.

2.3 Resistenza di uscita

Possiamo poi misurare la resistenza d'uscita R_O del nostro amplificatore. Per farlo dovremo confrontare la tensione d'uscita con e senza un carico R_L esterno. Naturalmente dovremo scegliere il valore del carico esterno in modo da ottimizzare la sensibilità della nostra misura. E' noto che questo si ottiene quando R_L ha un valore vicino a R_O . Poichè conosciamo il valore atteso per R_O possiamo scegliere opportunamente il valore del carico esterno. Per evitare di modificare il punto di lavoro statico dovremo interporre fra l'uscita e il carico una capacità C_O (Fig. 3.2). Ricordarsi di lavorare con la frequenza d'ingresso in banda.

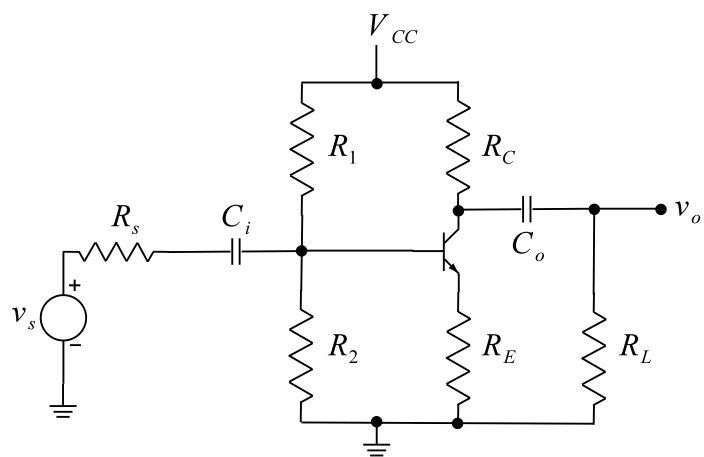


Figura 2.2: Amplificatore CE con carico esterno

Capitolo 3

Esercitazione n. 3: Amplificatore ad emettitore comune

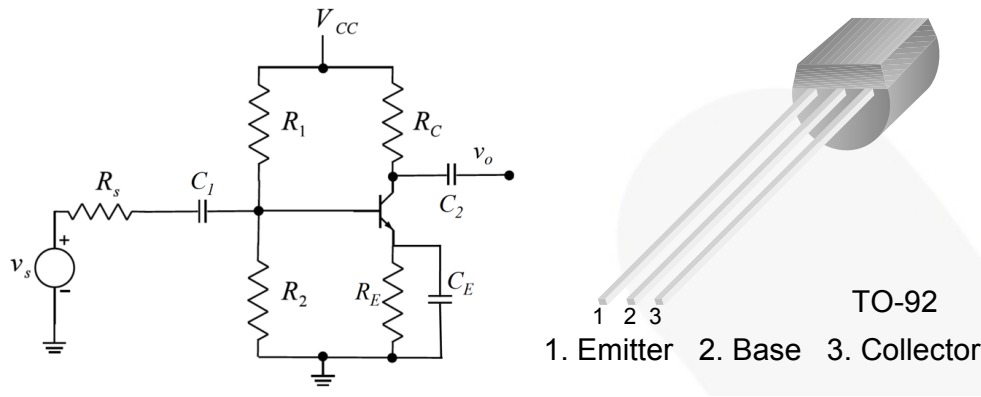


Figura 3.1: Amplificatore CE con capacità di emettitore

3.1 Amplificatore ad Emettitore Comune (CE)

Utilizzeremo i transistori tipo 2N2222A (npn) per costruire un amplificatore a emettitore comune con capacità di emettitore e con amplificazione di tensione pari a circa $A_v = -50$ (Fig. 3.1).

Scegliamo $V_{CC} = 10V$ sul generatore di tensione. Abbiamo visto che l'amplificazione di tensione è data da $A_v = -\frac{R_C I_C}{V_T}$ perciò, ricordando che a temperatura ambiente $V_T \simeq 25$ mV, dobbiamo avere $A_v V_T = R_C I_C \sim 1.25$ V. Volendo ottenere una corrente di collettore $I_C \simeq 1\text{mA}$ possiamo utilizzare un resistore da $1.2\text{k}\Omega$ di conseguenza avremo $V_C = 8.8$ V.

A questo punto possiamo scegliere la tensione di base, V_B , ricordando che è opportuno rispettare la condizione $V_B > V_{BE}$, e $V_B < V_C$. Una scelta semplice è di avere $V_B < V_{CC}/5 \sim 1.7V$, che può essere ottenuta con due resistori R_1 e R_2 opportuni, assicurandovi di avere una buona impedenza d'ingresso. Se la base si trova a $1.7V$, l'emettitore si trova ad una tensione $V_B - V_{BE} = V_E \sim 1.1V$, essendo $V_{BE} \sim 0.6-0.7$ V. Scegliamo R_E opportunamente per ottenere una corrente I_E di 1 mA.

La configurazione con condensatore sull'emettitore presenta una variazione dell'amplificazione A_v in funzione della frequenza. In particolare il valore di A_v è pari a:

$$A_{vo} = -\frac{R_C I_C}{V_T} \quad \text{frequenza grande} \qquad A_{vo} = -R_C/R_E \quad \text{frequenza} \rightarrow 0 \quad (3.1)$$

Ora scegliamo il condensatore di emettitore in modo da poter misurare efficacemente il cambiamento di amplificazione. Teniamo la frequenza di taglio legata a C_E intorno a 25kHz. Si noti che i capacitori da μF sono elettrolitici, pertanto vanno montati nel verso giusto. Il reoforo più corto, che corrisponde al "meno", indica la parte da collegare al potenziale continuo inferiore.

Cerchiamo di tenere le frequenze di taglio dei passa alto legati ai condensatori C_1 e C_2 intorno < 10 Hz in modo da poter osservare la regione di amplificazione $-R_C/R_E$. Progettiamo il circuito calcolando i valori delle resistenze e dei condensatori C_1 e C_2 C_E tenendo conto che non tutti i valori ottenuti saranno disponibili in laboratorio ma che possiamo sostituirli con valori vicini.

Ora possiamo montare il circuito. Dopo averlo montato, collegare l'alimentazione e verificare con il multimetro che le tensioni V_C , V_E , V_B e V_{CE} siano corrette e vicine ai valori attesi. In particolare dobbiamo verificare che la differenza di potenziale base-emettitore sia tra 0.6-0.7 V e che la differenza di potenziale collettore-emettitore V_{CE} sia positiva e maggiore di 0.2 V. In questo modo saremo sicuri che il transistor è nella regione attiva. Se ciò non fosse, verificare che i resistori abbiano il valore previsto, che tutte le connessioni siano ben fatte e che la tensione d'alimentazione e la massa arrivino sulla scheda di montaggio. Se dopo queste verifiche non avete ancora risolto il problema provate a sostituire il transistor.

Se la verifica è positiva possiamo applicare all'ingresso un segnale sinusoidale ad una frequenza intermedia (< 50 mV di ampiezza picco-picco ricordate che il circuito amplifica 50!). Misuriamo con l'oscilloscopio la tensione d'uscita; dovremmo trovare un segnale sinusoidale con ampiezza circa A_v volte superiore rispetto al segnale d'ingresso. Aumentando progressivamente l'ampiezza del segnale d'ingresso si vedrà ad un certo punto che il segnale d'uscita si deforma e che le sommità della sinusoide vengono 'tagliate': ciò è dovuto al fatto che l'ampiezza del segnale d'uscita supera la massima dinamica consentita per quel punto di lavoro. Si noti che a causa della grande amplificazione la dinamica d'ingresso risulterà piuttosto ridotta.

3.2 Risposta in frequenza

Vogliamo ora costruire il diagramma di Bode dell'ampiezza della funzione di trasferimento e valutare la banda passante dell'amplificatore; quindi dobbiamo misurare l'amplificazione di tensione dell'amplificatore in tutto l'intervallo di frequenza esplorabile con il generatore di funzioni disponibile (da pochi Hz fino a qualche MHz).

