

Breve introduzione a BAT

14 aprile 2011

Mia mail in caso di domande: Massimo.Corradi@bo.infn.it

Homepage di BAT:

<http://www.mppmu.mpg.de/bat/?page=home>

Trovate 2 articoli utili nella pagina della documentazione:

“Short introduction to BAT” , istruzioni sul programma: user guide, molto utile

“BAT - The Bayesian Analysis Toolkit” == articolo piu' generale

Cosa e' BAT ?

Un set di librerie C++ integrate con Root per risolvere problemi di inferenza Bayesiana

Teorema di Bayes

$$f(\bar{x}|\text{data}) = 1/N \ P(\text{data}|\bar{x}) \ f_0(\bar{x})$$

Usa un Markov Chain Monte Carlo (MCMC) basato sull'algoritmo Metropolis

Per campionare la "posterior" $f(\bar{x}|\text{data})$.

L'utente deve fornire un modello (un oggetto C++) che implementa due metodi:

```
double LogAPrioriProbability(std::vector <double> parameters);  
double LogLikelihood(std::vector <double> parameters);
```

Poi BAT si occupa del resto,

Ma conviene guardare un esempio specifico ...

Esempio 1: Misura di conteggi con background

1) Si misura per un tempo T il numero di conteggi N provenienti da una sorgente e dal fondo

2) Si misura per un tempo T_{BKG} il numero di conteggi N_{BKG} provenienti dal fondo solamente

-> trovare l'intensita' della sorgente, R_s , e del fondo, R_b .

Lo avete gia' visto usando JAGs

E' il tutorial numero 1 di BAT:

http://www.mppmu.mpg.de/bat/?page=tutorials&name=counting_experiment

In breve:

$$f(R_s, R_b) = C * P(\text{data}|R_s, R_b) f_0(R_s) f_0(R_b)$$

$$P(\text{data}|R_s, R_b) = P(N, R_s, R_b) P(N_b | R_b)$$

$$P(N | R_s, R_b) = \text{Poisson}(N, \lambda = T * (R_s + R_b))$$

$$P(N_b | R_b) = \text{Poisson}(N_{\text{BKG}}, \lambda = T_{\text{BKG}} * R_b)$$

Esempio 2: Fit Lineare di misure con incertezza gaussiana costante.

Ho un set di misure di y_i^M a diversi valori di x_i .

Modello: le misure di y sono distribuite secondo una gaussiana con Media $y=f(x)=ax+b$ e $\text{sigma}=\text{costante}=\sigma$:

-> cerchiamo di fare una inferenza su a, b e anche di interpolare/estrapolare il risultato:
cioe' trovare il valore (la pdf) di y per un dato x

-> misure indipendenti: $P(\text{data}|a, b) = \prod_i P(y_i^M|a, b)$

$$P(y_i|a, b) = 1/(\sigma \sqrt{2\pi}) * \exp(-(y_i^M - f(x_i))^2 / (2 * \sigma^2)) = C \exp(-(y_i^M - f(x_i))^2) = C \exp(-(y_i^M - ax_i - b)^2)$$

-> il modello gaussiano e' disponibile pre-confezionato: `BCGraphFitter`
(vedere l'esempio in `BAT-0.4.2/examples/basic/graphFitter`)
Altri modelli pre-definiti per fit: binomiale, Poisson, template fitter

-> Sfruttiamo l'esempio anche per vedere come si puo' usare BAT interattivamente in Root invece che in un programma C++ compilato.

Esempio 3: estensione dell'esempio 2 al confronto tra modelli:

-> confrontare due modelli: Fit lineare o fit quadratico

$$P(\text{dati}|\text{mod}) = \int d\bar{x} P(\text{dati}|\bar{x}) f_0(\bar{x}) = N$$

E' la costante di normalizzazione del teorema di Bayes.

Si puo' assegnare una probabilita' a priori a "ogni possibile modello" e poi calcolare le prob. a posteriori per i diversi modelli:

$$P(\text{mod}_1|\text{dati}) = P(\text{dati}|\text{mod}_1) p_0(\text{mod}_1) / [\sum_{\text{modelli}} P(\text{dati}|\text{mod}_i) p_0(\text{mod}_i)]$$

oppure piu' semplicemente guardare il
Bayes factor = $P(\text{mod}_1|\text{dati}) / P(\text{mod}_2|\text{dati})$

Cose interessanti

- > Implementa automaticamente il Rasoio di Occam
- > dipendenza dal range di integrazione
- > normalizzazione delle prior

Altre cose interessanti di BAT non considerate qui

- Ottimizzazione del MCMC
- calcolo dei p-values
- modelli pre-definiti per fit (Gaussiano, binomiale, Poisson, template fitter)