Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

Esercizio 1 - Una pallina di massa m è appoggiata sul lato interno di una guida liscia verticale. La guida è composta da due tratti rettilinei di lunghezza h , connessi tra di loro mediante due tratti semicircolari di raggio R , così come mostrato in figura. Al tempo $t=0$ la pallina si trova nel punto più basso della guida, in A. Calcolare: 1) la minima velocità iniziale $v_{\min}$ che si deve imprimere alla pallina, quando essa si trova in A affinché questa percorra tutta la guida senza staccarsene. Se, invece, essa ha velocità $v_0 = 0.85 v_{\min}$ nel punto più basso della guida, calcolare: 2) a quale angolo, θ così come definito in figura, la pallina si stacca dalla guida; 3) la massima quota, rispetto ad A, a cui la pallina giungerebbe se dopo aver raggiunto B la pallina non fosse più costretta a muoversi sulla guida (in assenza cioè del semicerchio superiore della guida).

Dati:

Compito A: $R = 52 \text{ cm}$, $h = 55 \text{ cm}$

Compito B: $R = 44 \text{ cm}$, $h = 62 \text{ cm}$

Soluzione:

a) Descriviamo il moto della pallina, nel tratto circolare BC. Analizziamo le forze agenti su di essa: il peso e la reazione vincolare della guida. Le equazioni delle forze lungo gli assi x ed y (y parallelo e concorde alla velocità istantanea della pallina, x orientato verso il centro della circonferenza) considerando la posizione generica che forma un angolo θ con l'orizzontale (come in figura) è:

$$-mg \cos\theta = m \, dv/dt \text{ in direzione tangenziale (lungo } x) \quad (1)$$

$$N + mg \sin\theta = m \, v^2/R \text{ (in direzione normale, ovvero lungo } y) \quad (2).$$

La reazione vincolare $N > 0$ ed è uguale a zero proprio quando la pallina perde contatto con la guida e si stacca da essa.

Affinché la pallina percorra la guida deve poter superare il punto più alto C dove la componente della forza peso è massima e pari proprio a mg . In C si ha lungo la direzione normale: $N + mg = m \, v^2/R$ (infatti $\theta = \pi/2$ dunque $\sin\theta = 1$) e quindi la velocità in C per la quale pallina si staccerebbe dalla guida ($N = 0$) è data da $mg = m \, v_C^2/R$ e quindi:

$$v_C = \sqrt{gR} \quad (3).$$

La minima velocità che la pallina deve avere in A per raggiungere il punto C dove si stacca ($N = 0$) è calcolabile attraverso la conservazione dell'energia totale (siamo infatti in presenza di forze conservative) applicata allo stato iniziale A e a quello finale C: $K_A + U_A = K_C + U_C$. L'energia potenziale è di tipo gravitazionale. Fissando "lo zero" dell'energia potenziale al suolo possiamo scrivere:

$$\frac{1}{2} m v_A^2 = \frac{1}{2} m v_C^2 + mg (2R + h) \Rightarrow v_A^2 = v_C^2 + 4gR + 2gh$$

ed utilizzando la (3): $v_{A \min}^2 = 5gR + 2gh$

Numericamente,

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

(compito A) $v_{A_min}=6.0$ m/s(compito B) $v_{A_min}=5.8$ m/s

b) La velocità iniziale della pallina è ora: $v_0 = 0.85 v_{A_min}$. Per definizione sappiamo che la pallina, superato B, si distaccherà dalla guida prima di giungere in C. Nella generica posizione che forma un angolo θ con l'orizzontale le equazioni del moto sono (1) e (2). Nel punto in cui la pallina si stacca ($N = 0$) la (2) diviene:

$$mg \sin\theta = m v^2/R \Rightarrow v^2 = gR \sin\theta$$

per la conservazione dell'energia tra A e questa generica posizione:

$$\frac{1}{2} m v_0^2 = \frac{1}{2} m v^2 + mg(R + h + R \sin\theta)$$

Quindi la posizione in cui la pallina si stacca si può calcolare come segue:

$$\frac{1}{2} m v_0^2 = \frac{1}{2} m gR \sin\theta + mg(R + h + R \sin\theta)$$

$$\sin\theta = \frac{v_0^2}{3Rg} - \frac{2}{3}(1+h/R)$$

Numericamente abbiamo

(Compito A) $\theta = 20^\circ$ (Compito B) $\theta = 16^\circ$

c) La pallina inizia il suo moto con velocità $v_0 = 0.85 v_{A_min}$

(compito A) $v_0 = 5.12$ m/s(compito B) $v_0 = 4.94$ m/s

Se dopo aver raggiunto B potesse seguire il suo moto verticale liberamente la sua quota massima sarebbe calcolabile applicando la conservazione della energia meccanica:

$$\frac{1}{2} m v_0^2 = mg h_{max}. \text{ Semplicemente quindi si ricava } h_{max} = v_0^2/2g$$

(compito A) $h_{max}=1.34$ m(compito B) $h_{max}=1.24$ m

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

Esercizio 2 - Una sbarra omogenea di lunghezza L e massa M è piegata a 90° al suo centro. La sbarra è vincolata a ruotare (senza attrito) intorno al suo estremo O . L'asse di rotazione è orizzontale e perpendicolare al piano verticale contenente la sbarra. Calcolare: 1) la posizione del centro di massa e il valore del momento d'inerzia rispetto all'asse passante per O . L'asta viene poi lasciata libera di ruotare, partendo da ferma dalla posizione indicata in figura (metà asta verticale). Calcolare: 2) l'accelerazione angolare iniziale; 3) la massima velocità angolare raggiunta dall'asta; 4) la reazione del vincolo quando la velocità angolare è massima.

Dati:

(compito A, disegno in alto) $M = 2.0 \text{ kg}$, $L = 80 \text{ cm}$

(compito B, disegno in basso) $M = 1.4 \text{ kg}$, $L = 60 \text{ cm}$

Soluzione:

Definiamo un riferimento cartesiano centrato in O con asse x orizzontale orientato verso destra, ed asse y verticale orientato verso l'alto. Sia: $m = M/2$, $d = L/2$.

Per il cm si ha:

$$\begin{aligned} x_C &= (-md/2 - md)/2m = -3/4 d & y_C &= (-md/2)/2m = -d/4 & \text{(compito A)} \\ x_C &= (md/2)/2m = d/4 & y_C &= (-md/2 - md)/2m = -3/4 d & \text{(compito B)} \end{aligned}$$

Il momento d'inerzia si ottiene sommando i contributi delle due metà:

$$I_1 = md^2/3 \quad I_2 = (md^2/12 + m(d^2 + (d/2)^2)) \quad I = I_1 + I_2 = (5/3)md^2$$

Numericamente:

$$\begin{aligned} \text{(compito A)} \quad x_C &= -0.30 \text{ m} & y_C &= -0.10 \text{ m} & I &= 0.267 \text{ kg m}^2 \\ \text{(compito B)} \quad x_C &= -0.075 \text{ m} & y_C &= -0.225 \text{ m} & I &= 0.105 \text{ kg m}^2 \end{aligned}$$

Per rispondere alle domande 2),3),4) è utile calcolare il modulo del vettore che connette O al centro di massa C del sistema (r_C) e l'angolo che esso forma con la verticale θ_0 :

$$\begin{aligned} r_C &= OC = (x_C^2 + y_C^2)^{1/2} \\ \theta_0 &= \text{atg}(-x_C/y_C) \end{aligned}$$

Numericamente:

$$\begin{aligned} \text{(compito A)} \quad r_C &= 0.316 \text{ m} & \theta_0 &= -1.25 \text{ rad} \\ \text{(compito B)} \quad r_C &= 0.237 \text{ m} & \theta_0 &= 0.322 \text{ rad} \end{aligned}$$