Possibilmente le misure devono essere equamente distribuite in scala logaritmica ed eventualmente infittite per porre in evidenza i cambi di regime attorno alle frequenze di taglio. In queste misure può essere necessario aggiustare l'ampiezza del segnale d'ingresso: diminuendola quando il segnale d'uscita risultasse deformato; aumentandola quando diventasse troppo piccola per consentirne una buona misura.

A frequenze molto alte dovremmo osservare una discesa (comportamento tipo 'passa basso') dovuta alle capacità interne del transistor. Stimare al meglio possibile tutte le frequenze di taglio osservate, descrivendone la tecnica di misura.

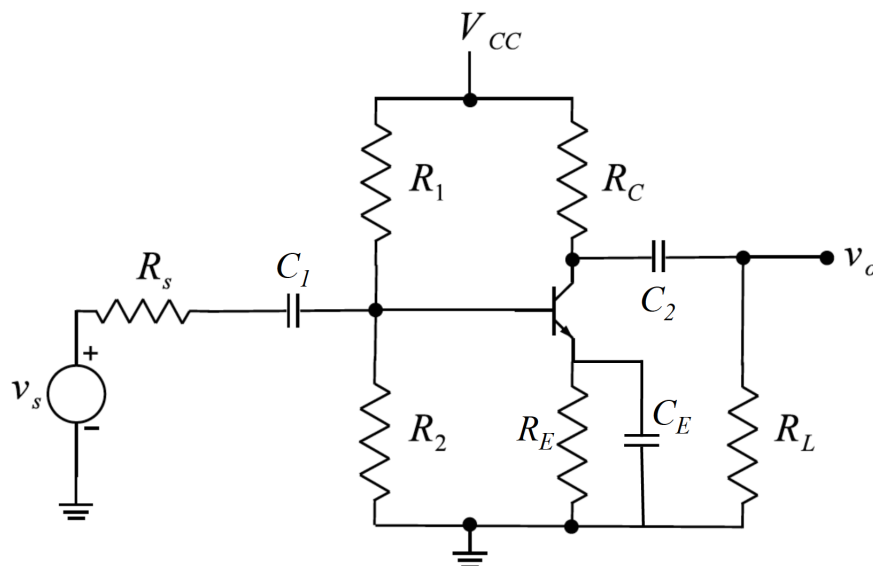


Figura 3.2: Amplificatore CE con carico esterno

3.3 Resistenza di uscita

Possiamo poi misurare la resistenza d'uscita R_O del nostro amplificatore. Per farlo dovremo confrontare la tensione d'uscita con e senza un carico R_L esterno. Naturalmente dovremo scegliere il valore del carico esterno in modo da ottimizzare la sensibilità della nostra misura. E' noto che questo si ottiene quando R_L ha un valore vicino a R_O . Poichè conosciamo il valore atteso per R_O possiamo scegliere opportunamente il valore del carico esterno. Per evitare di modificare il punto di lavoro statico dovremo interporre fra l'uscita e il carico la capacità C_2 (Fig. 3.2).

Capitolo 4

Esercitazione n. 4: Amplificatore operazionale(I)

4.1 Introduzione

In questa esercitazione (e nelle prossime 2) utilizzeremo l'amplificatore operazionale LM358 (o equivalente). Si tratta di un integrato a 8 piedini, contenente due amplificatori operazionali. Come al solito è opportuno prendere visione dei fogli illustrativi per familiarizzarsi con le caratteristiche principali di questo dispositivo.

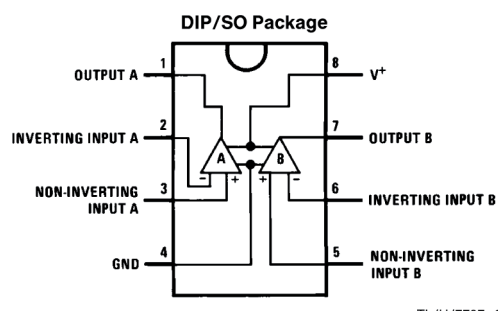


Figura 4.1: *Piedinatura del LM358*

Sebbene lo LM358 possa funzionare anche con una sola alimentazione è opportuno, per le nostre misure, fornirgli una doppia alimentazione (il piedino denominato 'ground' va quindi alimentato con la tensione negativa), entro i limiti previsti dal costruttore. Ricordate che la piedinatura del componente descritta nei datasheet rappresenta il componente visto dall'alto.

Inoltre è bene sempre ricordare che l'uscita dell'operazionale non è in grado di fornire correnti molto grandi: quindi le resistenze della rete di reazione non devono essere troppo piccole.

Se osservate comportamenti anomali dell'operazionale durante le misure e' possibile che esso sia stato danneggiato. E' relativamente facile che cio' avvenga durante il montaggio; in genere, quando l'operazionale è stato danneggiato, la tensione di uscita resta stabilmente ad un valore prossimo a quello di una delle due alimentazioni, indipendentemente da ciò che applichiamo agli ingressi, quindi è facile diagnosticare questo inconveniente (attenzione: rischiate di non accorgervene se gli ingressi dell'oscilloscopio sono in modalità "AC"!). Un altro indizio diagnostico è la tensione fra l'ingresso invertente e quello non invertente: se è

maggiore di qualche millivolt (ricordate che questi oggetti hanno un guadagno altissimo) vuol dire che l'operazionale non è alimentato correttamente oppure è guasto.

4.2 Misura della "Slew Rate"

Per misurare la slew rate dell'operazionale "e" conveniente costruire un amplificatore non invertente con amplificazione unitaria (inseguitore di tensione). Inviando all'ingresso un segnale rettangolare di ampiezza sufficientemente grande è possibile, osservando il segnale in uscita, misurare direttamente la slew rate. Confrontare il valore ottenuto con quello dichiarato dal costruttore nei fogli illustrativi che varia a seconda del componente nel range $0.3\text{-}0.6\text{V}/\mu\text{s}$.

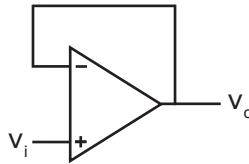


Figura 4.2: *Inseguitore di tensione*

4.3 Misura del prodotto guadagno x banda

Costruire un amplificatore invertente e misurare l'andamento della risposta in funzione della frequenza per vari valori dell'amplificazione, costruendo il diagramma di Bode complessivo (vedi figura). Verificare che il prodotto (Amplificazione)x(Banda Passante) è costante. E' opportuno scegliere i vari valori di amplificazione (almeno tre, meglio quattro)

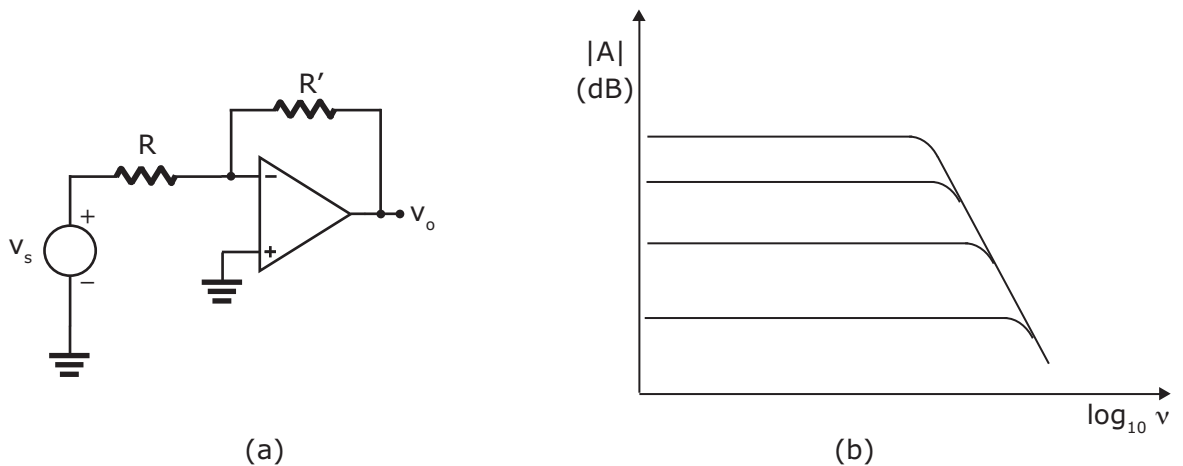


Figura 4.3: *Amplificatore invertente*

in modo oculato, cioè tale da consentirci di apprezzare bene questo comportamento in un intervallo più grande possibile di valori e con un congruo numero di misure in funzione della frequenza (senza però farne troppe nella regione in cui l'amplificazione è costante).

