Formalismo di Mori-Zwanzig

June 1, 2020

1 Introduzione

Questa lezione ha lo scopo di mostrare che, in vicinanza della transizione vetrosa, l'evoluzione temporale della funzione di correlazione delle fluttuazioni di densita' $\phi(t)$ (associata ad un osservabile classico) puo' essere scritta come una equazione di oscillatore armonico addizionata di un termine cosidetto di memoria non locale nel tempo. Piu' precisiamente

$$\ddot{\phi}(t) + \Omega^2 \phi(t) + \int_0^t M(t - t') \dot{\phi}(t') dt' = 0$$
(1)

dove Ω^2 gioca il ruolo di frequenza caratteristica (che definiremo meglio in seguito) e M(t) e' la funzione che regola l'evoluzione temporale di $\phi(t)$.

Per raggiungere questo obiettivo, studieremo in modo formale l'equazione che regola l'evoluzione di una arbitraria funzione di correlazione (abbiamo gia' visto il caso del moto brownianao) e discuteremo delle possibili strategie per modellizzare il decadimento di tale funzione.

2 Richiami

Un sistema evolve nello spazio delle fasi secondo le equazioni di Hamilton

$$\dot{\mathbf{r}}_{\mathbf{i}} = \frac{\partial \mathcal{H}_{\mathcal{N}}}{\partial \mathbf{p}_{\mathbf{i}}} \tag{2}$$

$$\dot{\mathbf{p}}_{\mathbf{i}} = -\frac{\partial \mathcal{H}_{\mathcal{N}}}{\partial \mathbf{r}_{\mathbf{i}}} \tag{3}$$

dove $\mathbf{r_i}$ e $\mathbf{p_i}$ sono le coordinate ed i momenti delle N particelle (puntiformi) e $\mathcal{H}_{\mathcal{N}}$ e' l'Hamiltiniana del sistema.

Un osservabile $A(\mathbf{r_i}, \mathbf{p_i})$ (che non dipende dal tempo esplicitamente) e' funzione del punto dello spazio delle fasi $(\mathbf{r_i}, \mathbf{p_i})$ in cui si trova il sistema al tempo t. La sua evoluzione nel tempo e' data da

$$\frac{dA}{dt} = \sum_{i} \left[\frac{\partial A}{\partial \mathbf{r}_{i}} \dot{\mathbf{r}}_{i} + \frac{\partial A}{\partial \mathbf{p}_{i}} \dot{\mathbf{p}}_{i} \right] = \sum_{i} \left[\frac{\partial A}{\partial \mathbf{r}_{i}} \frac{\partial \mathcal{H}_{\mathcal{N}}}{\partial \mathbf{p}_{i}} - \frac{\partial A}{\partial \mathbf{p}_{i}} \frac{\partial \mathcal{H}_{\mathcal{N}}}{\partial \mathbf{r}_{i}} \right]$$
(4)

che riconoscerete come parentesi di Poisson

$$\{A, B\} \equiv \sum_{i} \left[\frac{\partial A}{\partial \mathbf{r}_{i}} \frac{\partial B}{\partial \mathbf{p}_{i}} - \frac{\partial A}{\partial \mathbf{p}_{i}} \frac{\partial B}{\partial \mathbf{r}_{i}} \right]$$
(5)

Le parentesi di Poisson, nel caso in cui A sia l'Hamiltoniano prendono il nome (con un i) di operatore di Liouville. Piu' precisiamente

$$\mathcal{L} = i\{\mathcal{H}_{\mathcal{N}}, \quad \} \tag{6}$$

da cui

$$\frac{dA}{dt} = \{A, \mathcal{H}_{\mathcal{N}}\} = -\{\mathcal{H}_{\mathcal{N}}, A\} = ii\{\mathcal{H}_{\mathcal{N}}, A\} = i\mathcal{L}A$$
(7)

che ha come soluzione formale

$$A(t) = e^{i\mathcal{L}t}A(0) \tag{8}$$

Una funzione di correlazione (in condizioni di equilibrio termodinamico) $\phi_{AB} = \langle A(t)B(0) \rangle$ (eventualmente da normalizzare) e' definita come