L'accelerazione angolare α_0 si ottiene dall'equazione $I\alpha_0 = -Mg r_C \sin\theta_0$

$$\alpha_0 = 22.1 \text{ s}^{-2} \quad \text{(compito A)} \quad \alpha_0 = -9.81 \text{ s}^{-2} \quad \text{(compito B)}$$

La velocità massima si ha con il massimo dislivello del baricentro, $(\Delta h_C)_{\max}$, usando l'equazione:

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

$$\frac{1}{2} I \omega_{\max}^2 = Mg(\Delta h_C)_{\max} = Mgr_C(1 - \cos \theta_0).$$

Numericamente:

$$\omega_{\max} = 5.64 \text{ s}^{-1} \quad (\text{compito A})$$

$$\omega_{\max} = 1.78 \text{ s}^{-1} \quad (\text{compito B})$$

La reazione vincolare $\mathbf{R}$ si ottiene dall'equazione: $M\mathbf{a}_C = \mathbf{R} + M\mathbf{g}$. Per $\omega = \omega_{\max}$, $\mathbf{a}_C$ è verticale, verso l'alto, con $(\mathbf{a}_C)_y = r_C \omega_{\max}^2$ e quindi $R_x = R_z = 0$, $R_y = Mg + Mr_C \omega_{\max}^2$

$$(\text{compito A}) \quad R_y = 39.7 \text{ N}$$

$$(\text{compito B}) \quad R_y = 14.8 \text{ N}$$

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

Esercizio 3 - Si consideri una scatola di massa M all'interno della quale e' posta una molla di massa trascurabile e costante elastica k . La molla e' posta verticale, connessa superiormente alla scatola e inferiormente ad un blocchetto di massa m , come indicato in figura. Inizialmente la scatola e' ferma, sostenuta da un filo, e la massa m e' ferma. 1) Si calcoli l'allungamento Δ_0 della molla in queste condizioni. Al tempo $t=0$ il filo che sostiene la scatola si rompe e la scatola cade liberamente. Durante tale caduta, si osserva che la massa m all'interno della scatola comincia ad oscillare. Sia S' il sistema di riferimento solidale con il centro di massa del sistema scatola+blocchetto. Calcolare: 2) l'accelerazione del centro di massa del sistema scatola+blocchetto (nel riferimento fisso inerziale) e la forza apparente che agisce su scatola e blocco in S' durante la caduta; 3) l'accelerazione in S' della massa m durante la caduta all'istante iniziale (molla allungata di Δ_0) e quando la lunghezza della molla e' pari alla sua lunghezza a riposo; 4) il modulo della velocita' della massa m in S' quando la lunghezza della molla e' pari alla lunghezza a riposo; 5) l'ampiezza delle oscillazioni in S' della massa m .

Dati:

$$\begin{aligned} \text{(compito A)} \quad m &= 835 \text{ g}, & M &= 3.05 \text{ kg}, & k &= 102 \text{ N/m}, & g &= 9.81 \text{ m/s}^2 \\ \text{(compito B)} \quad m &= 142 \text{ g}, & M &= 203 \text{ g}, & k &= 23 \text{ N/m}, & g &= 9.81 \text{ m/s}^2 \end{aligned}$$

Soluzione:

1) Sulla massa m agiscono la forza peso e la forza della molla. Se la massa m e' ferma la somma delle forze agenti deve essere nulla. Quindi

$$k \Delta_0 - m g = 0 \quad \Delta_0 = m g/k$$

Numericamente abbiamo:

$$\begin{aligned} \Delta_0 &= 8.0 \text{ cm} & \text{(compito A)} \\ \Delta_0 &= 6.1 \text{ cm} & \text{(compito B)} \end{aligned}$$

