

- Basi di cinematica:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{s}}{dt} \quad (\text{anche } \frac{d\vec{r}}{dt})$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt};$$

$$\Delta\vec{s}|_{t_1}^{t_2} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{v}(t) dt$$

$$\Delta\vec{v}|_{t_1}^{t_2} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{a}(t) dt$$

- Leggi della meccanica

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} \quad [\vec{p} = m\vec{v}]$$

$$\Delta\vec{p}|_{t_1}^{t_2} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}(t) dt$$

$$\vec{F}_A^{(B)} = -\vec{F}_B^{(A)}$$

$$\vec{F}_A^{(tot)} = \sum_i \vec{F}_A^{(i)}.$$

- Sistema isolato: $\sum_i \vec{p}_i = \text{costante}$.
- Altrimenti:
 $\frac{d}{dt} (\sum_i \vec{p}_i) = \vec{F}^{(ext)} \rightarrow \frac{d}{dt} v_{CM} = \frac{\vec{F}^{(ext)}}{m_{tot}}$.

- Lavoro, energia cinetica e potenziale. Potenza.

$$dL = \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

$$L|_A^B = \int_A^B dL = \Delta \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) \Big|_A^B \equiv \Delta U_k|_A^B$$

[= $-\Delta U_p|_A^B$ solo se \vec{F} conserv.]

$$F_x = -\frac{dU_p(x)}{dx}, \text{ etc.}$$

$$\mathcal{P} = \frac{dL}{dt} \quad (\text{anche } \mathcal{P} = \frac{dE}{dt} \text{ e } \mathcal{P} = \frac{dQ}{dt})$$

- Corpo rigido:

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} \quad \left[\vec{M}_{tot} = \sum_i \vec{M}_i \right]$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad \left[\vec{L}_{tot} = \sum_i \vec{L}_i \right]$$

$$I = \sum_i m_i r_i^2 \quad [= \sum_i I_i] \rightarrow \text{“} \int dI \text{”}$$

$$\vec{M}^{(ext)} = 0 \implies \vec{L} = \text{cost}$$

Rotazione intorno ad un asse fisso: analogie

$$x \leftrightarrow \theta$$

$$v = \frac{dx}{dt} \leftrightarrow \omega = \frac{d\theta}{dt}$$

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} \leftrightarrow \dot{\omega} = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

$$m \leftrightarrow I$$

$$a = \frac{F}{m} \leftrightarrow \dot{\omega} = \frac{M}{I}$$

$$p = mv \leftrightarrow L = I\omega$$

$$F = \frac{dp}{dt} = ma \leftrightarrow M = \frac{dL}{dt} = I\dot{\omega}$$

- Forze elettriche

(fra oggetti puntiformi o sferici)

$$\vec{F}_{1,2}(\vec{r}) = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r}$$

con \hat{r} che punta da q_1 a q_2 .

In termini di **campi**:

$$\vec{F}_{1,2}(\vec{r}) = q_2 \vec{E}_1(\vec{r})$$

dove

$$\vec{E}_1(\vec{r}) = \frac{q_1}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r}.$$

Principio di sovrapposizione:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \sum_i \vec{E}_i(\vec{r}_i) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}_i|^2} \frac{\vec{r} - \vec{r}_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|}.$$

Nota: se i campi sono dovuti distribuzioni a continue di cariche compariranno *sommatorie su infiniti elementi infinitesimi* da (\rightarrow integrali!), riscritti in termini della *densità (lineare, superficiale o di volume)* e dell'elemento infinitesimo di lunghezza, superficie o volume, ad es. $dq = \lambda dl$, $dq = \sigma dS$, $dq = \rho dV$. Quindi, ad esempio, il campo in \vec{r} prodotto da dQ in \vec{r}' è:

$$d\vec{E}(\vec{r}) = \frac{k_0 dQ}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} (\vec{r}' - \vec{r}).$$

- Casi particolari di campi (elettrostatici)

$$\vec{E}_r(r) = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \cdot \hat{r} \quad [\text{filo rett. infinito}]$$

$$E_x(x) = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \text{sign}(x) \quad [\text{piano infinito}]$$

Due piani infiniti paralleli \rightarrow principio di sovrapposiz.