$$\phi_{AB} \equiv \int d\mathbf{r}_{\mathbf{i}} d\mathbf{p}_{\mathbf{i}} [e^{i\mathcal{L}t} A(0)] B^*(0) \mathcal{F}(\mathbf{r}_{\mathbf{i}}, \mathbf{p}_{\mathbf{i}})$$
(9)

dove $\mathcal{F}(\mathbf{r_i}, \mathbf{p_i}) \sim e^{-\beta \mathcal{H}_{\mathcal{N}}}$ e' la probabilita' di Boltzmann. Il simbolo * indica il complesso coniugato, ed entra in azione nel caso in cui l'osservabile sia complesso, garantendo cosi funzioni di autocorrelazione reali. La media in Eq.9 e' calcolata su tutte le possibili traiettorie del sistema (cioe' scegliendo ogni punto dello spazio delle fasi come possibile origine della traiettoria), pesando le traiettorie con il loro peso di Boltzmann, ed evolvendo ciascuna delle traiettorie secondo la dinamica classica di Hamilton.

L'equazione 9 ha la struttura di un prodotto scalare. Possiamo interpretare $\phi_{AB}(t)$ come quella parte di A(t) orientata nella direzione di B(0). Nel caso di una funzione di autocorrelazione (B = A), possiamo leggere l'evoluzione di A (eq.8) come una rotazione. Maggiore e' l'angolo di questa rotazione e maggiore sara' la decorrelazione.

Per quantificare queste osservazioni definiamo un operatore proiezione \mathcal{P} , che proietta nel sottospazio di osservabili a priori scelti.

Nel caso di un singolo osservabile A, possiamo definire

$$\mathcal{P}B(t) = \frac{\langle A(0)B(t) \rangle}{\langle A(0)A(0) \rangle} A(0)$$
(10)

L'operatore \mathcal{P} , cosi' definito, applicato ad A(t), estrae proprio la funzione di correlazione normalizzata di A, a cui daremo il simbolo $Y_{AA}(t)$. Infatti,

$$\mathcal{P}A(t) = \frac{\langle A(0)A(t) \rangle}{\langle A(0)A(0) \rangle} A(0) = Y_{AA}(t)A(0)$$
(11)

Per un set di osservabili A_i (tra di loro ortogonali), definiamo

$$\mathcal{P}B(t) = \sum_{i} \frac{\langle A_i(0)B(t) \rangle}{\langle A_i(0)A_i(0) \rangle} A_i(0)$$
(12)

Naturalmente e' possibile definire anche un operatore Q che estrae la componente ortogonale. Per $\mathcal{P} \in \mathcal{Q}$ valgono le seguenti proprieta'

$$\mathcal{PP} = \mathcal{P}$$
(13)
$$\mathcal{PQ} = 0$$

$$\mathcal{QP} = 0$$

$$\mathcal{QQ} = \mathcal{Q}$$

2.1 Trasformata di Laplace

Definiamo trasformata di Laplace $\tilde{A}(z)$ di una funzione A(t)

$$\tilde{A}(z) \equiv \int_0^\infty e^{izt} A(t) dt \tag{14}$$

La trasformata di $\dot{A}(t)$ e'

$$\tilde{\dot{A}} \equiv \int_0^\infty e^{izt} \dot{A}(t) dt = A e^{izt} |_0^\infty - \int_0^\infty iz e^{izt} A(t) dt = -A(0) - iz \tilde{A}$$
(15)

La trasformata di un'esponenziale complesso $e^{i\alpha t}$ e'

$$\int_{0}^{\infty} e^{izt} e^{i\alpha t} dt = \frac{-1}{i(\alpha + z)} = i(z + \alpha)^{-1}$$
(16)

3 Evoluzione degli osservabili.

Abbiamo visto che A evolve secondo l'equazione 8. In trasformata di Laplace diviene

$$-iz\tilde{A}(z) = i\mathcal{L}\tilde{A}(z) + A(0) \tag{17}$$

$$(z + \mathcal{L})\tilde{A}(z) = iA(0) \tag{18}$$

Proiettiamo questa equazione negli spazi \mathcal{P} e \mathcal{Q} :

$$\mathcal{P}(z+\mathcal{L})\tilde{A}(z) = i\mathcal{P}A(0) \tag{19}$$
$$\mathcal{Q}(z+\mathcal{L})\tilde{A}(z) = i\mathcal{Q}A(0)$$

$$\mathcal{P}(z+\mathcal{L})\tilde{A}(z) = iA(0)$$

$$\mathcal{Q}(z+\mathcal{L})\tilde{A}(z) = 0$$
(20)

