

MECCANICA QUANTISTICA E MECCANICA STATISTICA
A.A. 2018/2019 – Prof. C. Presilla
Prova A2 – 13 febbraio 2019

Cognome	
Nome	
Matricola	

penalità										
----------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

esercizio	voto
1	
2	
3	
4	
5	
6	

1 Siano $\mathbf{q} = (q_1, q_2, q_3)$ e $\mathbf{p} = (p_1, p_2, p_3)$ gli operatori posizione e impulso nello spazio \mathbb{R}^3 e $f : \mathbb{R}^3 \mapsto \mathbb{R}$ una funzione sufficientemente regolare. Calcolare il commutatore $[\mathbf{p}, f(\mathbf{q})]$.
_____ [punteggio 4]

2 Sia $\psi(\mathbf{x}, t)$ la funzione d'onda di un sistema fisico descritto dalla Hamiltoniana $H = |\mathbf{p}|^2/2m + V(\mathbf{x}, t)$. La densità di probabilità $\rho(\mathbf{x}, t) = |\psi(\mathbf{x}, t)|^2$ varia nel tempo come descritto dalla cosiddetta equazione di continuità. Derivare tale equazione stabilendo formula e significato fisico della densità di corrente di probabilità $\mathbf{j}(\mathbf{x}, t)$.
_____ [punteggio 4]

3 Scrivere la definizione di temperatura per un sistema termodinamico e, aiutandosi con un grafico qualitativo, spiegare cosa significa la presenza di temperature negative. In quali sistemi è possibile avere temperature negative?
_____ [punteggio 4]

4 Un sistema, il cui spazio di Hilbert ha dimensione 3, è descritto dalla Hamiltoniana

$$H = -\hbar\omega \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Nello stesso spazio è definita l'osservabile

$$\xi = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

All'istante $t = 0$ viene eseguita una misura di ξ trovando il valore 0. Sia $|\psi(0)\rangle$ lo stato del sistema subito dopo tale misura. Determinare:

- 1) lo stato del sistema al tempo $t > 0$;
- 2) i possibili risultati di una misura di ξ al tempo t e le rispettive probabilità;
- 3) il valore di aspettazione di ξ al tempo t ;
- 4) la variazione al primo ordine perturbativo dell'energia dello stato fondamentale di H e del corrispondente autostato, quando ad H viene aggiunta la perturbazione $H_p = \epsilon\hbar\omega\xi$.

[punteggio 7]

5 Due particelle di spin $1/2$, non identiche, sono descritte dalla Hamiltoniana

$$H = \frac{J^2}{2I} + \alpha J_z,$$

dove $J = |\mathbf{J}|$ e $\mathbf{J} = \mathbf{J}_1 + \mathbf{J}_2$ con $\mathbf{J}_k = \mathbf{L}_k + \mathbf{S}_k$ somma dei momenti angolare orbitale, \mathbf{L}_k , e di spin, \mathbf{S}_k , della particella $k = 1, 2$. All'istante $t = 0$ la particella 1 si trova nello stato di momento angolare orbitale $l_1 = 1$ e momento angolare totale $j_1 = 1/2$ e $j_{1z} = 1/2$ mentre la particella 2 in quello di momento angolare orbitale $l_2 = 1$ e momento angolare totale $j_2 = 3/2$ e $j_{2z} = -1/2$. Nella notazione standard, l_k, j_k, j_{kz} sono i numeri quantici di L_k^2, J_k^2, J_{kz} , $k = 1, 2$. Determinare:

- 1) lo stato del sistema delle due particelle al tempo $t > 0$;
- 2) i possibili risultati di una misura di J_{2z} al tempo t e le rispettive probabilità;
- 3) il primo tempo t_1 al quale lo stato del sistema torna a coincidere con lo stato al tempo $t = 0$;
- 4) i possibili risultati di una misura di S_{2z} al tempo $t = 0$ e le rispettive probabilità;

[punteggio 7]