Tenete sempre presente che le resistenze usate non devono essere troppo piccole, ne' troppo grandi.

4.4 Sommatore non invertente a 3 ingressi

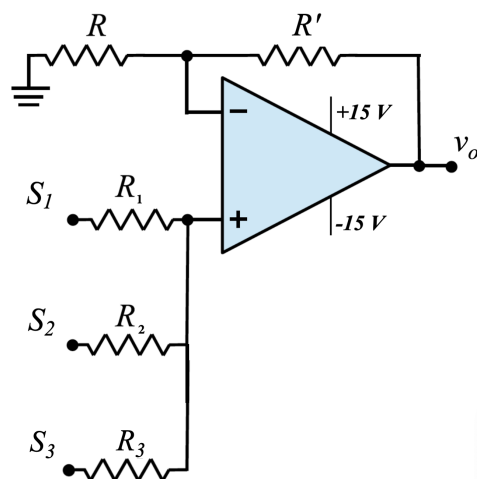


Figura 4.4: Sommatore non invertente a tre ingressi

Progettare e montare un circuito sommatore non-invertente a ~~due~~ tre ingressi come indicato in Fig. 4.4 utilizzando l'amplificatore operazionale LM358.

Scegliendo $R_1 = R_2 = R_3 = R$ si ha

$$V_{out} = G \cdot V_A = \left(1 + \frac{R'}{R}\right) \cdot \frac{V_1 + V_2 + V_3}{3}$$

Dato che il valore della tensione di alimentazione vale ± 15 V si deve rispettare la relazione $V_{out}^{Max} \leq 15V$ se si vuole mantenere il sommatore nella corretta regione di lavoro. Si pongano $R_1 = R_2 = R_3 = 100K \Omega$ ed $R' = 2R$. Misurare le amplificazioni dei tre ingressi cortocircuitando a massa le uscite non utilizzate.

Verificare il comportamento del circuito utilizzando a turno 2 segnali d'ingresso da sommare un'onda sinusoidale ed un livello costante di 5V ottenutot con il generatore di tensione da una delle alimentazioni, oppure due onde sinusoidali (utilizzando anche il secondo generatore di funzioni disponibile sul banco). In quest'ultimo caso, scegliendo le frequenze delle due onde poco diverse tra loro, potrete osservare all'oscilloscopio il fenomeno del battimento. Al termine dell'esperienza non smontare il circuito sommatore che verrà utilizzato nelle prossime esercitazioni.

Capitolo 5

Esercitazione n. 5: Amplificatore operazionale - Filtro attivo passa-basso e sommatore 4 bit

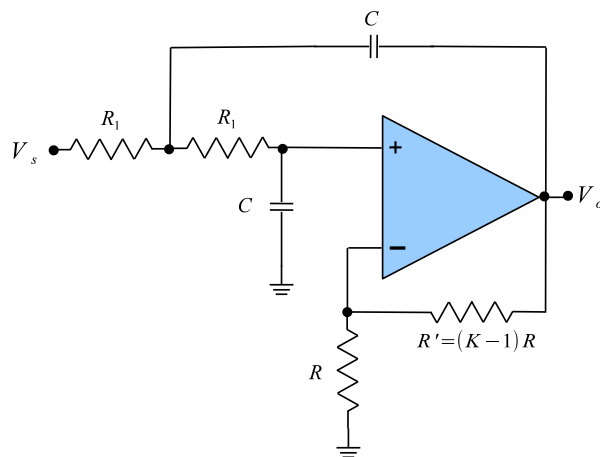


Figura 5.1: *Filtro VCVS passa-basso del secondo ordine*

5.1 Progettazione e realizzazione del circuito

Vogliamo costruire un filtro attivo VCVS passa-basso del secondo ordine (Fig 5.1) utilizzando l'integrato TL082, con frequenza di taglio $f_T \simeq 1\text{ kHz}$ e studiare la funzione di trasferimento per due valori di K :

$K \simeq 2.5$ (overshooting);

$K \simeq 1.586$ (filtro Butterworth);

5.2 Misure

Prendere un numero adeguato di punti (per i due valori di K) in modo da studiare l'andamento del modulo e della fase della funzione di trasferimento.

5.3 Generatore di rumore del generatore di funzione

Utilizzate la funzione “Noise/Rumore” del vostro generatore di funzione per generare un rumore di ampiezza RMS di circa 100-200 mV. Verificare il funzionamento di quanto impostato caratterizzando il rumore prodotto sull’uscita tramite la misura di RMS-AC nell’oscilloscopio.

Collegare l’uscita del generatore di rumore all’ingresso V_s del filtro VCVS passa-basso e verificare l’attenuazione del rumore ottenuta prima e dopo il filtro Butterworth. In ultimo utilizzare il sommatore dell’esperienza precedente per sommare il rumore ad una sinusoide di ampiezza 500-800mV ed osservare l’effetto sulla forma d’onda in uscita.

5.4 Sommatore a 4 bit invertente

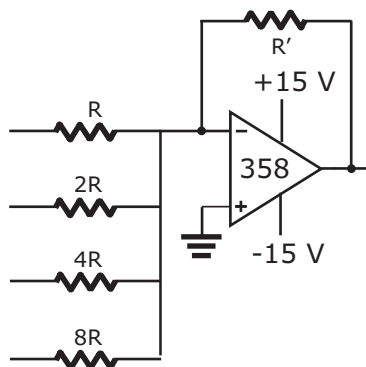


Figura 5.2: *Sommatore a 4 bit invertente*

Costruire un sommatore a 4 ingressi invertente, come in figura. La scelta dei valori di R' ed R deve essere effettuata in modo da avere un’uscita compresa nella massima dinamica d’uscita possibile per l’operazionale, tenendo conto che il circuito è destinato a ricevere agli ingressi livelli logici TTL (0V / +5V). Inoltre i valori delle resistenze devono essere non troppo piccoli, per evitare eccessivi carichi di corrente. Cercate di selezionare i resistori R , $2R$, $4R$ ed $8R$ il più possibile vicini ai valori nominali, in modo che la scala dei "pesi" sia ragionevolmente vicina a quella ideale. Testate il sommatore mettendo a massa due degli ingressi e a 3.5 V gli altri due. Dimostrate per almeno un paio di combinazioni che il circuito si comporta come da progetto. Alla fine testare il circuito con tutti gli ingressi a 3.5 V e verificate che l’uscita resti sotto i 15V.

5.5 Termine dell’esperienza

Al termine dell’esperienza lasciare montato il filtro attivo VCVS nella versione $K \simeq 1.586$ (filtro Butterworth) possibilmente nella stessa basetta in cui si trova il generatore di rumore (dovrà essere riutilizzato nell’esperienza 9).

Non smontate il sommatore a 4 bit servirà nell’esperienza 6. Prendere nota delle condizioni di lavoro utilizzate durante questa esperienza in modo da ritrovare facilmente il punto di lavoro durante l’esperienza 9.

Capitolo 6

Esercitazione n. 7 6: Circuiti logici: ADC

Questa esercitazione é dedicata alla costruzione di un convertitore analogico-digitale (ADC) a 4 bit, ovvero un dispositivo che riceve all'ingresso una tensione V_x e fornisce in uscita un numero binario a 4 bit ad essa proporzionale.