Inseriamo ora nel secondo termine la identita' $1 = \mathcal{P} + \mathcal{Q}$

$$\mathcal{P}(z + \mathcal{L}(\mathcal{P} + \mathcal{Q}))\tilde{A}(z) = iA(0)$$

$$\mathcal{Q}(z + \mathcal{L}(\mathcal{P} + \mathcal{Q}))\tilde{A}(z) = 0$$
(21)

che da'

$$z\mathcal{P}\tilde{A}(z) + \mathcal{P}\mathcal{L}\mathcal{P}\tilde{A}(z) + \mathcal{P}\mathcal{L}\mathcal{Q}\tilde{A}(z) = iA(0)$$

$$z\mathcal{Q}\tilde{A}(z) + \mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{P}\tilde{A}(z) + \mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{Q}\tilde{A}(z) = 0$$
(22)

La seconda espressione, considerando che $\mathcal{Q}\mathcal{Q}=\mathcal{Q},$ ci da'

$$[z + \mathcal{QLQ}] \mathcal{Q\tilde{A}}(z) + \mathcal{QLP\tilde{A}}(z) = 0$$
⁽²³⁾

$$\mathcal{Q}\tilde{A}(z) = -\left[z + \mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{Q}\right]^{-1}\mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{P}\tilde{A}(z)$$
(24)

Effettuiamo ora il prodotto scalare della prima espressione di Eq. 23 con A(0).

$$z < A(0)|\mathcal{P}\tilde{A}(z) > + < A(0)|\mathcal{PLP}\tilde{A}(z) > + < A(0)|\mathcal{PLQ}\tilde{A}(z) > = i < A(0)|A(0) > (25)$$

Facendo agire \mathcal{P} a sinistra e sfruttando il fatto che < $A(0)|\mathcal{P}B>=< A(0)|B>$, abbiamo (e utilizzando ancora $\mathcal{Q}\mathcal{Q} = \mathcal{Q}$)

$$z < A(0)|\tilde{A}(z) > + < A(0)|\mathcal{LP}\tilde{A}(z) > + < A(0)|\mathcal{LQQ}\tilde{A}(z) > = i < A(0)|A(0) >$$
(26)

Inserendo l'espressione per $\mathcal{Q}\tilde{A}(z)$ dall'Eq. 24, troviamo

$$z < A(0)|\tilde{A}(z) > + < A(0)|\mathcal{LP}\tilde{A}(z) > - < A(0)|\mathcal{LQ}[z + \mathcal{QLQ}]^{-1}\mathcal{QLP}\tilde{A}(z) > = i < A(0)|A(0) >$$
(27)

Il primo termine, $z < A(0) | \tilde{A}(z) >$ puo' essere scritto come

$$z < A(0) | \int_0^\infty e^{izt} A(t) dt >= z \int_0^\infty e^{izt} < A(0) | A(t) > dt = z \tilde{Y}(z) < A(0) | A(0) >$$
(28)

Il secondo termine in Eq. 27 e'

$$< A(0)|\mathcal{LP}\tilde{A}(z) > = < A(0)|\mathcal{LP}\int_{0}^{\infty} e^{izt}A(t)dt > = < A(0)|\mathcal{L}\int_{0}^{\infty} e^{izt}\mathcal{P}A(t)dt > =$$
(29)
$$< A(0)|\mathcal{L}\int_{0}^{\infty} e^{izt}Y(t)A(0)dt > = < A(0)|\mathcal{L}\tilde{Y}(z)A(0) > = \tilde{Y}(z) < A(0)|\mathcal{L}A(0) >$$

Ricordando che $i\mathcal{L}A = \dot{A}$,

$$\langle A(0)|\mathcal{LP}\tilde{A}(z)\rangle = -i\tilde{Y}(z) \langle A(0)|\dot{A}(0)\rangle$$
(30)

e definendo $i\Omega \equiv < A(0) |\dot{A}(0)> / < A(0) |A(0)>$

$$\langle A(0)|\mathcal{LP}\tilde{A}(z)\rangle = \tilde{Y}(z)\Omega \langle A(0)|A(0)\rangle$$
(31)

