

# Fisica 1 per chimica industriale, Esonero 2 - 14/06/2019

Docente: Santanastasio Francesco

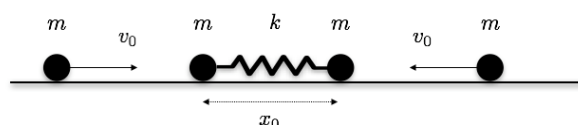
Nome e cognome: ..... Matricola: .....

Tempo a disposizione 2 ore, e' permessa la consultazione di un solo libro di testo (no libri di esercizi svolti, no quaderni/appunti), e' obbligatorio spegnere i cellulari. Risolvere gli esercizi riportando le formule risolutive ed i risultati numerici utilizzando le unita' di misura del Sistema Internazionale.

## Esercizio 1

Figura 1

Due corpi (punti materiali) di massa  $m$  sono fermi su una guida orizzontale liscia, separati da una molla ideale di massa trascurabile, costante elastica  $k$  e lunghezza a riposo  $x_0$  come indicato in figura. Due altri corpi, uguali ai precedenti, si muovono sulla stessa guida in versi opposti, con la stessa velocita'  $v_0$  e urtano contemporaneamente ognuna delle due masse ferme. I due urti sono completamente anelastici.



Determinare:

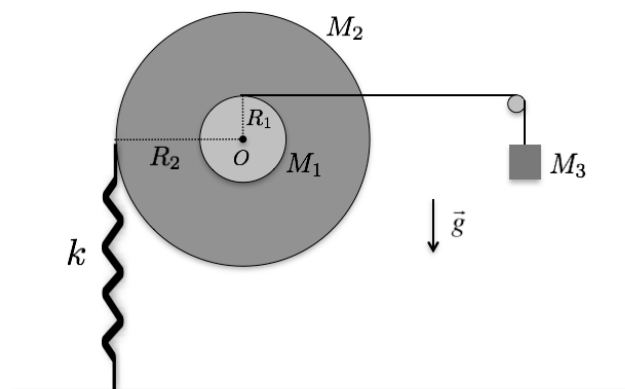
- la posizione e la velocita' del centro di massa del sistema dei 4 corpi dopo l'urto;
- l'energia dissipata nell'urto;
- la minima lunghezza della molla  $x_{min}$  dopo l'urto.

Nota: Esprimere i risultati in funzione delle grandezze fornite dal problema ( $m, k, x_0, v_0$ )

## Esercizio 2

Figura 2

Il volano mostrato in figura e' assimilabile ad un corpo rigido costituito da due dischi uniti tra loro: un disco interno di massa  $M_1 = 3kg$  e raggio  $R_1 = 0.1m$ ; un disco concentrico al precedente di massa  $M_2 = 2kg$  e raggio  $R_2 = 0.3m$ . Il sistema puo' ruotare senza attrito attorno ad un asse fisso orizzontale passante per il centro O. Un corpo di massa  $M_3 = 0.2kg$  e' collegato al volano tramite una fune, inestensibile e di massa trascurabile, arrotolata attorno al disco di raggio  $R_1$ . Infine una molla di costante elastica incognita  $k$  collega il bordo del disco di raggio  $R_2$  con la terra, come mostrato in figura. Inizialmente, il sistema e' in equilibrio e la molla risulta allungata di  $\Delta x = 0.4m$  rispetto alla propria lunghezza a riposo.



Determinare:

- la costante elastica  $k$  della molla;

Ad un certo istante, la molla viene tagliata ed il sistema si mette in movimento: il corpo di massa  $M_3$  scende lungo la verticale mentre il volano inizia a ruotare in senso orario. Determinare:

- l'accelerazione del corpo di massa  $M_3$
- l'energia cinetica del volano dopo un tempo  $\Delta t = 2s$

BONUS:

d) la reazione vincolare (modulo, direzione e verso) esercitata dall'asse di rotazione passante per O sul volano, nella posizione di equilibrio iniziale.

Nota: Si assuma che durante il moto la fune non scivoli mai rispetto al disco di raggio  $R_1$ . Si assuma inoltre che dopo  $\Delta t = 2s$  il corpo  $M_3$  non abbia ancora toccato terra.

### Soluzione - Esercizio 1

**a)**  
La risultante delle forze esterne lungo l'asse orizzontale e' zero: si conserva la quantita' di moto.

$$p_{tot} = p_i$$

$$4m v_{CM} = mv_0 - mv_0 = 0$$

$$v_{CM} = 0$$

$$x_{CM} = x_{CM}(iniziale) = 0 \quad (\text{nel sistema di riferimento con origine posta a meta' tra le due masse centrali})$$

**b)**  
Urto anelastico:

$$mv_0 = 2mV$$

$$V = v_0/2$$

$$E_i = \frac{1}{2}mv_0^2 \cdot 2 = mv_0^2$$

$$E_f = \frac{1}{2}(2m)V^2 \cdot 2 = mv_0^2/2$$

$$E_{diss} = E_i - E_f = mv_0^2/2$$

**c)**  
Si applica la conservazione dell'energia.

La lunghezza minima della molla corrisponde allo stato finale (B) in cui i due corpi sono fermi.

$$E_A = E_f = mv_0^2/2 \quad (\text{energia subito dopo l'urto})$$

$$E_B = \frac{1}{2}k\Delta x^2$$

$$E_A = E_B$$

$$\Delta x = \sqrt{\frac{mv_0^2}{k}}$$

La lunghezza minima della molla e':

$$x_{min} = x_0 - \Delta x = x_0 - \sqrt{\frac{mv_0^2}{k}}$$

## Soluzione - Esercizio 2

a)

All'equilibrio:

$$M_3g - T = 0 \quad \text{da cui } T = M_3g$$

$$R_1T - R_2F_{el} = 0$$

$$R_1M_3g - R_2k\Delta x = 0$$

$$k = \frac{M_3gR_1}{\Delta x R_2} = 1.63 \text{ N/m}$$

b)

$$I = I_1 + I_2 = \frac{M_1R_1^2}{2} + \frac{M_2R_2^2}{2} = 0.015 + 0.09 = 0.105 \text{ kgm}^2$$

Equazioni del moto:

$$R_1T = I\alpha$$

$$M_3g - T = M_3a$$

Sapendo che  $\alpha = \frac{a}{R_1}$  si ottiene:

$$a = \frac{g}{1 + \frac{I}{M_3R_1^2}} = 0.183 \text{ ms}^{-2}$$

c)

$$\alpha = \frac{a}{R_1} = 1.83 \text{ rad s}^{-2}$$

$$\omega = \alpha \Delta t = 3.66 \text{ rad/s}$$

$$K = \frac{1}{2}I\omega^2 = 0.705 \text{ J}$$

d)

Sistema di riferimento:

asse x orizzontale verso destra

asse y verticale verso l'alto

All'equilibrio:

La risultante delle forze esterne che agiscono sul volano deve essere nulla:

$$R_x = M_3g + N_x = 0$$

$$R_y = -k\Delta x - (M_1 + M_2)g + N_y = 0$$

$$N_x = -M_3g = -1.96 \text{ N}$$

$$N_y = k\Delta x + (M_1 + M_2)g = 49.6 \text{ N}$$

$$N = \sqrt{N_x^2 + N_y^2} = 49.7 \text{ N}$$