6 Si consideri un sistema di N fermioni identici di spin $1/2$, non mutuamente interagenti, vincolati a muoversi in un piano. La Hamiltoniana di singola particella è

$$H(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \frac{p^2}{2m} + V(r), \quad p = |\mathbf{p}|, \quad r = |\mathbf{q}|, \quad \mathbf{q}, \mathbf{p} \in \mathbb{R}^2$$

dove

$$V(r) = \begin{cases} V_0 r/R, & 0 \leq r \leq R, \\ +\infty, & r > R, \end{cases}$$

con V_0 costante positiva. Calcolare:

- 1) l'energia media classica all'equilibrio termico a temperatura T , $E_{cl}(T)$;
- 2) il valore limite di $E_{cl}(T)$ per $T \rightarrow 0$ e la sua espressione asintotica per $k_B T \gg V_0$;
- 3) l'energia cinetica media classica all'equilibrio termico a temperatura T , $\langle p^2/2m \rangle$;
- 4) il numero N di fermioni tale che, a temperatura $T = 0$, si ha $\epsilon_F = V_0$, dove ϵ_F è l'energia di Fermi del sistema.

[punteggio 7]

34. CLEBSCH-GORDAN COEFFICIENTS, SPHERICAL HARMONICS, AND d FUNCTIONS

Note: A square-root sign is to be understood over every coefficient, e.g., for $-8/15$ read $-\sqrt{8/15}$.

Notation:

J	J	\dots
M	M	\dots
m_1	m_2	\dots
m_1	m_2	\dots
\vdots	\vdots	\vdots
\vdots	\vdots	\vdots
Coefficients		

$$Y_1^0 = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \theta$$

$$Y_1^1 = -\sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{i\phi}$$

$$Y_2^0 = \sqrt{\frac{5}{4\pi}} \left(\frac{3}{2} \cos^2 \theta - \frac{1}{2} \right)$$

$$Y_2^1 = -\sqrt{\frac{15}{8\pi}} \sin \theta \cos \theta e^{i\phi}$$

$$Y_2^2 = \frac{1}{4} \sqrt{\frac{15}{2\pi}} \sin^2 \theta e^{2i\phi}$$

$$Y_\ell^{-m} = (-1)^m Y_\ell^{m*}$$

$$d_{\ell m, 0}^\ell = \sqrt{\frac{4\pi}{2\ell+1}} Y_\ell^m e^{-im\phi}$$

$\langle j_1 j_2 m_1 m_2 j_1 j_2 JM \rangle$		
$= (-1)^{J-j_1-j_2} \langle j_2 j_1 m_2 m_1 j_2 j_1 JM \rangle$		

$$d_{m',m}^j = (-1)^{m-m'} d_{m,m'}^j = d_{-m,-m'}^j$$

$$d_{1,0}^1 = \cos \theta$$

$$d_{1/2,1/2}^{1/2} = \cos \frac{\theta}{2}$$

$$d_{1,1}^1 = \frac{1 + \cos \theta}{2}$$

$$d_{1/2,-1/2}^{1/2} = -\sin \frac{\theta}{2}$$

$$d_{1,0}^1 = -\frac{\sin \theta}{\sqrt{2}}$$

$$d_{1,-1}^1 = \frac{1 - \cos \theta}{2}$$

$$d_{3/2,3/2}^{3/2} = \frac{1 + \cos \theta}{2} \cos \frac{\theta}{2}$$

$$d_{3/2,1/2}^{3/2} = -\sqrt{3} \frac{1 + \cos \theta}{2} \sin \frac{\theta}{2}$$

$$d_{3/2,-1/2}^{3/2} = \sqrt{3} \frac{1 - \cos \theta}{2} \cos \frac{\theta}{2}$$