Lo schema complessivo è riportato nella figura 6.4, in cui si distinguono i vari blocchi funzionali: contatore, comparatore d'ingresso, convertitore digitale analogico a pesiera, adattatore di livello logico. La tensione da convertire, V_x , deve essere negativa, compresa tra 0 e -5 V e può essere ottenuta con un semplice partitore a partire dai -15 V disponibili dall'alimentazione (alternativamente può essere utilizzato un trimmer). L'uscita del comparatore ($-15\text{ V} / +15\text{ V}$) viene riportata ai livelli logici standard TTL tramite il blocco "Adattatore di livello logico".

Conviene realizzare il circuito costruendo un blocco per volta e verificandone man mano il funzionamento, ed è importante che il montaggio sia effettuato con cura e con un buon ordine.

6.1 Contatore a 4 bit

Dobbiamo anzitutto costruire il contatore che utilizzeremo per pilotare il DAC. Possiamo utilizzare l'integrato 7493 (Fig. 6.1) montato come suggerito nella Fig.6.2 . Per verificarne il funzionamento inviare all'ingresso di Clock un'onda quadra con ampiezza tra 0 e 5 V e frequenza di circa 1 Hz . Si dovrebbe essere in grado di visualizzare la sequenza di accensione dei LED's verificandone la correttezza.

Si noti che, nel momento in cui questa parte viene connessa al circuito completo, esse viene modificata inserendo un opportuno interruttore, connesso alternativamente a 0 e 5 V . In questo modo e' possibile azzerare il contatore.

6.2 DAC a 4 bit

Dopo aver verificato il funzionamento del circuito sommatore invertente a 4 bit collegate i 4 ingressi alle uscite del contatore 7493. Inviando ora un clock a frequenza ragionevolmente elevata utilizzando il generatore di funzione (onda quadrata $0-5\text{ V}$) si potrà visualizzare sull'oscillografo l'andamento temporale della tensione d'uscita. Costruite un grafico della tensione d'uscita in funzione del numero contenuto nel contatore e verificate che la relazione sia approssimativamente lineare, confrontando il risultato con l'andamento atteso sulla base dei valori effettivi delle resistenze utilizzate.

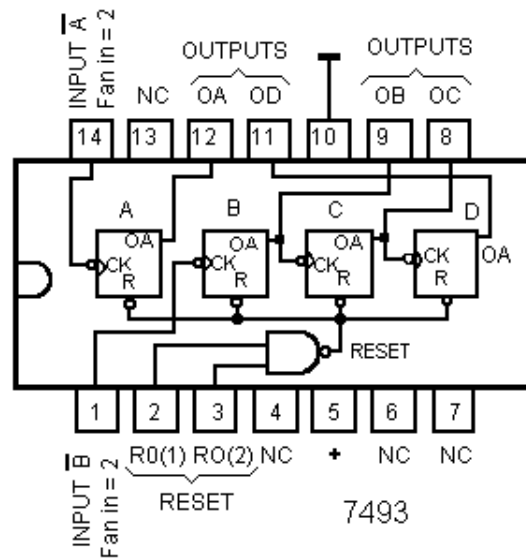


Figura 6.1: Schema logico e piedinatura del 7493. Affinche' funzioni come contatore a 4 bit il piedino 12 deve essere connesso al piedino 1.

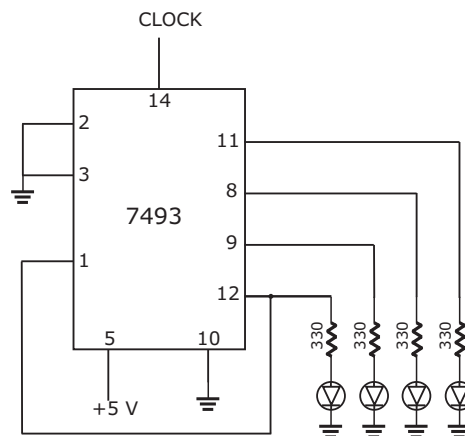


Figura 6.2: Montaggio del contatore a 4 bit

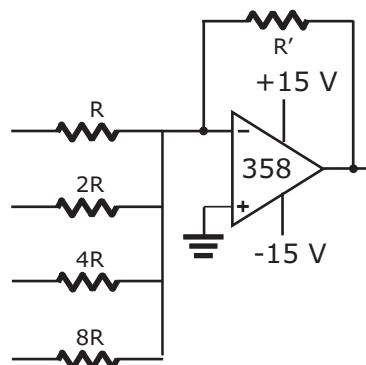


Figura 6.3: Sommatore invertente o DAC a 4 bit

Si deve anche tenere conto del fatto che le 4 uscite del contatore non sono in genere esattamente uguali ai valori nominali dello standard TTL. Tipicamente un "1" logico produce uscite dell'ordine di 3 - 3.5 V; inoltre, in alcuni casi, i valori delle uscite non sono stabili, ma variano lievemente al variare del conteggio. Questo si traduce in un "deterioramento" complessivo della qualità del convertitore, che non inficia tuttavia il suo funzionamento.

6.3 Circuito completo

Possiamo ora costruire le altre parti del circuito: comparatore ed adattatore di livello logico, verificando il funzionamento di ciascuna. Infine, completare i collegamenti e connettere il clock sull'apposito ingresso. Provare preliminarmente il dispositivo per qualche valore della tensione d'ingresso V_x .

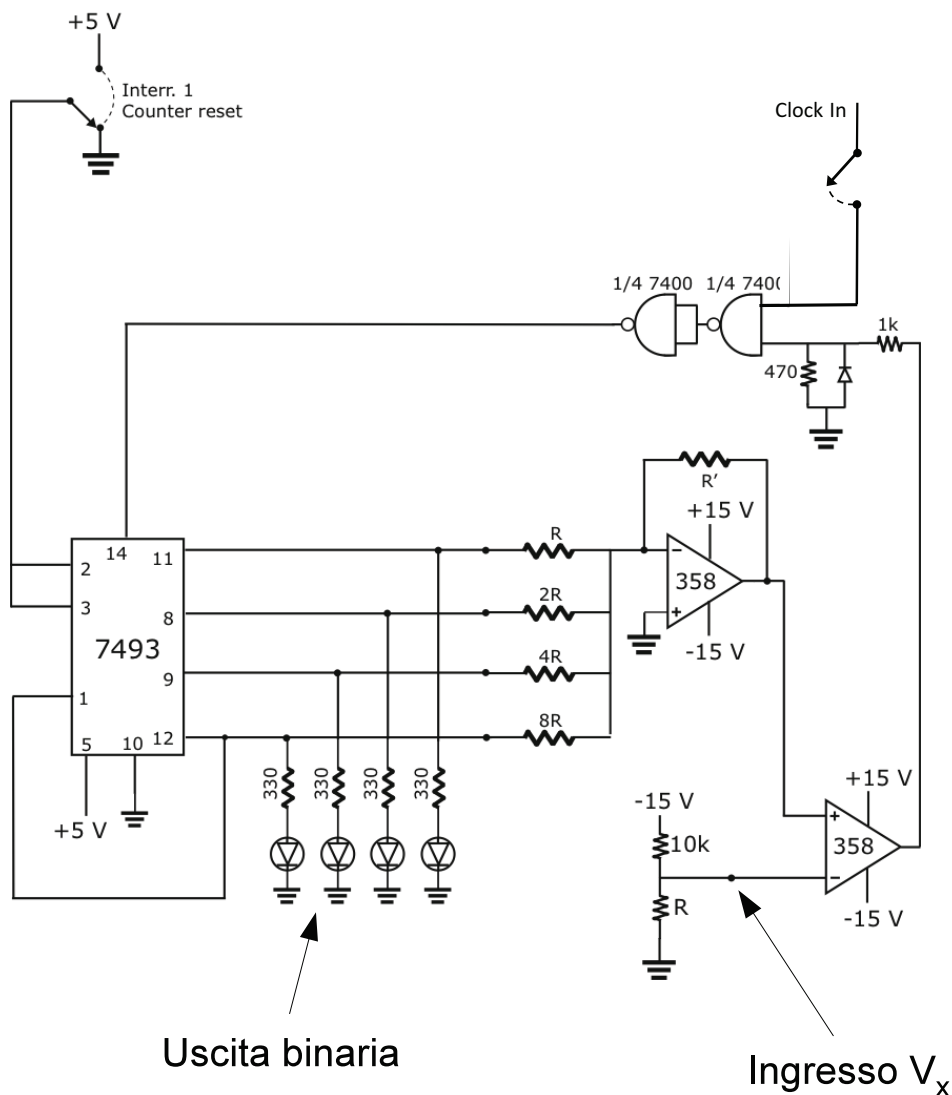


Figura 6.4: *Circuito completo dell'ADC a 4 bit*

6.4 Calibrazione

La calibrazione dell'ADC viene effettuata riportando in un grafico il valore (numerico) dell'uscita binaria in funzione della tensione d'ingresso V_x .