Prima di guardare il terzo termine in Eq. 27 definiamo

$$K \equiv \mathcal{Q}\dot{A} \tag{32}$$

e notiamo che <
 $< A(0) | \mathcal{L} = i < \dot{A}(0) |.$ Infatti, per proprieta' di equilibrio,

$$< A(0)B(t) > = < A(s)B(t+s) > = < A(z-t)B(z) >$$

$$\frac{d}{dt} < A(0)B(t) > = < A(0)\dot{B}(t) > = - < \dot{A}(z-t)B(z) > = - < \dot{A}(0)B(t) >$$
(33)

Da questa ultima uguagliaza si ha che

$$\langle A(0)\dot{B}(t) \rangle = - \langle \dot{A}(0)B(t) \rangle$$

$$\langle A(0)|i\mathcal{L}B(t) \rangle = - \langle i\mathcal{L}A(0)|B(t) \rangle$$

$$(34)$$

che mostra che

$$\langle A(0)|\mathcal{L} = -\langle \mathcal{L}A(0)| \tag{35}$$

$$\langle A(0)|\mathcal{L} = i \langle \dot{A}(0)| \tag{36}$$

Torniamo ora al terzo termine in Eq. 27, qui ricopiato

$$- \langle A(0) | \mathcal{L}\mathcal{Q} [z + \mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{Q}]^{-1} \mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{P}\tilde{A}(z) \rangle$$
(37)

che puo' essere riscritto come

$$-i < \dot{A}(0)\mathcal{Q}[z + \mathcal{QLQ}]^{-1}\mathcal{QLP}\tilde{A}(z) >$$

$$= (-i) < \dot{A}(0)\mathcal{Q}[z + \mathcal{QLQ}]^{-1}(-i)\tilde{Y}(z)\mathcal{Q}|\dot{A}(0) >$$

$$= - < K(0)[z + \mathcal{QLQ}]^{-1}\tilde{Y}(z)K(0) >$$
(38)

dove abbiamo utilizzato Eq. 30 nel secondo passaggio.

Torniamo ora alla Eq. 27 e sostituiamo i risultati trovati per i tre termini

$$z\tilde{Y}(z) < A(0)|A(0) > +\tilde{Y}(z)\Omega < A(0)|A(0) > - < K(0)\left[z + \mathcal{QLQ}\right]^{-1}\tilde{Y}(z)K(0) > = i < A(0)|A(0) >$$
(39)

e dividendo per i < A(0) | A(0) >

$$[-iz - i\Omega] \tilde{Y}(z) + i \frac{\langle K(0) [z + \mathcal{QLQ}]^{-1} K(0) \rangle}{\langle A(0) | A(0) \rangle} \tilde{Y}(z) = 1$$
(40)

Notiamo ora che $i [z + QLQ]^{-1}$ e' la trasformata di Laplace di e^{iQLQt} (vedi Eq. 16) Se definiamo una funzione del tempo $R(t) = e^{iQLQt}K(0)$ [con R(0) = K(0)], possiamo identificare $\tilde{R}(z) = [z + QLQ]^{-1}K(0)$ e definire una funzione di memoria $\tilde{M}(t)$ come

$$M(t) \equiv \frac{\langle R(0)|R(t) \rangle}{\langle A(0)|A(0) \rangle} = \frac{\langle K(0)e^{i\mathcal{QLQt}}K(0) \rangle}{\langle A(0)|A(0) \rangle}$$
(41)

la cui trasformata e' proprio

$$\tilde{M}(t) \equiv \frac{\langle R(0) | \tilde{R}(z) \rangle}{\langle A(0) | A(0) \rangle}$$
(42)

La evoluzione temporale di R(t) e' sempre ortogonale ad A(0), essendo il prodotto scalare $\langle R(t)A(0) \rangle = 0$ per tutti i tempi. Infatti sviluppando $e^{i\mathcal{QLQ}t}$ si trovano tutti

termini ortogonali ad A(0). La funzione M(t) e' la funzione di autocorrelazione della forza "random", cioe' della forza ortogonale ad A(0).