In prossimità (all'**esterno**) di un **conduttore**:

$$\vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{n} \quad (\text{“Teorema di Coulomb”})$$

- Teorema di Gauss (per il caso elettrostatico)

$$d\Phi(\vec{E}) = \vec{E} \cdot d\vec{S} = \vec{E} \cdot (dS\hat{n}) = EdS(\hat{r} \cdot \hat{n})$$

$$\Phi(\vec{E}) = \int_S d\Phi \quad [\Phi \text{ uscente, con } \hat{n} \text{ verso l'esterno}]$$

$$\Phi(\vec{E}) = \frac{Q_{tot}}{\epsilon_0}.$$

- **Energia potenziale e potenziale**

$$\Delta U_p|_A^B = q \Delta V|_A^B$$

Percorso chiuso: $\sum_i \Delta U_{p_i} = 0$.

- **Energia potenziale elettrostatica di N cariche**

$$\begin{aligned} U_p^e &= \sum_{i=1}^N \left(\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon_0 r_{ij}} \right) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \left(\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon_0 r_{ij}} \right) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N q_i V_i \end{aligned}$$

- **Forza \leftrightarrow En. Pot. \leftrightarrow Campo \leftrightarrow Potenziale**
(caso elettrostatico, unidimensionale)

$$\begin{aligned} \Delta U_p|_{x_1}^{x_2} &= - \int_{x_1}^{x_2} F(x) dx \Leftrightarrow \Delta V|_{x_1}^{x_2} = - \int_{x_1}^{x_2} E(x) dx \\ F(x) &= - \frac{dU_p(x)}{dx} \Leftrightarrow E(x) = - \frac{dV(x)}{dx} \end{aligned}$$

Caso particolare di forza costante:

$$\Delta U_p|_{x_1}^{x_2} = -F \Delta x \Leftrightarrow \Delta V|_{x_1}^{x_2} = -E \Delta x.$$

Inoltre, da $\sum_i \Delta U_{p_i} = 0$ segue $\sum_i \Delta V_i = 0$.

- **Campo \leftrightarrow Potenziale**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} V,$$

con $\vec{\nabla}$ l'operatore gradiente, in coordinate cartesiane

$$\vec{\nabla} = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right)$$

da cui segue la variazione infinitesima e finita di potenziale

$$\begin{aligned} dV &= \vec{\nabla} V \cdot d\vec{s} = -\vec{E} \cdot d\vec{s} \\ \Delta V|_A^B &= \int_A^B \vec{\nabla} V \cdot d\vec{s} = - \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s}. \end{aligned}$$

- **Zero (convenzionale) del potenziale**

- Per come sono introdotti, U_p e V sono definiti a meno di una costante additiva;
- per le forze che vanno come $1/r^2$ è di norma conveniente porre lo zero del potenziale all'infinito \Rightarrow potenziale alla distanza da q :

$$\begin{aligned} V(r) - V(\infty) &= \Delta V|_{\infty}^r = - \int_{\infty}^r \vec{E} \cdot d\vec{s} \\ V(r) &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}, \end{aligned}$$

da cui segue U_p di q_2 posta alla distanza r da q_1 :

$$U_p^{1,2}(r) = q_2 V_1(r) = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r},$$

avendo esplicitato il fatto che $V(r)$ è dovuto a q_1 .
Infine, **campi e potenziali sono additivi**.

- **Circuiti in corrente continua (c.c.)**

Generatore di tensione:

$$V^{(+)} - V^{(-)} \equiv \mathcal{E}.$$

Legge di Ohm, leggi di Kirchhoff, effetto Joule:

$$\begin{aligned} i &= \frac{dq}{dt} \\ i_{A \rightarrow B} &= \frac{V_A - V_B}{R_{A \leftrightarrow B}} \Rightarrow "i = \frac{\Delta V}{R}" \\ R &= \rho \frac{l}{S} \quad (\text{conduttore cilindrico}) \\ \sum_i i_i &= 0 \quad (\text{nodi}) \\ \sum_i \Delta V_i &= 0 \quad (\text{maglie}) \end{aligned}$$

$$\mathcal{P} = i \Delta V = \frac{\Delta V^2}{R} = Ri^2$$

Resistenze in serie e in parallelo:

$$\begin{aligned} R_s &= \sum_i R_i \\ R_p^{-1} &= \sum_i R_i^{-1}. \end{aligned}$$

- **Condensatori e circuiti con \mathcal{E} ($= f$) (costante), \mathbf{R} e \mathbf{C}**

(\rightarrow 'carica e scarica del condensatore')

$$q = C \Delta V$$

Energia del condensatore: $\frac{1}{2} q \Delta V = \frac{1}{2} C \Delta V^2$

Condensatore piano: $C = \epsilon_0 S/d$.