$$d_{3/2,-3/2}^{3/2} = -\frac{1 - \cos \theta}{2} \sin \frac{\theta}{2}$$

$$d_{1/2,1/2}^{3/2} = \frac{3 \cos \theta - 1}{2} \cos \frac{\theta}{2}$$

$$d_{1/2,-1/2}^{3/2} = -\frac{3 \cos \theta + 1}{2} \sin \frac{\theta}{2}$$

$$d_{2,2}^2 = \left(\frac{1 + \cos \theta}{2} \right)^2$$

$$d_{2,1}^2 = -\frac{1 + \cos \theta}{2} \sin \theta$$

$$d_{2,0}^2 = \frac{\sqrt{6}}{4} \sin^2 \theta$$

$$d_{2,-1}^2 = -\frac{1 - \cos \theta}{2} \sin \theta$$

$$d_{2,-2}^2 = \left(\frac{1 - \cos \theta}{2} \right)^2$$

$$d_{1,1}^2 = \frac{1 + \cos \theta}{2} (2 \cos \theta - 1)$$

$$d_{1,0}^2 = -\sqrt{\frac{3}{2}} \sin \theta \cos \theta$$

$$d_{1,-1}^2 = \frac{1 - \cos \theta}{2} (2 \cos \theta + 1)$$

$$d_{0,0}^2 = \left(\frac{3}{2} \cos^2 \theta - \frac{1}{2} \right)$$

Figure 34.1: The sign convention is that of Wigner (*Group Theory*, Academic Press, New York, 1959), also used by Condon and Shortley (*The Theory of Atomic Spectra*, Cambridge Univ. Press, New York, 1953), Rose (*Elementary Theory of Angular Momentum*, Wiley, New York, 1957), and Cohen (*Tables of the Clebsch-Gordan Coefficients*, North American Rockwell Science Center, Thousand Oaks, Calif., 1974). The coefficients here have been calculated using computer programs written independently by Cohen and at LBNL.

Usando le regole di quantizzazione

$$[\cdot, \cdot] = i\hbar [\cdot, \cdot]_{PB}$$

e calcolando

$$\begin{aligned} [p_k, f(\underline{q})]_{PB} &= \sum_{j=1}^3 \left(\frac{\partial p_k}{\partial q_j} \frac{\partial f(\underline{q})}{\partial p_j} - \frac{\partial p_k}{\partial p_j} \frac{\partial f(\underline{q})}{\partial q_k} \right) \\ &= - \sum_{j=1}^3 \delta_{k,j} \frac{\partial f(\underline{q})}{\partial q_k} \\ &= - \frac{\partial f(\underline{q})}{\partial q_k} \end{aligned}$$

Otteniamo

$$[p_k, f(\underline{q})] = -i\hbar \frac{\partial}{\partial q_k} f(\underline{q})$$

Segue $[p, f(\underline{q})] = -i\hbar \nabla_{\underline{q}} f(\underline{q})$

Analogamente

$$[q, f(\underline{p})] = i\hbar \nabla_{\underline{p}} f(\underline{p})$$

Esercizio 2

Vede l'equazione di Schrödinger dipendente dal tempo

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\underline{x}, t) = H \psi(\underline{x}, t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\underline{x}, t) + V(\underline{x}, t) \psi(\underline{x}, t)$$

$$-i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \overline{\psi(\underline{x}, t)} = H \overline{\psi(\underline{x}, t)} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \overline{\psi(\underline{x}, t)} + V(\underline{x}, t) \overline{\psi(\underline{x}, t)}$$

Segue

$$\frac{\partial}{\partial t} P(\underline{x}, t) = \left(\frac{\partial}{\partial t} \psi(\underline{x}, t) \right) \overline{\psi(\underline{x}, t)} + \psi(\underline{x}, t) \left(\frac{\partial}{\partial t} \overline{\psi(\underline{x}, t)} \right)$$

$$= \left(-\frac{\hbar}{2mi} \nabla^2 \psi(\underline{x}, t) + \frac{V}{i\hbar} \psi(\underline{x}, t) \right) \overline{\psi(\underline{x}, t)}$$

$$+ \psi(\underline{x}, t) \left(+\frac{\hbar}{2mi} \nabla^2 \overline{\psi(\underline{x}, t)} - \frac{V}{i\hbar} \overline{\psi(\underline{x}, t)} \right)$$

$$= -\frac{\hbar}{2mi} \left(\left(\nabla^2 \psi(\underline{x}, t) \right) \overline{\psi(\underline{x}, t)} - \psi(\underline{x}, t) \left(\nabla^2 \overline{\psi(\underline{x}, t)} \right) \right)$$

$$= -\underline{\nabla} \cdot \frac{\hbar}{2mi} \left(\overline{\psi(\underline{x}, t)} \underline{\nabla} \psi(\underline{x}, t) - \psi(\underline{x}, t) \underline{\nabla} \overline{\psi(\underline{x}, t)} \right)$$

$$= -\underline{\nabla} \cdot \underline{j}(\underline{x}, t)$$

dove $\underline{j}(\underline{x}, t) \equiv \frac{\hbar}{2mi} \left(\overline{\psi(\underline{x}, t)} \underline{\nabla} \psi(\underline{x}, t) - \psi(\underline{x}, t) \underline{\nabla} \overline{\psi(\underline{x}, t)} \right)$