Capitolo 7

Esercitazione n. 8 7: Arduino (I)

L'obiettivo di questa esperienza è di familiarizzarsi con la scheda Arduino Uno R4 Minima, e con il relativo software (vedi Appendice per maggiori dettagli). E' bene avere sempre disponibile per consultazione il sito internet di Arduino (<http://www.arduino.cc>).

I circuiti da utilizzare possono essere montati sulla consueta scheda sperimentale, connettendola ad Arduino Uno R4 Minima mediante opportuni ponticelli. Verificate dal menù tools del software Arduino che alla voce boards ci sia scritto Arduino Uno R4 Minima altrimenti potreste avere problemi nella compilazione di alcuni programmi.

7.1 Comunicazione seriale

Scrivere ed eseguire programmi che fanno colloquiare la scheda con la finestra di monitor.



```
serial_io $
long int data=0;
long unsigned t0, t1; //time...

void setup() {
  // Open serial communications and wait for port to open:
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("Here we go!");
  Serial.println(" ");
}

void loop() { // run over and over
  if (Serial.available() > 0) {
    data = Serial.parseInt();
    t0=micros();
    // Serial.print("Hai scritto il numero ");
    Serial.println(data);
    // Serial.print("E questo e' moltiplicato per 10: ");
    Serial.println(data*10);
    t1=micros();
    Serial.print("durata: ");
    Serial.print(t0);
    Serial.print(" ");
    Serial.print(t1);
    Serial.print(" ");
    Serial.println(t1-t0);
    delay(100);
  }
}
```

Figura 7.1: *Programma esemplificativo per i test della comunicazione seriale.*

7.1.1 Operazioni di Input/Output

Scrivere ed eseguire semplici programmi per operazioni di Input/Output digitale. Lo stato dei pin di Output può essere visualizzato con dei Led (sempre protetti da resistori!), gli Input possono essere forniti prelevando i 3.3 V da Arduino stesso ed eventualmente utilizzando un partitore per cambiarne il valore.

```

analog_input
int analogPin = 3; // analog pin 3
int RdVal = 0;
float Vx = 0.0;
void setup()
{
  analogReference(DEFAULT); // Arduino 5 V
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("Arduino Voltage meter");
  Serial.println(" ");
}

void loop()
{
  RdVal = analogRead(analogPin);
  Vx = float(5.0)*(float(RdVal)/float(1023));
  delay(1000);
  //Serial.print(RdVal);
  Serial.print(" Tensione letta: ");
  Serial.println(Vx);
}

analog_write
int ledPin = 9;
int val = 128;

void setup() {
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("Light your fire...");
  Serial.println(" ");
}

void loop() {
  if (Serial.available() > 0) {
    val = Serial.parseInt();
    // check value in
    if (val >= 0 && val <= 255) {
      analogWrite(ledPin, val);
      Serial.print("Scritto valore :");
      Serial.println(val);
    }
    else {
      Serial.println("Valore fuori range (0:255)!!!");
    }
  }
}

```

Figura 7.2: Programma esemplificativo per i test di Input/Output.

7.2 Output analogico: linearità del DAC

Scrivere ed eseguire un programma per effettuare un test di linearità, dinamica di uscita ed offset del DAC di Arduino. Utilizzando la risoluzione a 12 bit configurate diversi valori di tensione (10-20) nell'uscita di DAC di Arduino prescelta. Connettere l'uscita del DAC al multimetro e misurare i valori delle tensioni ottenute costruendo la curva di linearità del DAC in tutto il suo range dinamico (0-4095 conteggi). Ricavate la funzione di conversione tra conteggi impostati nel DAC e tensione di uscita: $V(nDAC)$. Commentate i risultati ottenuti.

```

Prog_DAC
// val needs to be in the appropriate range 0-4096 if 12 bits
// to enter a new value press the arduino reset button.

int val;
int i;

void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("DAC testing");
  Serial.println("inserire un valore");
  analogWriteResolution(12); //sets the DAC resolution to 12 bits.
}

void loop() {
  if (Serial.available() > 0) {
    val = Serial.parseInt();
    Serial.print("Letto ");
    Serial.println(val);
    if (val > 4095) {
      Serial.print("valore letto ");
      Serial.print(val);
      Serial.println(" fuori scala ");
    }

    analogWrite(DAC0, val);
    delay(1000);
    Serial.print("premere il tasto reset per inserire un nuovo valore ");
    while(1){};
  }
}

```

Figura 7.3: Programma esemplificativo per la calibrazione del DAC.

7.2.1 Output digitale: Calibrazione uscite PWN

Scegliete una delle uscite digitali PWN di Arduino e collegatela al multimetro per misurarne la tensione di uscita. Usando un programma che modifica il duty cycle del PWM misurate la tensione usando il multimetro per 5 valori diversi del duty cycle. Allegate alla relazione la curva di linearità del PWM che riporta in ascissa il numero programmato tra 0-255 conteggi ed in ordinata il valore misurato dal multimetro.

7.3 Input analogico: Calibrazione ADC

Scrivere ed eseguire un programma per effettuare la calibrazione dell'ADC del μC , scegliendo uno degli ingressi analogici.

Utilizzate ora il DAC di Arduino, canale Analog 0, connettendolo ad uno degli ADC di Arduino. Costruire il grafico della calibrazione dell'ADC misurando 10-15 punti a diverse tensioni prodotte utilizzando il DAC di Arduino stesso.

Riportate in un grafico sulle ascisse il valore di conteggi ADC letto da Arduino (nADC), e sulle ordinate il valore di V prodotto dal DAC misurato con il multimetro. Studiate la linearità della funzione di conversione che data la lettura ADC fornisce il valore della tensione misurata $V(nADC)$. Effettuate il confronto con la funzione di conversione teorica.

ATTENZIONE violare queste regole danneggia l'ADC di Arduino:

- Mai connettere la tensione agli ADC quando Arduino è spento.
- Mai superare la tensione di 3.3V in input sui pin ADC di Arduino.

7.3.1 Misura della frequenza di campionamento

Utilizzate il programma ADC EspVIII per misurare la frequenza di campionamento massima dell'ADC di Arduino riducendo il tempo morto (variabile T) tra un campione e l'altro al valore 0. Riportate il valore nella relazione e commentate il valore confrontandolo con quello del produttore.