- Campo elettrico: $E = \Delta V/d$.

- Densità di energia elettrostatica: $u = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$.
(vale in generale $\forall E$ nel vuoto!)

Cond. sferico: $C = 4\pi\epsilon_0 \frac{R_1 R_2}{R_2 - R_1}$ (anche per $R_2 \rightarrow \infty$).

Cond. cilindrico: $C = \frac{2\pi\epsilon_0 h}{\log(R_2/R_1)}$.

Parallelo e serie: $C_p = \sum_i C_i$; $C_s^{-1} = \sum_i C_i^{-1}$.

Semplici circuiti con \mathcal{E} ($= f$), R e C :

\rightarrow stesse regole ("Ohm e Kirchhoff") dei circuiti in c.c.,
con $i(t)$, $q(t)$ e $\Delta V_c(t)$ (e $\Delta V_R(t)$) dipendenti dal tempo \rightarrow a equazione differenziale riscrivibile nella forma *canonica* che dà luogo ad andamenti esponenziali con costante di tempo $\tau = RC$.

- **Dipolo elettrico**

$\vec{p} = q\vec{a}$ (con \vec{a} orientato da $-q$ a q , con $q > 0$)
 Potenziale in \vec{r} dal centro del dipolo:

$$V(\vec{r}) = \frac{\vec{p} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

Campo prodotto da un dipolo (in coord. polari):

$$\begin{aligned} \vec{E} &= -\vec{\nabla}V \\ E_r &= -\frac{\partial V}{\partial r} = \frac{2kp \cos \theta}{r^3} \\ E_\theta &= -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} = \frac{2kp \sin \theta}{r^3}. \end{aligned}$$

In particolare, lungo l'asse e sul piano mediano

$$\begin{aligned} \vec{E}_z(z) &= \frac{2k\vec{p}}{|z|^3} \quad (\text{lungo l'asse}) \\ \vec{E}_z(y) &= -\frac{k\vec{p}}{|y|^3} \quad (\text{sul piano mediano}) \end{aligned}$$

Momento di una forza su \vec{p} posto in campo elettrico:

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E},$$

da cui energia potenziale $U_p = -\vec{E} \cdot \vec{p} = -Ep \cos \theta$.

Dipolo in campo elettrico non uniforme:

$$F_x = p \frac{dE_x}{dx}.$$

Due dipoli allineati lungo lo stesso asse (x)

→ dipolo 1 (in x_1) produce E_x in x_2 con $dE_x/dx \neq 0$;

→ dipolo 2 (in x_2) subisce $F_x = pdE_x/dx$.

- Dielettrici

Effetto su forza di Coulomb e condensatori:

$$\epsilon_0 \rightarrow \epsilon_0 \epsilon_r \quad (\epsilon_r > 1).$$

Suscettività elettrica ↔ costante dielettrica:

$$\chi = \epsilon_r - 1.$$

Campo in un condensatore piano (indicando con σ_0 , q_0 e E_0 densità di carica, carica e campo in assenza di dielettrico – E_r con dielettrico; $q_p \leftrightarrow \sigma_p$):

$$\begin{aligned} E_r &= E_0 - \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} \left(\frac{\epsilon_r - 1}{\epsilon_r} \right) \\ &= \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} - \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} \left(\frac{\chi}{\chi + 1} \right) \\ &= \frac{\sigma_0 - \sigma_p}{\epsilon_0} \\ q_p &= \frac{\epsilon_r - 1}{\epsilon_r} q_0 = \frac{\chi}{\chi + 1} q_0. \end{aligned}$$

- Polarizzazione dei dielettrici

Momento di dipolo elettrico medio: $\langle \vec{p} \rangle || \vec{E}$.

