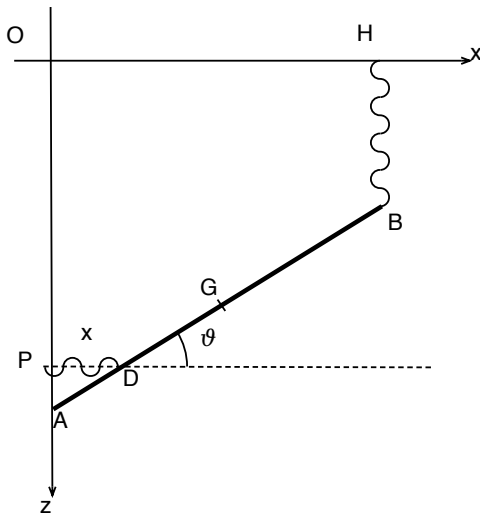


## Meccanica Analitica e Relativistica - I Esonero - 14/12/2016

In un piano verticale è scelto un sistema di riferimento di assi cartesiani ortogonali  $Oxz$  di origine  $O$  e con l'asse  $z$  orientato verso il basso. In tale piano si muove un'asta rigida omogenea di estremi  $A$  e  $B$ , massa  $M$  e lunghezza  $L$  (vd figura). Il punto  $D$  di tale asta dista  $L/4$  dall'estremo  $A$  ed è obbligato a scorrere senza attrito su di una guida parallela all'asse  $x$  e passante per il punto  $P$  di coordinate  $(0, d)$ . Oltre alla forza peso l'asta è soggetta a due forze attive  $\vec{F}_1 = -K\vec{PD}$  e  $\vec{F}_2 = -K\vec{HB}$ , dove  $K > 0$  e  $H$  è la proiezione ortogonale di  $B$  sull'asse  $x$ . Scegliamo come coordinate lagrangiane per descrivere il sistema l'ascissa  $x$  del punto  $D$  e l'angolo  $\theta$  che l'asta forma con la guida parallela all'asse  $x$ .

1. Scrivere la lagrangiana del sistema e le equazioni del moto.
2. Trovare le posizioni di equilibrio e discuterne il numero e la stabilità in funzione del parametro  $\lambda = \frac{4d}{3L} - \frac{4Mg}{9LK}$ .
3. Si ponga in queste domande  $K = M = g = L = 1$  e  $d = 10/9$ . Scelta, quindi, una posizione di equilibrio stabile si determinino le frequenze delle piccole oscillazioni.



**II Esonero di Meccanica Analitica e Relativistica -  
25/01/2017**

**Proff. S. Caprara, M. Grilli, L. Gualtieri**

1. Si risolva il seguente problema nell'ambito della relatività ristretta. Due astronavi si muovono lungo l'asse  $x$ . Ambedue partono contemporaneamente dall'origine. La prima si muove con velocità  $c/2$  per un tempo  $T$ , poi inverte il moto e torna con velocità  $-c/4$  nell'origine, dove si ferma. La seconda si muove con velocità  $c/3$  per un tempo  $\frac{3}{2}T$ , poi inverte il moto e torna con velocità  $-c/3$  nell'origine, dove si ferma. I due astronauti avevano portato a bordo un orologio ciascuno. Una volta ambedue nell'origine li confrontano: chi ha segnato meno tempo e di quanto?
2. Si risolva il seguente problema nell'ambito della relatività ristretta. Un corpo di massa a riposo  $m$  si muove lungo l'asse  $x$  ed è soggetto ad un'energia potenziale  $U(x) = A|x|^5$  (con  $A > 0$ ). Sapendo che transita per l'origine con velocità  $v_0$ , si determini la massima distanza  $d$  dall'origine raggiunta.
3. Sia data la trasformazione

$$\begin{aligned} Q &= 16p^4q^2 \\ P &= -\frac{1}{32}q^\beta p^{-3} \end{aligned}$$

Si dica per quali valori reali di  $\beta$  la trasformazione è canonica e si ricavi la funzione generatrice  $F_1(q, Q)$ .