è la densità di corrente di probabilità

Integriamo l'equazione di continuità su un volume Ω definito dalla superficie chiusa Σ e usando il teorema della divergenza di Gauss, si ha

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} P(\underline{x}, t) d^3x = - \int_{\Omega} \underline{\nabla} \cdot \underline{j}(\underline{x}, t) d^3x = - \int_{\Sigma} d\underline{\Sigma} \cdot \underline{j}(\underline{x}, t)$$

Esercizio (3)

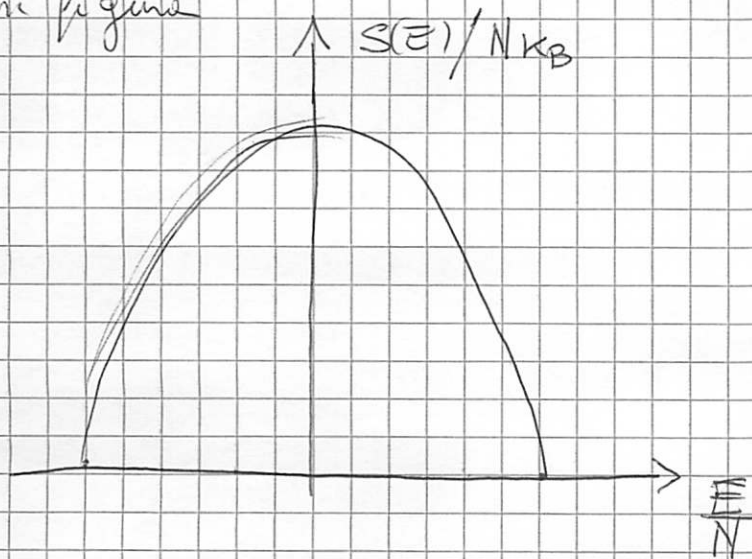
Si definisce

$$\frac{1}{T} = \frac{\partial}{\partial E} S(E)$$

dove S è l'entropia del sistema. Dunque la temperatura è una misura dell'aumento del numero di microstati a energia E al crescere di E .

Se l'Hamiltoniana del sistema H ha, come spesso accade, un limite inferiore ~~non~~ nessun limite superiore, $S(E)$ cresce con E in modo monotono e $T > 0$

Se invece H ha un limite superiore, ad esempio come nei sistemi di spin, $S(E)$ ha un andamento come in figura



e per $E > 0$ si ha $T < 0$

Esercizio (4)

L'operatore H è già in rappresentazione diagonale i suoi autovalori e autovettori sono:

$$E_1 = -\hbar\omega \quad |1\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$E_2 = 0 \quad |2\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$E_3 = \hbar\omega \quad |3\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Gli autovalori dell'operatore ξ (tra questi deve sicuramente esserci 0) sono le soluzioni di

$$\det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda & 0 \\ 2 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} = 0$$

$$(2-\lambda)(-1-\lambda)(2-\lambda) - 2(-1-\lambda)2 = 0$$

$$(-1-\lambda)((2-\lambda)^2 - 4) = 0 \quad \lambda = -1 \quad \lambda = 0 \quad \lambda = 4$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = -1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + 2z = -x & x=0 \\ -y = -y & y=1 \\ 2x + 2z = -z & z=0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + 2z = 0 \\ -y = 0 \\ 2x + 2z = 0 \end{cases} \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ y = 0 \\ z = -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 4 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + 2z = 4x \\ -y = 4y \\ 2x + 2z = 4z \end{cases} \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ y = 0 \\ z = \frac{1}{\sqrt{2}} \end{cases}$$