Momento di dipolo totale (dovuto a N 'oggetti') e vettore polarizzazione (momento di dipolo su *volume* V):

$$\begin{aligned} \vec{p}_{tot} &= N \langle \vec{p} \rangle \\ \vec{P} &\equiv \frac{\vec{p}_{tot}}{V} = \frac{N \langle \vec{p} \rangle}{V} = n \langle \vec{p} \rangle \quad [n = N/V] \\ \vec{P} &= \epsilon_0 \chi \vec{E} \quad (\text{se 'dielettrico lineare'}) \\ \sigma_p &= P \quad (\rightarrow \vec{P} \cdot \hat{n} \text{ nel caso generale}). \end{aligned}$$

- Corrente elettrica, velocità di deriva e densità di corrente

$$\begin{aligned} i &= \frac{dq}{dt} = nev_d S \\ j &= \frac{i}{S} = nev_d \end{aligned}$$

con n il numero di portatori (ciascuno di carica e) per unità di volume.

Nel caso generale, con movimenti di cariche che variano da punto a punto, si definisce localmente \vec{j} e i è pari al flusso di \vec{j} su una superficie:

$$\begin{aligned} \vec{j} &= -nev_d \vec{v}_d \\ i &= \Phi_S(\vec{j}) = \int_S \vec{j} \cdot \hat{n} dS. \end{aligned}$$

Relazione tra \vec{E} e \vec{J} , tramite resistività:

$$\vec{E} = \rho \vec{J}$$

- Forze magnetiche su cariche e correnti

$$\begin{aligned} \vec{F}_L &= q\vec{v} \times \vec{B} \\ [\vec{F}_q = \vec{F}_{el} + \vec{F}_L &= q\vec{E} + q\vec{v} \times \vec{B}], \end{aligned}$$

quindi il moto segue secondo le leggi della meccanica.

Forza su conduttore percorso da corrente

$$d\vec{F} = id\vec{s} \times \vec{B}$$

- Dipolo magnetico e momento della forza agente su di esso

$$\begin{aligned} \vec{m} &= iS\hat{n} \\ \vec{M} &= \vec{m} \times \vec{B}. \end{aligned}$$

⇒ analogia con dipoli elettrici in campo elettrico:

$$\begin{aligned} \vec{p} &\Leftrightarrow \vec{m} \\ \vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} &\Leftrightarrow \vec{M} = \vec{m} \times \vec{B} \\ U_p = -\vec{p} \cdot \vec{E} &\Leftrightarrow U_p = -\vec{m} \cdot \vec{B} \\ U_p = -pE \cos \theta &\Leftrightarrow U_p = -mB \cos \theta \end{aligned}$$

- **Campi magnetici prodotti da cariche in movimento**

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{i \hat{l} \times \hat{r}}{r} \quad [\text{Biot-Savart}]$$

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} i \frac{d\vec{s} \times \hat{r}}{r^2} \quad [1^a \text{ legge di Laplace}]$$

$$\vec{B}_{caricaq} = \frac{\mu_0}{4\pi} q \frac{\vec{v} \times \hat{r}}{r^2}$$

- **Dalla spira circolare al solenoide**

A) Al centro della spira di raggio R :

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{2} \frac{i}{R} \hat{n}.$$

B) Lungo l'asse (z) per il centro della spira:

$$B_z = \frac{\mu_0}{2} \frac{iR^2}{(R^2 + z^2)^{3/2}}.$$

Limite per $|z| \gg R$ (e quindi $r \approx |z|$):

$$B_z = \frac{\mu_0 i R^2}{2|z|^3}$$

$$\rightarrow \vec{B}(z) = \frac{\mu_0 i R^2}{2r^3} \hat{z}$$

$$= \frac{\mu_0 i (2S) \hat{z}}{4\pi r^3},$$

ovvero (notare l'analogia con il dipolo elettrico!):

$$\vec{B}(z) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2\vec{m}}{r^3} \iff \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2\vec{p}}{r^3},$$

con $\vec{m} = iS\hat{z}$.

C) Tante spire 'sovrapposte' di pari R e stessa i :

→ si sommano i contributi.

D) Limite di solenoide 'infinito':

→ B uniforme all'interno

$$B = \mu_0 n i \quad (\text{con } n = \text{numero di spire}/l)$$

→ B nullo all'esterno.

Densità di energia magnetica

$$u_M = \frac{B^2}{2\mu_0} \quad (\text{vale in generale!}).$$

- **Forza per unità di lunghezza fra fili paralleli rettilinei percorsi da corrente**

$$\frac{F}{l} = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{i_1 i_2}{2\pi d}$$

(attrattiva se $\hat{t}_1 \uparrow \uparrow \hat{t}_2$, altrimenti repulsiva).