Troviamo cosi' il risultato finale

$$\left[-iz - i\Omega + \tilde{M}(z)\right]\tilde{Y}(z) = 1$$
(43)

od, in spazio reale,

$$\dot{Y}(t) - i\Omega Y(t) + \int_0^t M(t-s)Y(s)ds = 0$$
(44)

3.1 Caso a molte variabili

Nel caso in cui si scelga un operatore proiezione che proietta su un sottospazio di molte variabili $\mathbf{A} \equiv A_1, A_2, \dots, A_k$ (vedi Eq. 12), le equazioni precedenti si generalizzano a

$$\left[-iz\mathbf{I} - i\boldsymbol{\Omega} + \tilde{\mathbf{M}}(z)\right]\tilde{\mathbf{Y}}(z) = 1$$
(45)

od, in spazio reale,

$$\dot{\mathbf{Y}}(t) - i\mathbf{\Omega}\mathbf{Y}(t) + \int_0^t \mathbf{M}(t-s)\mathbf{Y}(s)ds = 0$$
(46)

dove $\mathbf{Y} \equiv [Y_{ij}], \ \mathbf{\Omega} \equiv [\Omega_{ij}]$ ed $\mathbf{M} \equiv [M_{ij}]$ sono la generalizzazione matriciale delle espressioni precedentemente ricavate.

Il caso in cui si lavori con molti osservabili e' utile perche' consente, in alcuni casi, una separazione tra variabili lente e variabile veloci. Quando questa separazione e' attiva, la funzione di memoria decade molto velocemente e le equazioni possono essere risolte senza una descrizione accurata di $\mathbf{M}(t)$. Quando invece questa separazione non e' attiva, la funzione M decade lentamente. In questi case e' necessaria una descrizione, il piu' possibile accurata, della dipendenza temporale.

4 Casi generali

Supponiamo di voler iniziare con una modellizzazione a singola variabile. In questo caso, per parita' rispetto al tempo

$$\Omega = \frac{}{} = 0$$

е

$$\dot{Y}(t) + \int_0^t M(t-s)Y(s)ds = 0$$
(47)

Se la funzione di memoria e' molto veloce, cosi' da essere approssimata ad una delta nel tempo

$$M(t) = M(0)\delta(t)$$

l'equazione per la funzione di correlazione diviene

$$\dot{Y}(t) + M(0)Y(t) = 0 \tag{48}$$

che ha come soluzione un decadimento esponenziale (quindi non corretto a tempi brevi)

$$Y(t) = Y(0)e^{-M(0)t}$$

in cui M(0) (l'unico parametro assunto) e' legato al secondo momento della Y(t).

Una descrizione piu' ragionevole puo' essere data dal riconoscimento che la funzione di memoria ha anche lei un suo tempo caratteristico (cioe' decade almeno come un esponenziale) In questo caso, la funzione di memoria medesima, a sua volta una funzione di correlazione, e' descritta da una seconda funzione di memoria che e' assunta essere una delta nel tempo. In questo caso

$$M(t) = M(0)e^{-t/\tau}$$

 \mathbf{e}

$$\dot{Y}(t) + \int_0^t M(0)e^{-(t-s)/\tau}Y(s)ds = 0 \qquad \rightarrow \dot{Y}(t) + M(0)e^{-t/\tau}\int_0^t e^{s/\tau}Y(s)ds = 0$$

Derivando rispetto al tempo, che compare anche nel limite di integrazione

$$\ddot{Y}(t) - \frac{1}{\tau}M(0)e^{-t/\tau} \int_0^t e^{s/\tau}Y(s)ds + M(0)e^{-t/\tau}e^{t/\tau}Y(t) = 0$$
$$\ddot{Y}(t) + \frac{1}{\tau}\dot{Y}(t) + M(0)Y(t) = 0$$

troviamo che la funzione di correlazione soddisfa una equazione di oscillatore armonico smorzato. Anche qui, i due paramteri $\tau \in M(0)$ sono in linea di principio identificabili con i momenti non nulli della funzione di correlazione. Per esempio, l'ampiezza M(0) e' controllata da (guardando l' equazione a a t = 0)

$$\ddot{Y}(0) + \frac{1}{\tau}\dot{Y}(0) + M(0)Y(0) = 0 \quad \rightarrow M(0) = -\frac{\ddot{Y}(0)}{Y(0)}$$

Come abbiamo visto quando abbiamo discusso possibili miglioramenti del moto browniano, la funzione di correlazione e' in questo caso descritta da

$$Y(t) = \frac{Y(0)}{\alpha_{+} - \alpha_{-}} [\alpha_{+} e^{-\alpha_{-}|t|} - \alpha_{-} e^{-\alpha_{+}|t|}]$$

 \cos

$$\alpha_{\pm} = \frac{1}{2\tau} [1 \mp (1 - 4M(0)\tau^2)^{1/2}]$$

Se τ e' piccolo, ritroviamo il decadimento esponenziale, ma se τ diventa maggiore di 1/2M(0), allora α_{\pm} diventano complesse e Y(t) acquisisce un carattere oscillatorio.