Ricorpiolomolo autavoloni e outavoloni di ξ

$$\xi_1 = -1 \quad |\xi_1\rangle = |2\rangle$$

$$\xi_2 = 0 \quad |\xi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|1\rangle - |3\rangle)$$

$$\xi_3 = 4 \quad |\xi_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|1\rangle + |3\rangle)$$

$$|\psi(0)\rangle = |\xi_2\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} H t} |\psi(0)\rangle$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e^{-\frac{i}{\hbar} E_1 t} |1\rangle - e^{-\frac{i}{\hbar} E_3 t} |3\rangle \right)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e^{i\omega t} |1\rangle - e^{-i\omega t} |3\rangle \right)$$

2) una misura di ξ al tempo t fornisce

$$\xi_1 = -1 \quad \text{prob} = |\langle \xi_1 | \psi(t) \rangle|^2 = 0$$

$$\xi_2 = 0 \quad \text{prob} = |\langle \xi_2 | \psi(t) \rangle|^2 = \cos^2(\omega t)$$

$$\xi_3 = 4 \quad \text{prob} = |\langle \xi_3 | \psi(t) \rangle|^2 = \sin^2(\omega t)$$

$$3) \quad \langle \xi \rangle_t = \langle \psi(t) | \xi | \psi(t) \rangle$$

$$= \langle \psi(t) | \left(\sum_{k=1}^3 \xi_k |\xi_k\rangle \langle \xi_k| \right) | \psi(t) \rangle$$

$$= -1 \cdot 0 + 0 \cdot \cos^2(\omega t) + 4 \sin^2(\omega t)$$

$$= 4 \sin^2(\omega t)$$

4) Al primo ordine in ϵ si ha

$$E_1^{(1)} = E_1 + \Delta \quad E_1 = -\hbar\omega$$

$$\begin{aligned} \Delta &= \langle 11 | \epsilon \hbar\omega \sum_{j=1}^3 |1\rangle = \epsilon \hbar\omega \langle 11 | \left(\sum_{k=1}^3 \sum_{j_k} |S_k\rangle \langle S_k| \right) |1\rangle \\ &= \epsilon \hbar\omega \sum_{j_3} \langle 11 | S_3 \rangle \langle S_3 | 1 \rangle \\ &= 2 \epsilon \hbar\omega \end{aligned}$$

$$E_1 = -\hbar\omega (1 - 2\epsilon)$$

$$|1\rangle^{(1)} = |1\rangle - \sum_{j \neq 1} \frac{\langle j | H_p | 1 \rangle}{E_j - E_1} |j\rangle$$

$$\begin{aligned} &= |1\rangle - \frac{\langle 2 | \left(\sum_{k=1}^3 \sum_{j_k} |S_k\rangle \langle S_k| \right) |1\rangle}{E_2 - E_1} \epsilon \hbar\omega |2\rangle \\ &\quad - \frac{\langle 3 | \left(\sum_{k=1}^3 \sum_{j_k} |S_k\rangle \langle S_k| \right) |1\rangle}{E_3 - E_1} \epsilon \hbar\omega |3\rangle \end{aligned}$$

$$= |1\rangle - \frac{\epsilon \hbar\omega}{2 \hbar\omega} \langle 3 | S_3 | S_3 \rangle \langle S_3 | 1 \rangle |3\rangle$$

$$= |1\rangle - \frac{\epsilon}{2} 4 \frac{1}{2} |3\rangle$$

$$= |1\rangle - \epsilon |3\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -\epsilon \end{pmatrix}$$

Si osserva che $\| |1\rangle^{(1)} \|^2 = \langle 11 | 1 \rangle^{(1)} = 1 + O(\epsilon^2)$

Esercizio (5)

Al tempo $t=0$ la particella 1 si trova nello stato

$$|l_1=1, s_1=\frac{1}{2}, j_1=\frac{1}{2}, j_{1z}=\frac{1}{2}\rangle$$

e la particella 2 nello stato

$$|l_2=1, s_2=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle$$

Poiché le particelle non sono identiche, lo stato del sistema è il prodotto dei due stati sopra indicati.