2) L'unica forza esterna che agisce sul sistema scatola+blocchetto e' la forza peso. Per la I equazione cardinale abbiamo (utilizziamo un sistema di riferimento con asse x diretto verso il basso)

$$(m + M) a_{CM} = (m + M) g \quad a_{CM} = g$$

Le forze apparenti sono quindi:

$$F_{ap}^M = -M g, \quad F_{ap}^m = -m g$$

Numericamente abbiamo

$$\begin{aligned} F_{ap}^M &= -30 \text{ N}, \quad F_{ap}^m = -8.2 \text{ N}, & \text{(compito A)} \\ F_{ap}^M &= -2.0 \text{ N}, \quad F_{ap}^m = -1.4 \text{ N} & \text{(compito B)} \end{aligned}$$

3) Nel sistema S' agiscono sulle due masse la forza della molla, la forza peso e la forza apparente. Le equazioni di Newton sono quindi

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

$$M a_M' = k (x_{rel} - l_0) + F_{peso} + F_{ap} = k (x_{rel} - l_0) - Mg + Mg = k (x_{rel} - l_0)$$

$$m a_m' = -k (x_{rel} - l_0) + F_{peso} + F_{ap} = -k (x_{rel} - l_0) - mg + mg = -k (x_{rel} - l_0)$$

con $x_{rel} = x_m - x_M$.Quando la molla e' allungata di Δ_0 (ossia $x_{rel} = l_0 + \Delta_0$) abbiamo

$$a_m' = -k \Delta_0 / m$$

ossia, utilizzando l'espressione di Δ_0 , $a_m' = -g$.

Quando la lunghezza della molla e' pari alla lunghezza a riposo, ossia

 $x_{rel} = l_0$, abbiamo $a_m' = 0$.4) La forza peso e la forza apparente si elidono esattamente per cui in S' la somma di tutte le forze esterne e' nulla. Quindi in S' si conserva la quantita' di moto, ossia (v_m e v_M sono le velocita' in S')

$$M v_M + m v_m = Q_{iniziale} = 0$$

Si conserva anche l'energia per cui

$$1/2 M v_M^2 + 1/2 m v_m^2 = 1/2 k \Delta_0^2$$

da cui si ottiene

$$v_m = -M v_M / m$$

$$M v_M^2 + M^2 v_M^2 / m = k \Delta_0^2$$

e quindi

$$|v_M| = \frac{1}{M} \sqrt{\frac{m M k \Delta_0^2}{m+M}}$$

$$|v_m| = \frac{1}{m} \sqrt{\frac{m M k \Delta_0^2}{m+M}}$$

Numericamente abbiamo:

$$|v_M| = 0.22 \text{ m/s} \quad |v_m| = 0.79 \text{ m/s} \quad (\text{compito A})$$

$$|v_M| = 0.41 \text{ m/s} \quad |v_m| = 0.59 \text{ m/s} \quad (\text{compito A})$$

Alternativamente, si poteva notare che la velocita' del centro di massa e' nulla (siamo nel sistema del centro di massa!). Quindi, utilizzando il teorema di Koenig per l'energia cinetica, si ha

$$1/2 \mu v_{rel}^2 = 1/2 k \Delta_0^2$$

dove $v_{rel} = v_m - v_M$ e' la velocita' relativa e μ la massa ridotta. Ne segue

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

$$|v_{\text{rel}}| = \sqrt{\frac{k \Delta_0^2}{\mu}}$$

Infine

$$|v_m| = \mu / m v_{\text{rel}}$$

$$|v_M| = \mu / M v_{\text{rel}}$$

che fornisce lo stesso risultato. Numericamente

$$\mu = 0.656 \text{ kg}, \quad v_{\text{rel}} = 1.0 \text{ m/s} \quad (\text{compito A})$$

$$\mu = 0.084 \text{ kg}, \quad v_{\text{rel}} = 1.0 \text{ m/s} \quad (\text{compito B})$$