Verificate la validità della vostra formula di conversione utilizzando come tensione d'ingresso una tensione sinusoidale di ampiezza a scelta tra 0.5 e 1V. Acquisite un set di valori con l'ADC di Arduino e Copiate i valori delle letture dalla seriale in una tabella in modo da poter poi fare un grafico con open Office e verificare la fedeltà della forma d'onda ottenuta rispetto a quella di partenza.

```

ADC_1

int data;
int analogPin = 3;
int i = 0;
long unsigned t0, t1; //time...

const long interval = 2; // 2ms --> sample at 500Hz

void setup() {
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("ADC");
}

void loop() {
  t0 = millis();
  for (i = 0; i < 100; i++) { // 100 samples...
    my_delay(interval);
    data = analogRead(analogPin);
    Serial.println(data);
  }
  t1 = millis();
  Serial.print("Durata: ");
  Serial.println(t1 - t0);
  delay(1000);
}

void my_delay(unsigned long interval)
{
  unsigned long MillisStart = millis();
  unsigned long currentMillis = MillisStart;
  //timer
  while (currentMillis - MillisStart <= interval) {
    currentMillis = millis();
  }
}

```

Figura 7.4: *Programma esemplificativo per la lettura ADC.*

Capitolo 8

Esercitazione n. 9 8: Arduino (II)

Lo scopo di questa esercitazione è quello di effettuare con Arduino, con l'ausilio dell'applicazione Processing (vedi Appendice) un'analisi in frequenza di segnali, periodici o impulsivi, in assenza o in presenza di rumore.

Per i segnali periodici possiamo utilizzare il generatore di funzioni, per i segnali impulsivi utilizzeremo lo stesso Arduino.

Potremo poi aggiungere del rumore utilizzando il sommatore non invertente, con amplificazione pari ad 1 (Fig 8.1). A causa del fatto che l'ADC di Arduino può leggere solo tensioni positive e' opportuno aggiungere una terza entrata in cui mettere un piccolo (50-100 mV) offset di continua.

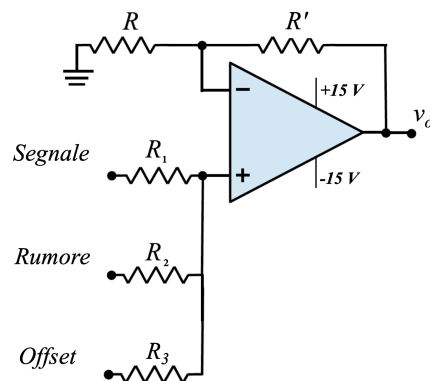


Figura 8.1: Sommatore non invertente a 3 ingressi Esp. IV

Software

Per Arduino utilizzeremo lo sketch `adc_read_5`, scritto per lavorare in congiunzione con lo sketch di Processing `adc_arduino_5`.

L'interfaccia grafica dello sketch Processing ci consente di:

- Ordinare ad Arduino di avviare la presa dati. Il segnale verrà campionato 800 volte¹, ad una frequenza di $\sim 10\text{ kHz}$ e i dati verranno inviati a Processing;

¹E' il massimo numero di campioni possibile con la memoria disponibile sulla scheda Arduino UNO. La finestra temporale di campionamento e' quindi di circa 90 ms .

- Calcolare la trasformata di Fourier discreta del campione (nonche' l'antitrasformata);
- Visualizzare il campione e il suo spettro in frequenza;
- Salvare su file le misure e i risultati del calcolo, per successive analisi off-line.

Misure

Funzione sinusoidale

Possiamo utilizzare un segnale sinusoidale (con una frequenza inferiore alla frequenza di Nyquist), senza rumore, per verificare il buon funzionamento del sistema. Lo spettro in frequenza ottenuto sperimentalmente ci consente anche di calibrare con precisione la nostra scala di frequenza.

Possiamo poi studiare il fenomeno dell'*aliasing* utilizzando segnali sinusoidali con frequenza superiore a quella di Nyquist, verificando la validità della relativa formula teorica.

Onda quadra

Studiare lo spettro in frequenza di un'onda quadra (con una frequenza inferiore alla frequenza di Nyquist) e verificare che esso corrisponde a quanto atteso teoricamente, individuando i picchi delle armoniche e quelli dovuti all'*aliasing*

Rumore

E' interessante studiare l'andamento in frequenza del rumore da solo. Data la sua natura casuale è sensato prendere più campioni ($5 \div 10$) per poi ricavare lo spettro di rumore S facendo la media dei moduli quadri della trasformata:

$$S_k = \sqrt{\frac{\sum_{m=0}^{M-1} |X_k|^2}{M}} \quad (8.1)$$

dove m è il numero di segnali acquisti. Si dovrebbe verificare che questo spettro è sostanzialmente piatto. Si può procedere salvando ogni campione su un file diverso e poi, off-line, fare la media (con un programma in c, oppure con Open Office). Collegare i segnale al filtro e confrontare i risultati ottenuti.

Impulso singolo

Come detto, utilizzeremo Arduino per produrre un segnale impulsivo digitale che invieremo ad un filtro RC con costante di tempo $\tau \sim 10$ ms mostrato in Fig. 8.2. Nel programma `adc_read_5_2017` viene generato un segnale impulsivo di forma quadrata della durata di ~ 2.2 ms.

Dopo aver visualmente verificato che il programma funzioni possiamo acquisire dati utilizzando i programmi `adc_read_5_2019` e `adc_arduino_5`. Osserviamo prima il segnale prodotto da Arduino collegando il pin di uscita digitale 12 ad uno degli ingressi analogici (pin 3 di default).

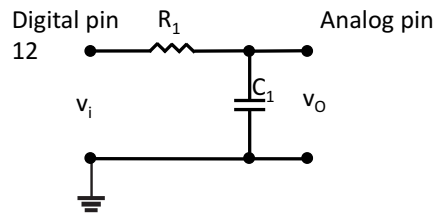


Figura 8.2: *Circuito RC a cui connettere Arduino*

Successivamente colleghiamo l'uscita del circuito RC ad Arduino ed osserviamo la risposta del circuito ed acquisiamo una forma d'onda di riferimento.

Segnale + Rumore

Possiamo ora simulare una situazione reale aggiungendo al segnale impulsivo una certa quantità di rumore utilizzando il sommatore di Fig. 8.1 (eventualmente aggiustando i pesi relativi) e studiare lo spettro in frequenza che ne risulta.

Nelle situazioni reali quello che si cerca di fare è di ridurre il più possibile il rumore cercando di alterare il meno possibile la forma del segnale, trovando il giusto compromesso tra queste due esigenze, mediante filtri, che vengono progettati studiando appunto lo spettro in frequenza del rumore e quello del segnale.

Possiamo cercare di fare lo stesso inserendo nel circuito il filtro passa basso VCVS già costruito scegliendone opportunamente la frequenza di taglio.

Lo schema della configurazione che andiamo a montare è mostrato in Fig. 8.3.

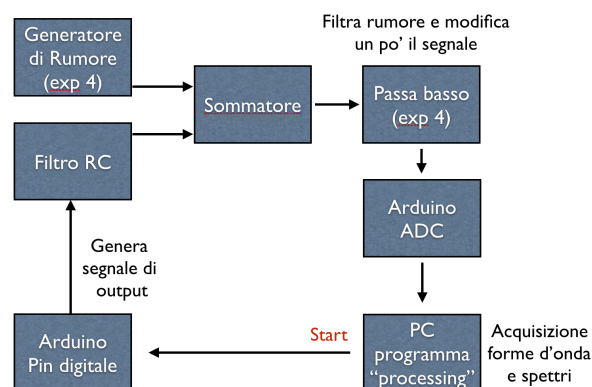


Figura 8.3: *Schema logico dell'esperienza Arduino*

Osservando il segnale all'oscilloscopio possiamo valutare il risultato che otteniamo. Colleghiamo ora il circuito ad Arduino e osserviamo il risultato della misura.

Appendice

Il software di Arduino

Riportiamo qui solo pochissime essenziali informazioni, per il resto si faccia riferimento al sito di Arduino.

La scheda Arduino viene gestita dall'applicazione Arduino, già installata sul PC. Questa applicazione consente di scrivere un programma in linguaggio C, compilarlo, scaricarlo sul microcontrollore e mandarlo in esecuzione.

All'avvio dell'applicazione² (dopo aver collegato la scheda al PC tramite una delle porte USB) si apre una finestra che offre un *framework* per la scrittura dello *sketch* (come e' chiamato nel gergo di Arduino), vedi Fig 8.4.