4. Si risolva il seguente problema nell'ambito della relatività ristretta. Sia dato, in un sistema di riferimento inerziale, un sistema di coordinate spazio-temporale  $(ct, x, y, z)$ . Indicare se esiste un sistema di riferimento nel quale i due eventi

$$E_1 = (1, -\cos \alpha, -\sin \alpha, 1), \quad E_2 = (4, 0, 0, 1) \quad (\alpha = \pi/3)$$

avvengono nella stessa posizione, e, in tal caso, determinare la trasformazione di coordinate tra tale riferimento e il riferimento di partenza.

5. Si risolva il seguente problema nell'ambito della relatività ristretta. Una particella di massa a riposo  $m$ , ferma nell'origine delle coordinate, viene urtata da una particella di massa a riposo  $\frac{4}{5}m$  che si muove nel verso positivo dell'asse  $x$  con velocità  $v = \frac{3}{5}c$ . A seguito dell'urto, si produce un'unica particella di massa a riposo  $M$  che si muove con velocità  $V$ . Determinare  $M$  e  $V$ , assumendo assegnata  $m$ .

## Esercizio 1

La sbarra rigida e omogenea AB, di massa  $M$  e lunghezza  $L$ , è vincolata a ruotare senza attrito attorno al suo centro di massa, restando sempre sul piano  $xz$ , sul quale è adottato un sistema di riferimento cartesiano ortogonale la cui origine  $O$  coincide con il centro di massa immobile della sbarra. Il punto materiale P, di massa  $m$ , è vincolato a muoversi senza attrito lungo l'asse  $w$ , giacente sul piano  $xz$ , perpendicolare ad AB e passante per  $O$ . Il punto P è collegato ad  $O$  da una molla di costante elastica  $K$  e lunghezza a riposo nulla. Sul sistema agisce anche la forza di gravità, la cui accelerazione  $\mathbf{g}$  è diretta nel verso positivo dell'asse  $z$ . Si indichi con  $g > 0$  il modulo dell'accelerazione di gravità. Si adottino come coordinate lagrangiane l'angolo  $\theta$  che la sbarra AB forma con il verso positivo dell'asse  $z$  e l'ascissa  $\rho$  di P lungo l'asse  $w$ , come indicato in Fig. 1.

- Si scrivano la lagrangiana del sistema e le equazioni del moto.
- Si individuino le posizioni di equilibrio del sistema e se ne determini la stabilità.
- Siano ora  $M = 6$ ,  $m = 1$ ,  $L = 4$ ,  $K = 1$ ,  $g = 1$ . Scelta una posizione di equilibrio stabile, si determinino le frequenze delle piccole oscillazioni attorno a tale posizione.

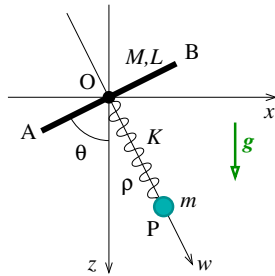


Fig. 1

## Esercizio 2

Data la trasformazione

$$Q = p^{1/\alpha} q^{1/2}; \quad P = -2(pq)^{1/2} \ln q$$

si dica per quali valori di  $\alpha$  la trasformazione è canonica e si ricavi la funzione generatrice  $F_1(q, Q)$ .

## Esercizio 1

Una guida circolare rigida, di massa  $M$  e raggio  $R$ , è vincolata a ruotare attorno al suo punto fisso  $O$  sul piano orizzontale  $xy$ , sul quale è fissato un sistema di riferimento cartesiano ortogonale con origine in  $O$ . Un punto materiale  $P$  di massa  $m$  può scorrere senza attrito lungo la guida circolare. Il punto  $P$  è collegato da una molla di lunghezza a riposo nulla e costante elastica  $K$  al punto  $H$ , proiezione ortogonale di  $P$  sulla retta  $x = a$ , con  $a > 2R$ . Sia  $C$  il centro della guida circolare. Si adottino come variabili lagrangiane l'angolo  $\theta$  che il diametro  $OA$  della guida circolare forma con il verso positivo dell'asse  $x$  e l'angolo  $\phi$  che il segmento  $CP$  forma con il verso positivo dell'asse  $\xi$ , parallelo all'asse  $x$  e passante per il punto  $C$  (si veda la Fig. 1).

- Si scrivano la lagrangiana del sistema e le equazioni del moto.
- Si individuino le posizioni di equilibrio del sistema e se ne determini la stabilità.
- Siano ora  $a = 3R$ ,  $M = 2m$ ,  $K/m = 1$ . Scelta una posizione di equilibrio stabile, si determinino le frequenze delle piccole oscillazioni attorno a tale posizione.