5) Dato che agisce solo la forza della molla, la posizione di equilibrio corrisponde a $x_{\text{rel}} = l_0$. Quindi l'ampiezza delle oscillazioni nel sistema solidale alla scatola e' pari a Δ_0 . Nel riferimento S' , il centro di massa e' fermo per definizione. Se chiamiamo Δ_m lo spostamento della massa m rispetto al CM, e Δ_M lo spostamento della massa M rispetto al CM, allora si ha sempre:

$$-m\Delta_m + M\Delta_M = 0$$

nel momento della massima elongazione della molla, si ha anche

$$\Delta_m + \Delta_M = \Delta_0$$

Da cui si ottiene

$$\Delta_m = \frac{M\Delta_0}{m+M}$$

Numericamente:

$$(\text{compito A}) \Delta_m = 6.3 \text{ cm}$$

$$(\text{compito B}) \Delta_m = 3.6 \text{ cm}$$

Soluzione alternativa

1) Sulla massa m agiscono la forza peso e la forza della molla. Se la massa m è ferma la somma delle forze agenti deve essere nulla. Quindi

$$k \Delta_0 - m g = 0 \quad \Delta_0 = m g / k$$

Numericamente abbiamo:

$$\Delta_0 = 8.0 \text{ cm} \quad (\text{compito A})$$

$$\Delta_0 = 6.1 \text{ cm} \quad (\text{compito B})$$

2) L'unica forza esterna che agisce sul sistema scatola +

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

blocchetto è la forza peso. Per la I equazione cardinale abbiamo (utilizziamo un sistema di riferimento con asse x diretto verso il basso)

$$(m + M) a_{CM} = (m + M) g \quad a_{CM} = g$$

Le forze apparenti sono quindi:

$$F_{ap}^M = -M g, F_{ap}^m = -m g$$

Numericamente abbiamo

$$F_{ap}^M = -30 \text{ N}, F_{ap}^m = -8.2 \text{ N}, \quad (\text{compito A})$$

$$F_{ap}^M = -2.0 \text{ N}, F_{ap}^m = -1.4 \text{ N} \quad (\text{compito B})$$

3) Nel sistema di riferimento S', non inerziale, solidale con il centro di massa quindi l'unica forza che agisce sui due corpi (scatola e blocchetto) e ne definisce l'accelerazione relativa è la forza elastica della molla. Siamo quindi nel classico caso del "problema dei due corpi" in cui possiamo prendere in esame come varia nel tempo la "distanza relativa" fra i due corpi (fra il blocchetto ed un punto qualsiasi della scatola, ad esempio il punto A) sotto l'effetto della forza elastica.

In particolare, definendo L_0 la lunghezza a riposo della molla, possiamo scrivere

$$x_{rel}(t) = L_0 + \Delta_0 \sin(\omega t + \phi) \quad \text{dove} \quad \omega = \sqrt{\frac{K}{\mu}} \quad \text{e} \quad \mu = \frac{Mm}{M+m} \quad \text{è la massa ridotta.}$$

sapendo che all'istante iniziale ($t=0$):

$$x_{rel}(t=0) = L_0 + \Delta_0 \quad \text{e} \quad v_{rel}(t=0) = \omega \Delta_0 \sin(\phi) = 0 \quad \text{ne deduciamo} \quad \phi = \frac{\pi}{2} \quad \text{e quindi possiamo scrivere:}$$

$$x_{rel}(t) = L_0 + \Delta_0 \cos(\omega t) \quad ; \quad v_{rel}(t) = -\omega \Delta_0 \sin(\omega t) \quad ; \quad a_{rel}(t) = -\omega^2 \Delta_0 \cos(\omega t)$$

$v_{rel}(t)$ e $a_{rel}(t)$ sono le velocità fra il blocchetto di massa m ed il c.d.m. della scatola M ma sono anche la velocità e l'accelerazione con cui il blocchetto si muove rispetto al punto A.