Omettendo i numeri quantici l_1, s_1, l_2, s_2 , si ha

$$|\psi(0)\rangle = |j_1=\frac{1}{2}, j_{1z}=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle$$

Per la forma di H conviene scrivere $|\psi(0)\rangle$ in termini degli autostati di J^2 e J_z . Dalle tabelle dei coefficienti di Clebsch-Gordan

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=2, j_z=0\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=1, j_z=0\rangle$$

dove j_1 e j_2 sono i numeri quantici di J^2 e J_z

$$\begin{aligned} |\psi(t)\rangle &= e^{-\frac{iHt}{\hbar}} |\psi(0)\rangle \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\hbar^2 G t}{\hbar}} |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=2, j_z=0\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\hbar^2 G t}{\hbar}} |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=1, j_z=0\rangle \\ &= e^{-\frac{i\hbar t}{I}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e^{-i\omega t} |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=2, j_z=0\rangle - |j_1=\frac{1}{2}, j_2=\frac{3}{2}, j=1, j_z=0\rangle \right) \quad \omega = \frac{2\hbar}{I} \end{aligned}$$

2) Esprimendo gli autostati di $J_1^2 J_2^2 J^2 J_z$ in termini degli autostati di $J_1^2 J_{1z} J_2^2 J_{2z}$ si ha

$$\begin{aligned}
 |\psi(t)\rangle &= e^{-\frac{i\hbar t}{I}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left[e^{-i\omega t} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=-\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=\frac{1}{2}\rangle \right. \right. \\
 &\quad \left. \left. + \frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle \right) \right. \\
 &\quad \left. - \left(\frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=-\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=\frac{1}{2}\rangle \right. \right. \\
 &\quad \left. \left. - \frac{1}{\sqrt{2}} |j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle \right) \right] \\
 &= e^{-\frac{i\hbar t}{I}} \left[|j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=-\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=\frac{1}{2}\rangle \left(\frac{1}{2} e^{-i\omega t} - \frac{1}{2} \right) \right. \\
 &\quad \left. |j_1=\frac{1}{2} j_{1z}=\frac{1}{2} j_2=\frac{3}{2} j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle \left(\frac{1}{2} e^{-i\omega t} + \frac{1}{2} \right) \right]
 \end{aligned}$$

Una misura di J_{2z} fornisce

$$J_{2z} = \frac{\hbar}{2} \quad \text{prob} = \left| \frac{1}{2} \left(e^{-i\omega t} - 1 \right) \right|^2 = \sin^2\left(\frac{\omega t}{2}\right) = \frac{1}{2} (1 - \cos(\omega t))$$

$$J_{2z} = -\frac{\hbar}{2} \quad \text{prob} = \left| \frac{1}{2} \left(e^{-i\omega t} + 1 \right) \right|^2 = \cos^2\left(\frac{\omega t}{2}\right) = \frac{1}{2} (1 + \cos(\omega t))$$

3) Si ha $|\psi(t)\rangle = |\psi(0)\rangle$, modulo una fase, quando $\omega t = 2\pi n$ $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$

Però $T_1 = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{\pi I}{\hbar}$

4) Lo stato iniziale della particella è

$$|l_2=1 \quad S_2=\frac{1}{2} \quad j_2=\frac{3}{2} \quad j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle$$

è un autostato di $L_2^2 S_2^2 J_2^2 J_{2z}$ che può essere scritto in termini degli autostati di $L_2^2 L_{2z} S_2^2 S_{2z}$

$$|l_2=1 \quad S_2=\frac{1}{2} \quad j_2=\frac{3}{2} \quad j_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |l_2=1 \quad l_{2z}=0 \quad S_2=\frac{1}{2} \quad S_{2z}=-\frac{1}{2}\rangle \\ + \sqrt{\frac{1}{3}} |l_2=1 \quad l_{2z}=-1 \quad S_2=\frac{1}{2} \quad S_{2z}=\frac{1}{2}\rangle$$