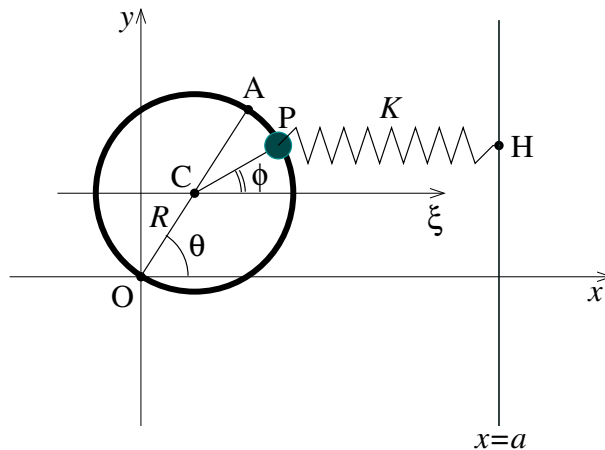


Fig. 1

## Esercizio 2

Si determini per quale valore del parametro reale  $\alpha$  la trasformazione

$$Q = \left( \frac{p}{2q} \right)^\alpha$$

$$P = -3 \left( \frac{q^2 p}{2} \right)^{2\alpha}$$

è canonica e, in corrispondenza di tale valore, si trovi la funzione generatrice  $F_1(q, Q)$ .

### Esercizio 3

Due particelle relativistiche di massa  $m$  e velocità  $v_1 = \frac{12}{13}c$  e  $v_2 = \frac{5}{13}c$  si muovono nel verso positivo dell'asse  $x$  di un opportuno sistema di riferimento cartesiano, con la particella più veloce che segue la più lenta, di modo che ad un certo istante esse si urtano. A seguito dell'urto tra le due particelle, si forma un'unica particella di massa  $M$  e velocità  $u$ .

- Si determini  $u$ .
- Si determini il valore del rapporto  $M/m$ .

## Esercizio 1

In un piano verticale sia posto un sistema di assi cartesiani  $Oxz$ , con  $z$  verticale discendente. In tale piano si muove una asta omogenea pesante  $AB$  di massa  $M$  e lunghezza  $L$ . Sia  $S$  il punto dell'asta che si trova a distanza  $3d$  dal punto  $A$ , con  $L = 4d$ . Il punto  $S$  dell'asta è obbligato a scorrere senza attrito lungo una guida rettilinea coincidente con l'asse delle  $z$ , ed è soggetto ad una forza elastica che lo attrae verso l'origine:  $\underline{F}_1 = -kOS$ ,  $k > 0$ . L'estremo  $A$  è soggetto ad una forza elastica che lo attrae verso l'asse delle  $x$ :  $\underline{F}_2 = -kHA$ ,  $k > 0$ , ove  $H$  è la proiezione del punto  $A$  sull'asse delle  $x$  (vedi figura). Si indichi con  $g$  l'accelerazione di gravità.

Si assumano come variabili lagrangiane la coordinata  $z$  di  $S$  e l'angolo  $\phi$  che  $SA$  forma con l'asse  $z$ .

1. Scrivere la funzione di Lagrange del sistema. (Per ragioni di tempo non si chiede di scrivere le equazioni del moto).
2. Trovare le posizioni di equilibrio e discuterne il numero al variare di  $k$ .
3. Posto in questa domanda  $M = 3$ ,  $d = 1$ ,  $k = 2$ ,  $g = 3$ , studiare la stabilità delle posizioni di equilibrio e, scelta una posizione di equilibrio stabile, trovare la frequenza delle piccole oscillazioni attorno ad essa.

N.B.  $I_G = \frac{ML^2}{12}$  ( $G$  = baricentro). Ricordiamo che la forza peso è presente.

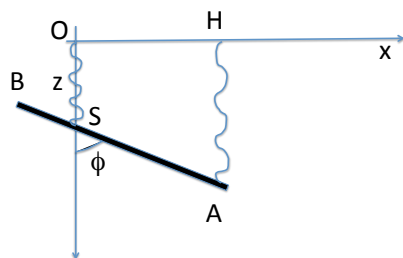


Fig. 1

## Esercizio 2

Si risolva il seguente problema nell'ambito della relatività ristretta.