- **Effetto permeabilità magnetica relativa**

$$\mu_0 \rightarrow \mu_0 \mu_r.$$

- **Teorema di Gauss per campo magnetico**

$$\Phi(\vec{B}) = 0 \quad (\text{linee di forza chiuse} \leftrightarrow \text{no monopoli})$$

- **Teorema di Ampère**

$$\oint_l \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \sum_i i_i^{(\text{conc.})}$$

→ si recupera facilmente Biot-Savart;

→ all'interno di un conduttore cilindrico:

$$B(r) = \frac{\mu_0 i r}{2\pi R^2} \quad (r \leq R);$$

→ si recupera facilmente solenoide infinito.

- **Legge di Faraday-Neuman-Lenz**

$$\mathcal{E}(=f) = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} \Rightarrow \begin{cases} i = \frac{\mathcal{E}}{R} = -\frac{1}{R} \frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} & (\text{chiuso}) \\ \Delta V = \mathcal{E} = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} & (\text{aperto}) \end{cases}$$

- **Autoinduzione e induttanza**

$$\mathcal{E}(=V_L) = -L \frac{di}{dt} \quad (L \text{ in H})$$

- **Effetto di induttanza nei circuiti**

– V_L come un generatore la cui tensione dipende da di/dt [analogo a condensatore, in cui ΔV_C dipendeva da $q(t)$];

– solite regole dei circuiti ("Ohm e Kirchhoff");

– circuito con **generatore in c.c.**, R , e L :

→ equazione diff. riscrivibile nella forma *canonica* che dà luogo ad andamenti esponenziali con costante di tempo $\tau = L/R$;

Energia associata all'elemento circuitale L :

$$E_L = \frac{1}{2} L i^2,$$

la quale può essere associata al campo magnetico generato da i : → densità di energia u_M (vedi sopra).

- **Legge di Ampère-Maxwell** (i_s "corrente di spostamento")

$$\oint_l \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 i_c + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\Phi(\vec{E})}{dt}$$

$$= \mu_0 i_c + \mu_0 i_s$$

- **Riepilogo 4 equazioni basilari ('di Maxwell')**

$$\Phi(\vec{E}) = \frac{Q_{\text{tot}}}{\epsilon_0}$$

$$\Phi(\vec{B}) = 0$$

$$\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt}$$

$$\oint_l \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 i_c + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\Phi(\vec{E})}{dt}$$

- **Onde armoniche:**

- equazione: $f(x, t) = A \cos(kx - \omega t)$;
- periodicità: $T = 2\pi/\omega$; $\lambda = 2\pi/k$.
- velocità: $v = \omega/k = \lambda/T \rightarrow \lambda v = v$.

- **Equazione di d'Alambert:**

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = 0$$

valida per generica $f(x, t) = g_1(x - vt) + g_2(x + vt)$.

- **Onde elettromagnetiche** (dalle eq. di Maxwell)

se l'onda si propaga lungo x , per le componenti $k = y, z$:

$$\frac{\partial^2 E_k}{\partial x^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 E_k}{\partial t^2} = 0, \quad \frac{\partial^2 B_k}{\partial x^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 B_k}{\partial t^2} = 0$$

da cui

$$E_k = E_0 \cos(kx - \omega t), \quad B_k = B_0 \cos(kx - \omega t)$$

- si propagano nel vuoto con velocità $|\vec{v}| = c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$;
- E e B oscillano in fase, con $E/B = c$
- \vec{E} e \vec{B} ortogonali e ortogonali a \vec{v} ;
- $\Rightarrow \vec{E} \times \vec{B}$ lungo \vec{v} ;
- Densità di energia [J/m^3] (nota: $u_E = u_B \forall t$):

$$\begin{aligned} u = u_E + u_B &= \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 + \frac{1}{2} \frac{B^2}{\mu_0} \\ &= \epsilon_0 E^2 = \frac{B^2}{\mu_0} \end{aligned}$$