Una misura di S_{2z} in questo stato fornisce

$$S_{2z} = \frac{\hbar}{2} \quad \text{prob} = \frac{1}{3}$$

$$S_{2z} = -\frac{\hbar}{2} \quad \text{prob} = \frac{2}{3}$$

Esercizio (6)

$$1) E_d(T) = - \frac{\partial}{\partial \beta} \log Z(N) = - N \frac{\partial}{\partial \beta} \log Z(1)$$

$$Z(1) = \frac{1}{h^2} \int_0^R 2\pi r dr \int_{\mathbb{R}} dp_x \int_{\mathbb{R}} dp_y e^{-\beta H}$$

$$= \frac{1}{h^2} \int_0^R 2\pi r dr \frac{2\pi m}{\beta} e^{-\frac{\beta V_0 r}{R}}$$

$$= \frac{1}{h^2} \frac{2\pi m}{\beta} 2\pi \int_0^R dr \frac{\partial}{\partial \beta} \left(e^{-\frac{\beta V_0 r}{R}} \right) = \frac{-R}{V_0}$$

$$= \frac{1}{h^2} \frac{4\pi^2 m}{\beta} \frac{\partial}{\partial \beta} \int_0^R e^{-\frac{\beta V_0 r}{R}} dr = \frac{-R}{V_0}$$

$$= \frac{1}{h^2} \frac{4\pi^2 m}{\beta} \frac{\partial}{\partial \beta} \left. e^{-\frac{\beta V_0 r}{R}} \right|_0^R = \frac{-R}{V_0}$$

$$= \frac{1}{h^2} \frac{4\pi^2 m}{\beta} \frac{R^2}{V_0^2} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\beta^{-1} (e^{-\beta V_0} - 1) \right)$$

$$= \frac{4\pi^2 m}{h^2 \beta} \frac{R^2}{V_0^2} \left[-\beta^{-2} (e^{-\beta V_0} - 1) - \beta^{-1} V_0 e^{-\beta V_0} \right]$$

$$= \frac{4\pi^2 m R^2}{h^2 V_0^2} \frac{1}{\beta^3} \left(1 - \beta V_0 e^{-\beta V_0} - e^{-\beta V_0} \right)$$

$$= \frac{4\pi^2 m R^2}{h^2 V_0^2} \frac{1}{\beta^3} \left(1 - e^{-\beta V_0} (1 + \beta V_0) \right)$$

$$E_d(T) = - N \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\text{const} - 3 \log \beta + \log \left(1 - e^{-\beta V_0} (1 + \beta V_0) \right) \right)$$

$$= N \left(\frac{3}{\beta} - \frac{+ e^{-\beta V_0} V_0 (1 + \beta V_0) - V_0 e^{-\beta V_0}}{1 - e^{-\beta V_0} (1 + \beta V_0)} \right)$$

$$= N \left(3k_B T - \frac{V_0^2}{k_B T} \frac{e^{-V_0/k_B T}}{1 - e^{-V_0/k_B T} (1 + V_0/k_B T)} \right)$$

$$2) \lim_{T \rightarrow 0} E_{cl}(T) = 0$$

minimo potenziale

per $k_B T \gg V_0$

$$\frac{E_{cl}(T)}{N} \approx 3k_B T \frac{1 - \frac{V_0}{k_B T} + \frac{1}{2} \left(\frac{V_0}{k_B T}\right)^2 + \dots}{1 - \left(1 - \frac{V_0}{k_B T} + \frac{1}{2} \left(\frac{V_0}{k_B T}\right)^2 + \dots\right) \left(1 + \frac{V_0}{k_B T}\right)} \frac{V_0^2}{k_B T}$$

$$= 3k_B T - \frac{V_0^2}{k_B T} \frac{1 - \frac{V_0}{k_B T} + \dots}{1 - \left(1 - \frac{1}{2} \left(\frac{V_0}{k_B T}\right)^2 + \dots\right)}$$

$$= 3k_B T - \frac{V_0^2}{k_B T} \frac{1 - \frac{V_0}{k_B T} + \dots}{\frac{1}{2} \left(\frac{V_0}{k_B T}\right)^2 (1 + \dots)}$$

$$= 3k_B T - \frac{V_0^2}{k_B T} 2 \left(\frac{k_B T}{V_0}\right)^2 (1 + \dots)$$