Due astronavi si muovono lungo l'asse  $x$ . Ambedue partono contemporaneamente dall'origine. La prima si muove con velocità  $c/4$  per un tempo  $2T$ , poi

si ferma. La seconda si muove, nello stesso verso della prima, con velocità  $c/2$  per un tempo  $2T$ , poi inverte il moto e si dirige verso la prima astronave con velocità  $-c/2$  fino a quando la incontra, e lì si ferma.

1. I due astronauti avevano portato a bordo un orologio ciascuno. Quando si incontrano li confrontano: chi ha segnato meno tempo e di quanto?
2. In ognuna delle due astronavi c'è una telecamera che mostra il quadrante di un orologio e ne invia l'immagine a terra mediante un segnale elettromagnetico. Al tempo  $T$  (misurato a terra) dopo la partenza delle astronavi, queste immagini vengono osservate e confrontate. Quanto tempo segnano gli orologi mostrati nelle immagini?

## Esercizio 1

In un piano verticale sia posto un sistema di assi cartesiani  $Oxz$ , con  $z$  verticale discendente. In tale piano si muove un'asta rigida, omogenea e pesante  $AB$ , di massa  $m$  e lunghezza  $l$ . L'estremo  $A$  dell'asta può scivolare senza attrito lungo una guida coincidente con l'asse  $w$ , che forma angoli di  $45^\circ$  con gli assi  $x$  e  $z$  (si veda la Fig. 1), ed è soggetto ad una forza elastica che lo attrae verso l'origine,  $\vec{F}_1 = -k \vec{OA}$ ,  $k > 0$ . L'estremo  $B$  è soggetto ad una forza elastica  $\vec{F}_2 = -k \vec{HB}$ ,  $k > 0$ , dove  $H$  è la proiezione di  $B$  sull'asse delle  $x$  (si veda la Fig. 1). Si indichi con  $g > 0$  il modulo dell'accelerazione di gravità.

Si assumano come variabili lagrangiane l'ascissa  $\xi$  di  $A$  lungo l'asse  $w$  e l'angolo  $\theta$  che l'asta  $AB$  forma con la direzione verticale discendente (si veda la Fig. 1).

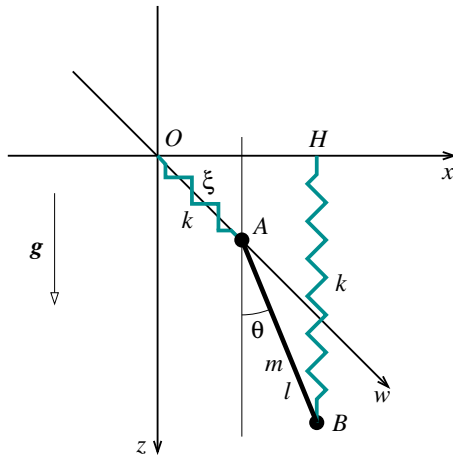


Fig. 1

1. Si scriva la funzione di Lagrange del sistema. (Per ragioni di tempo non si chiede di scrivere le equazioni del moto).
2. Si trovino le posizioni di equilibrio del sistema e se ne discuta il numero e la stabilità al variare di  $k$ .
3. Ponendo ora  $m = 2$ ,  $l = 1$ ,  $k = 2$ ,  $g = 8$ , si scelga una posizione di equilibrio stabile e si trovino le frequenze delle piccole oscillazioni attorno ad essa.



N.B.: Il momento d'inerzia dell'asta rispetto al suo centro di massa è  $I_G = \frac{ml^2}{12}$  ( $G$ = centro di massa di  $AB$ ). Si ricordi che la forza peso è presente.

## Esercizio 2

Sono assegnati nello spazio-tempo di Minkovski  $(x, y, z, ct)$  i due eventi  $E_1 = (1, 5, 3, 2)$  e  $E_2 = (3, 5, 3, \alpha)$ , con  $\alpha$  parametro reale.

1. Per quali valori di  $\alpha$  esiste un sistema di riferimento inerziale in cui i due eventi sono simultanei?
2. Trovare, in funzione dei valori di  $\alpha$  ammissibili, la velocità  $\mathbf{v} = (v_x, v_y, v_z)$  di tale sistema di riferimento.