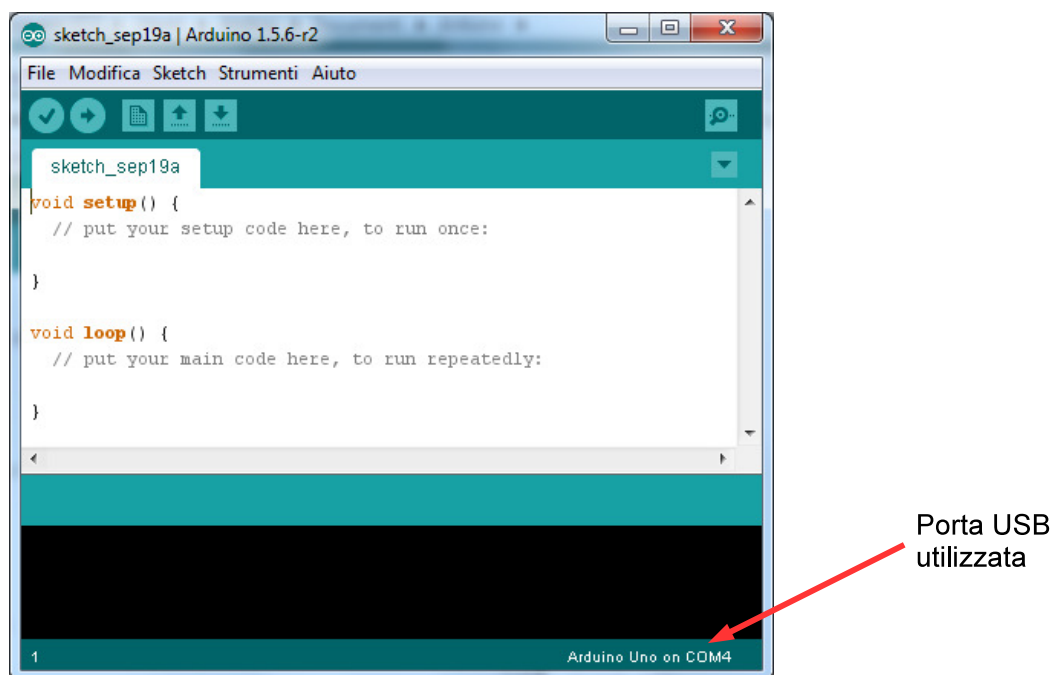


Figura 8.4: La finestra di scrittura del programma

Dopo aver scritto il programma esso puo' essere compilato utilizzando il pulsante apposito (il primo in alto a sinistra): il risultato della compilazione viene riportato nella piccola finestra nera, dove vengono anche segnalati gli eventuali errori presenti

²Se non avete il collegamento sul desktop potete avviare da C:/Programmi/Arduino/arduino.

Per compilare il programma, trasferirlo sul microcontrollore ed eseguirlo si utilizza il pulsante contraddistinto dalla freccia.

Il pulsante in alto a destra consente di aprire la finestra di monitor seriale con la quale realizzare operazioni di INPUT/OUTPUT con il programma.

In Fig 8.4 e' riportato un semplice esempio: lo scopo di questo programma e' semplicemente accendere alternativamente due LED (collegati ai pin digitali 13 e 8).

Questo programma appare incompleto (non ha il `main()`), ma al momento della compilazione l'applicazione Arduino lo completa opportunamente e cio' che viene in realta' compilato e' il seguente codice:

```
#include "Wprogram.h";
void setup();
void loop();
void setup() {
  pinMode(LED1, OUTPUT); // Il pin e' definito come output
  pinMode(LED2, OUTPUT); // Il pin e' definito come output
}
void loop() {
  digitalWrite(LED1, HIGH); // Mette il pin LED1 a 5 V
  digitalWrite(LED2, LOW); // Mette il pin LED2 a 0 V
  delay(500); // Aspetta 500 ms
  digitalWrite(LED1, LOW); // Mette il pin LED1 a 0 V
  digitalWrite(LED2, HIGH); // Mette il pin LED2 a 5 V
  delay(500); // Aspetta 500 ms
}
int main() {
  setup();
  for(;;) { loop();}
  return 0;
}
```

Si vede quindi che la funzione `setup()` viene eseguita una volta, all'inizio, mentre la funzione `loop()` viene eseguita ripetutamente in un loop infinito.

La procedura completa quindi è la seguente:

- Collegare la scheda Arduino tramite porta USB;
- Avviare l'applicazione Arduino;
- Scrivere il programma;
- Salvarlo in una cartella nel proprio spazio disco (Menu: File -> Salva con nome....);
- Selezionare la porta USB a cui è collegata la scheda (Menu: Strumenti -> Porta);
- Compilare ed eseguire il programma.

Dal sito del docente potete prelevare alcuni semplici sketch, utili come fonte di ispirazione, che potete copiare nella vostra cartella. Notare che ogni sketch e' contenuto in una cartella con lo stesso nome: questa struttura deve essere obbligatoriamente mantenuta. Nell'ultima esercitazione dovrete utilizzare lo sketch gia' preparato `adc_read_5`, scaricabile dal sito docente.

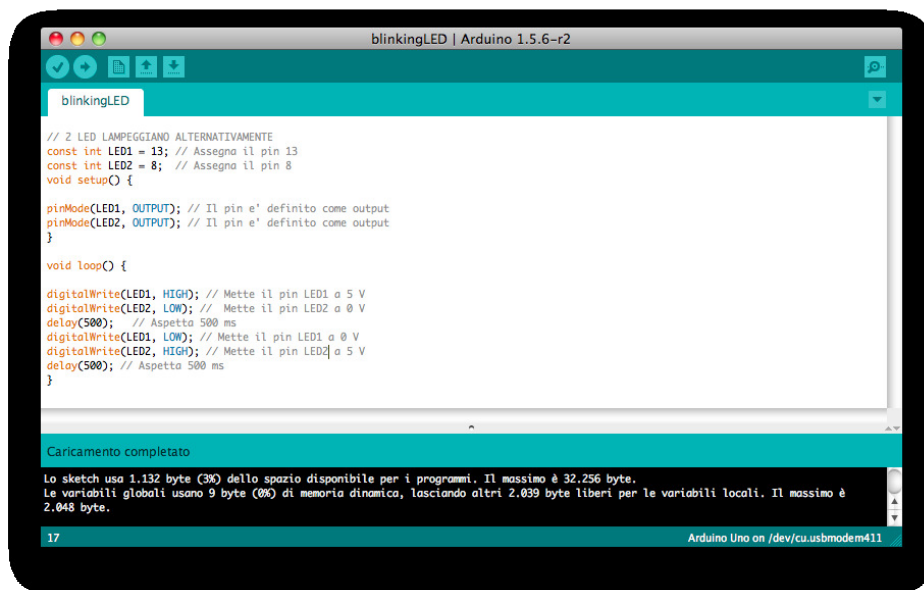


Figura 8.5: *Un semplice esempio*

Arduino e Processing

Per l'ultima esercitazione abbiamo bisogno di un software supplementare, l'applicazione Processing, che utilizzeremo congiuntamente ad Arduino.

Processing e' un'applicazione che consente di sviluppare contenuti interattivi. Eredita completamente la sintassi, i comandi e il paradigma di programmazione orientata agli oggetti dal linguaggio Java ma in piu' mette a disposizione numerose funzioni ad alto livello per gestire facilmente gli aspetti grafici e multimediali. Non e' difficile da usare per chi conosce gia' il linguaggio c.

E' distribuito sotto la licenza libera GNU General Public License, scaricabile gratuitamente dal sito ufficiale www.processing.org, e' supportato dai sistemi operativi Linux, Mac OS X e Microsoft Windows.

Processing puo' Interagire con le schede Arduino tramite USB, consentendoci quindi di analizzare sul PC i dati raccolti dal microcontrollore.

Avvio dell'applicazione Processing

Al primo uso dell'applicazione e' necessario eseguire alcune operazioni preliminari:

- Avviate Processing³.