- **Densità media** di energia [J/m^3]:

$$\bar{u} = \frac{1}{2} \epsilon_0 E_0^2 = \epsilon_0 E_{\text{eff}}^2$$

- **Potenza istantanea e media** su Σ [W]

$$\begin{aligned} P &= u \Sigma c \\ \bar{P} &= \bar{u} \Sigma c \end{aligned}$$

- Intensità istantanea e **intensità** [W/m^2]

$$\begin{aligned} I_{\text{ist}} = \frac{P}{\Sigma} &= u c = \epsilon_0 E^2 c = \frac{1}{\mu_0} EB \\ I = \frac{\bar{P}}{\Sigma} &= \bar{u} c = \frac{\epsilon_0}{2} c E_0^2 = \epsilon_0 c E_{\text{eff}}^2 \end{aligned}$$

- **Vettore di Poynting**

$$\begin{aligned} \vec{S} &= \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} \quad [S \uparrow \uparrow \vec{v}] \\ S = |\vec{S}| &= \frac{1}{\mu_0} EB = I_{\text{ist}} \\ \bar{S} &= I. \end{aligned}$$

- **Quantità di moto e pressione di radiazione** p_{rad}

$$\begin{aligned} p_{\text{rad}} = \bar{u} &= \frac{I}{c} = \frac{\bar{S}}{c} \quad [\text{se assorbita}] \\ p_{\text{rad}} = 2\bar{u} &= 2 \frac{I}{c} = 2 \frac{\bar{S}}{c} \quad [\text{se riflessa}] \end{aligned}$$

- **Riflessione e rifrazione**

L'indice di rifrazione di un materiale è (v velocità dell'onda nel materiale, c nel vuoto)

$$n = \frac{c}{v} \geq 1$$

Quando un'onda (λ_0 nel vuoto) entra in un mezzo con indice n la lunghezza d'onda varia,

$$\lambda = \frac{\lambda_0}{n} \rightarrow k = nk_0$$

Relazioni tra gli angoli di incidenza (θ_i), riflessione (θ_r) e rifrazione (θ_t):

$$\theta_i = \theta_r, \quad n_1 \sin \theta_i = n_2 \sin \theta_t$$

Angolo limite quando $n_1 > n_2$:

$$\sin \theta_0 = \frac{n_2}{n_1}.$$

- **Interferenza** (esperimento di Young con d distanza fra le fenditure, L distanza tra fenditure e schermo)

Differenza di fase fra le due onde:

$$\delta = kd \sin \theta = \frac{2\pi d}{\lambda} \sin \theta$$

Posizione di massimi e minimi della figura di interferenza (m intero):

$$\sin \theta_{\text{max}} = m \frac{\lambda}{d}, \quad \sin \theta_{\text{min}} = \left(m + \frac{1}{2}\right) \frac{\lambda}{d}$$

Distanza fra due massimi consecutivi:

$$p = \frac{\lambda L}{d}$$

Intensità della figura di interferenza (I_0 intensità della singola sorgente):

$$I(\theta) = 4I_0 \cos^2 \left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda} \right),$$

Intensità in funzione della distanza dal centro dello schermo:

$$I(x) = 4I_0 \cos^2 \left(\frac{\pi d x}{\lambda L} \right).$$

Equazione lenti sottili ($f > 0$ per lenti convergenti, $f < 0$ altrimenti):

$$\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = \frac{1}{f}.$$

- **Limite risoluzione delle lenti**

$$\alpha_R = 1.22 \frac{\lambda}{D}$$

D=diametro.

- **Diffrazione** (da fenditura di larghezza a)

Posizione del minimo di diffrazione di ordine m :

$$\sin \theta = m \frac{\lambda}{a}$$

Intensità della figura di diffrazione:

$$I(\theta) = I(0) \left[\frac{\sin(\pi a \sin \theta / \lambda)}{\pi a \sin \theta / \lambda} \right]^2.$$

- **Costanti varie**

$$\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ N}^{-1} \cdot \text{C}^2 \cdot \text{m}^{-2}$$

$$q_e = -1 e = -1.602 \times 10^{-19} \text{ C}$$

$$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ T} \cdot \text{m/A} \quad [\text{o H/m}]$$

$$m_e = 9.11 \times 10^{-31} \text{ kg}$$

$$m_p = 1.673 \times 10^{-27} \text{ kg} \approx 1836 \times m_e$$

$$c = 3.00 \times 10^8 \text{ m/s}$$

$$h = 6.63 \times 10^{-34} \text{ J} \cdot \text{s}$$