Nel sistema di riferimento (non inerziale) S' inoltre non agiscono forze esterne e quindi la posizione del Centro di Massa rimane invariata:

$$x^{CM} = \frac{x_M M + x_m m}{M+m} = \text{cost}$$

$$\text{da ciò deriva} \quad \dot{x}^{CM} = 0 = \dot{x}_M M + \dot{x}_m m \quad \text{ed anche} \quad \ddot{x}^{CM} = 0 = \ddot{x}_M M + \ddot{x}_m m.$$

$$\text{Da queste equazioni ricaviamo} \quad \dot{x}_M(t) = -\dot{x}_m(t) \frac{m}{M} \quad \text{e} \quad \ddot{x}_M(t) = -\ddot{x}_m(t) \frac{m}{M}$$

$$\text{D'altra parte} \quad v_{rel}(t) = \dot{x}_m(t) - \dot{x}_A(t) = \dot{x}_m(t) - \dot{x}_M(t) \quad \text{ed analogamente}$$

$$a_{rel}(t) = \ddot{x}_m(t) - \ddot{x}_M(t)$$

Volendo ricavare quindi l'accelerazione e la velocità di m nel S.R. non inerziale S' possiamo scrivere:

$$v_{rel}(t) = \dot{x}_m(t) \frac{m}{M} + \dot{x}_m(t) = \dot{x}_m(t) \frac{(M+m)}{M}$$

$$a_{rel}(t) = \ddot{x}_m(t) \frac{m}{M} + \ddot{x}_m(t) = \ddot{x}_m(t) \frac{(M+m)}{M}$$

Quindi all'istante iniziale $t=0$ si ha:

Prova scritta esame Meccanica del 20/07/2012

Meccanica Classica Es. 1, Meccanica dei Sistemi Continui Es.2, Meccanica Es.1,2,3

$$\ddot{x}_m(0) = a_{rel}(0) \frac{M}{(M+m)} = -\omega^2 \Delta_0 \frac{M}{(M+m)} = -\frac{k}{\frac{Mm}{(M+m)}} \Delta_0 \frac{M}{(M+m)} = \frac{-k\Delta_0}{m}$$

Ricordando che $\Delta_0 = m g/k$ possiamo scrivere $\ddot{x}_m(0) = -g = -9.81 \text{ m/s}^2$.

L'accelerazione di m nel S.R. non inerziale S' solidale con la scatola nell'istante in cui la molla ha lunghezza pari a quella di riposo è chiaramente nulla in quanto in quell'istante l'unica forza attiva in quel S.R. è nulla. In ogni caso tale valore può essere calcolato tenendo conto che essendo $x_{rel}(t) = L_0 + \Delta_0 \cos(\omega t)$ la condizione $x_{rel}(t_{riposso}) = L_0$ si ha quando $\cos(\omega t_{riposso}) = 0$. In tali condizioni anche $a_{rel}(t) = -\omega^2 \Delta_0 \cos(\omega t_{riposso}) = 0$ e quindi $\ddot{x}_m(0) = a_{rel}(0) \frac{M}{(M+m)} = 0$.

4) Quando la molla ha lunghezza pari a quella di riposo $\cos(\omega t_{riposso}) = 0$ e $\sin(\omega t_{riposso}) = \pm 1$. In tali condizioni quindi:

$$|v_{rel}(t_{riposso})| = \omega \Delta_0 \sin(\omega t_{riposso}) = \omega \Delta_0$$

Quindi il modulo della velocità di m nel S.R. non inerziale S' solidale con la scatola nell'istante in cui la molla ha lunghezza pari a quella di riposo:

$$|\dot{x}_m(t_{riposso})| = |v_{rel}(t_{riposso})| \frac{M}{(M+m)} = \omega \Delta_0 \frac{M}{(M+m)} = \Delta_0 \sqrt{\frac{km}{M(M+m)}}$$

Numericamente abbiamo:

$$\begin{aligned} |\dot{x}_m(t_{riposso})| &= 0.22 \text{ m/s} & |\dot{x}_m(t_{riposso})| &= 0.79 \text{ m/s} & & \text{(compito A)} \\ |\dot{x}_m(t_{riposso})| &= 0.41 \text{ m/s} & |\dot{x}_m(t_{riposso})| &= 0.59 \text{ m/s} & & \text{(compito B)} \end{aligned}$$

5) Come nella soluzione precedente