Viene creata automaticamente una cartella Processing nella vostra cartella Documenti e si apre una finestra con uno sketch vuoto (Fig. 8.6). Senza scrivere nulla salvate lo sketch vuoto con un nome qualunque (Menu File -> Salva con nome...) dentro questa cartella. Notare che, come Arduino, Processing salva ogni programma in una cartella con lo stesso nome.

³Se non avete il collegamento sul desktop potete avviare da C:/Programmi/processing-3.0.1/processing.

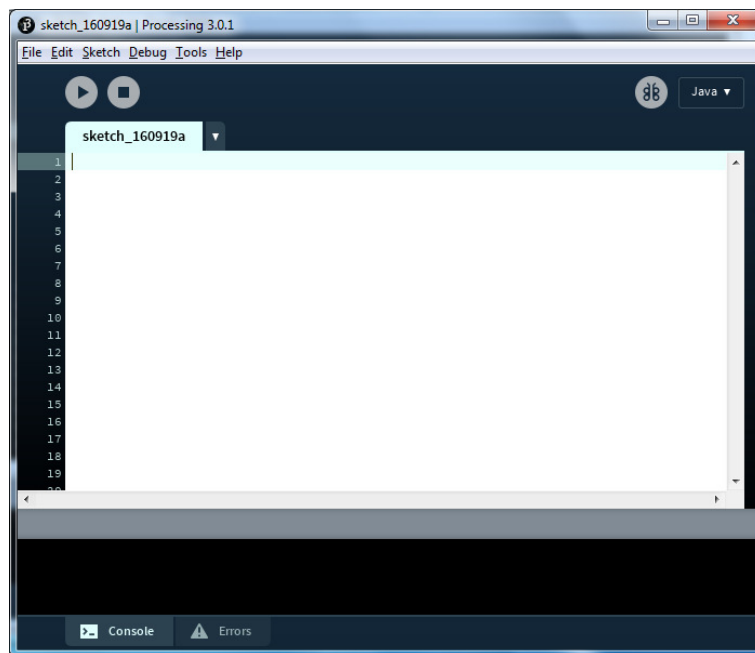


Figura 8.6: *La finestra di Processing*

Chiudete Processing.

- Prelevate dal sito del docente il file `ControlP5.zip`. Decomprimete e installate la cartella `controlP5` nella cartella `Documenti/Processing/Libraries`. E' una libreria necessaria per il nostro programma.
- Prelevate dal sito del docente il file `adc_arduino_5.zip`. Decomprimete e installate la cartella `adc_arduino_5` nella cartella `Documenti/Processing`. Essa contiene il programma che dovrete utilizzare nell'ultima esperienza.

Uso del programma `adc_arduino_5`

Dopo avere collegato la scheda Arduino Uno e avviato su di essa il programma `adc_read_5` avviate `adc_arduino_5` (cliccandoci sopra): si aprirà la finestra mostrata in Fig 8.7.

Questo programma e' pronto per essere utilizzato: premendo il bottone di avvio si apre la finestra grafica di interfaccia (Fig 8.8).

A questo punto dovete solo verificare che `adc_arduino_5` sia connesso alla stessa porta USB cui è connesso il microcontrollore: nella finestrella di controllo in basso (Fig 8.7) appare l'elenco di tutte le porte USB disponibili e per default il programma e' connesso alla porta 1 (nell'esempio corrisponde a COM4). Se necessario, modificare la variabile `portNumber` nel codice e salvare la modifica (Menu File -> Salva).

Ora potete avviare la presa dati con il bottone START. Viene inviato al microcontrollore il comando di inizio campionamento e i dati raccolti vengono restituiti a `adc_arduino_5`

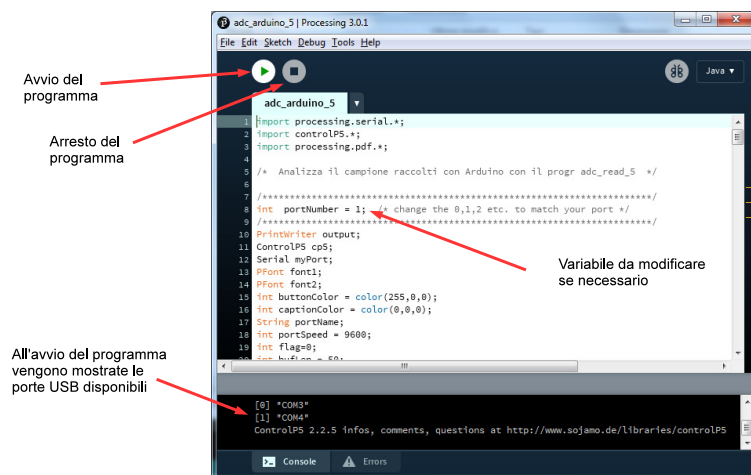


Figura 8.7: La finestra del programma *adc_arduino_5*

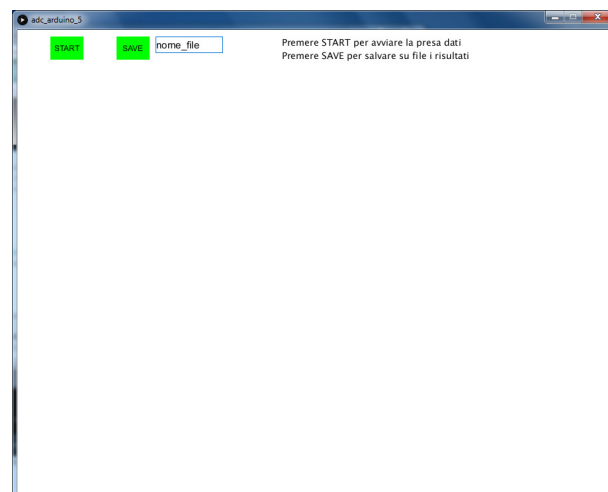


Figura 8.8: Interfaccia grafica del programma *adc_arduino_5* all'avvio

che produce due grafici, quello del campione e quello della trasformata⁴. Un esempio è mostrato in Fig 8.9, dove è stato campionata un'onda quadra con frequenza 500 Hz. È possibile salvare i dati su un file di testo inserendo un nome di file (per esempio *dati.txt*) e premendo il bottone SAVE. Il file verrà salvato nella cartella *Documenti/Processing/adc_arduino_5* e potrà essere successivamente analizzato con un qualunque altro programma (per esempio OpenOffice).

Avvertenze

Il programma *adc_arduino_5*, quando è in esecuzione, prende il controllo della porta USB designata e questo impedisce ad altri processi di utilizzarla. Quindi, se ad esempio è necessario ricaricare il programma sul microcontrollore (tramite la finestra dell'applicazione

⁴Si noti che nel grafico della trasformata il contenuto del canale 0 è soppresso.

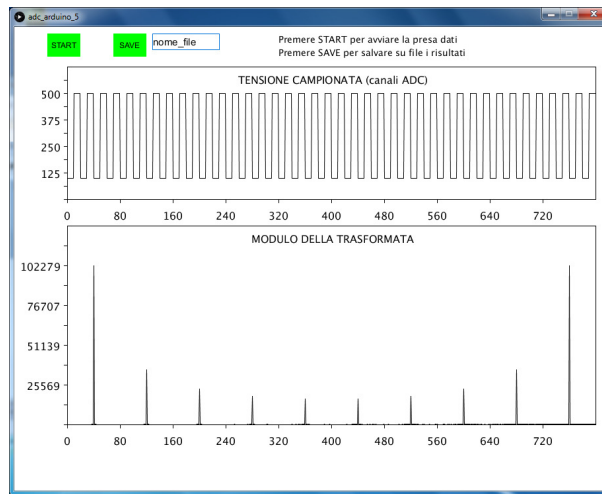


Figura 8.9: *Analisi dell'onda quadra*

Arduino), occorre arrestare `adc_arduino_5` : questo puo' essere ottenuto premendo il bottone di arresto del programma (vedi Fig 8.7).