$$= 3k_B T - 2k_B T + 0 \left(\frac{V_0}{k_B T}\right)$$

$$= k_B T + 0 \left(\frac{V_0}{k_B T}\right) \quad \text{moto libero in 2D}$$

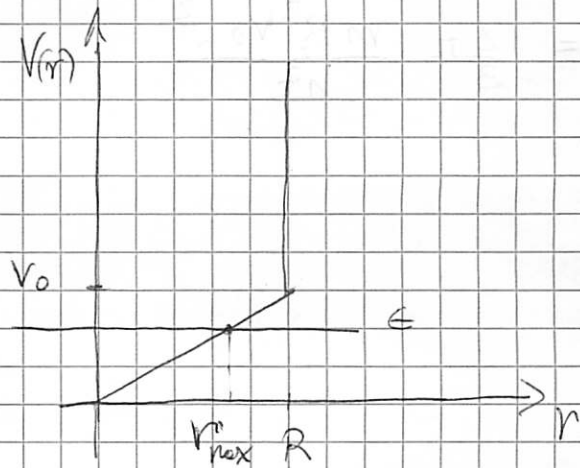
$$\begin{aligned}
 3) \quad \left\langle \frac{p^2}{2m} \right\rangle &= \frac{1}{Z(\lambda)} \frac{1}{h^2} \int_0^R 2\pi r dr \int_0^\infty 2\pi p dp \frac{p^2}{2m} e^{-\beta H} \\
 &= \frac{\pi}{m} \int_0^\infty dp p^3 e^{-\beta \frac{p^2}{2m}} \\
 &= \frac{\int_{-\infty}^{\infty} dp_x \int_{-\infty}^{\infty} dp_y e^{-\beta \frac{p_x^2 + p_y^2}{2m}}}{\int_0^\infty e^{-u} u \frac{2m}{\beta} du \frac{m}{\beta}} \\
 &= \frac{\frac{2\pi m}{\beta} 1!}{\frac{2\pi m}{\beta}} = \frac{1}{\beta} = k_B T
 \end{aligned}$$

$u \equiv \frac{\beta}{2m} p^2$

$$4) \quad N(\epsilon) = \frac{2}{h^2} \int d\mathbf{q} \int d\mathbf{p} \Theta(\epsilon - H)$$

$$\frac{p^2}{2m} + V(r) \leq \epsilon$$

$$p \leq \sqrt{2m(\epsilon - V(r))}$$



$$r_{\max}(\epsilon) = \begin{cases} R \frac{\epsilon}{V_0} & 0 \leq \epsilon < V_0 \\ R & \epsilon \geq V_0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 N(\epsilon) &= \frac{2}{h^2} \int_0^{r_{\max}(\epsilon)} 2\pi r dr \int_0^{\sqrt{2m(\epsilon - V(r))}} 2\pi p dp \\
 &= \frac{2}{h^2} \int_0^{r_{\max}(\epsilon)} 2\pi r dr \pi 2m(\epsilon - V(r))
 \end{aligned}$$

$$= \frac{2}{h^2} 4\pi^2 m \int_0^{r_{\max}(\epsilon)} dr \quad r \left(\epsilon - V_0 \frac{r}{R} \right)$$

$$= \frac{2}{h^2} 4\pi^2 m \left(\frac{\epsilon r^2}{2} - \frac{V_0}{R} \frac{r^3}{3} \right) \Big|_0^{r_{\max}(\epsilon)}$$

$$= \frac{2}{h^2} 4\pi^2 m \left[\left(\frac{\epsilon}{2} \frac{R^2 \epsilon^2}{V_0^2} - \frac{V_0}{3R} \frac{R^3 \epsilon^3}{V_0^3} \right) \Theta(V_0 - \epsilon) + \left(\frac{\epsilon}{2} R^2 - \frac{V_0}{3R} R^3 \right) \Theta(\epsilon - V_0) \right]$$

$$= \frac{2}{h^2} 4\pi^2 m \left[\frac{1}{6} \frac{\epsilon^3 R^2}{V_0^2} \Theta(V_0 - \epsilon) + R^2 \left(\frac{\epsilon}{2} - \frac{V_0}{3} \right) \Theta(\epsilon - V_0) \right]$$

$$N(\epsilon_F) = N \quad \text{per } \epsilon_F = V_0 \quad N(\epsilon_F) = \frac{2}{h^2} 4\pi^2 m \frac{1}{6} R^2 V_0$$

$$N = \frac{4\pi}{3} \frac{m V_0 \pi R^2}{h^2}$$