Guardiamo ora il caso di una descrizione multivariata basata sugli osservabili $A \in A$. Infatti, se $A \in$ lento, e' molto probabile che anche \dot{A} sia una variabile lenta.

In questo caso abbiamo

$$\mathbf{Y}(\mathbf{0}) = \begin{pmatrix} \langle AA \rangle & \langle A\dot{A} \rangle \\ \langle \dot{A}A \rangle & \langle \dot{A}\dot{A} \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle AA \rangle & 0 \\ 0 & \langle \dot{A}\dot{A} \rangle \end{pmatrix}$$
$$\mathbf{\Omega} = \begin{pmatrix} \langle A\dot{A} \rangle & \langle A\ddot{A} \rangle \\ \langle \dot{A}\dot{A} \rangle & \langle \dot{A}\ddot{A} \rangle \end{pmatrix} \mathbf{Y}^{-1}(0) = \begin{pmatrix} 0 & \langle A\ddot{A} \rangle \\ \langle \dot{A}\dot{A} \rangle & 0 \end{pmatrix} \mathbf{Y}^{-1}(0)$$

dove abbiamo sfruttato le simmetrie per inversione temporale. La funzione di memoria e'

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} 0 & 0\\ 0 & M_{22} \end{pmatrix}$$

poiche' i suoi elementi di matrice sono $i < Q\dot{A}_i|(z + Q\mathcal{L}Q)^{-1}|Q\dot{A}_j > e |Q\dot{A} >= 0$ (essendo \dot{A} incluso nella descrizione). Quindi 3 dei 4 elementi (in cui compare a destra o a sinistra $|Q\dot{A} >$) sono nulli.

Se procedessimo con i calcoli (lo faremo esplicitamente tra poco per una scelta specifica di $A \in \dot{A}$) troveremmo che la soluzione e'

$$\ddot{Y}(t) + \Omega_o^2 Y(t) + \int_0^t M_{22}(t - t') \dot{Y}(t') dt' = 0$$
(49)

con $\Omega_o^2 = \frac{\langle \dot{A}\dot{A} \rangle}{\langle AA \rangle}$. Ora, se scegliamo M_{22} come una delta nel tempo, ritroviamo la soluzione di oscillatore armonico smorzato. Quindi, aggiungendo osservabili nella modellizzazione consente di includere sempre piu' le parti correlate della descrizione, con la speranza che alla fine effettivamente la funzione di memoria possa essere espressa come una funzione che decade velocemente.

5 $\rho_{\mathbf{k}} \mathbf{e} \mathbf{j}_{\mathbf{k}}$

Una scelta possibile di insieme di variabili lente e' costituito dai modi di densita' $\rho_{\mathbf{k}}$ e corrente $\mathbf{j}_{\mathbf{k}}$.

Guardiamo alcune proprieta' di queste quantita':

La densita' locale $\rho(\mathbf{r})$ e' definita come

$$\rho(\mathbf{r}) = \sum_{i=1}^{N} \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_{i})$$
(50)

La trasformata di Fourier individua le componenti

$$\rho_{\mathbf{k}} = \sum_{i=1}^{N} e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{\mathbf{i}}} \tag{51}$$

La corrente $\mathbf{J}(\mathbf{r})$ e' definita come

$$\mathbf{J}(\mathbf{r}) = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{v}_{i} \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_{i})$$
(52)

e da componenti in spazio di Fourier

$$\mathbf{J}_{\mathbf{k}} = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{v}_{i} e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{i}}$$
(53)

Esaminiamo alcune funzioni di correlazione che ci saranno utili

$$<\rho_{\mathbf{k}}|\rho_{\mathbf{j}}>=NS(\mathbf{k})\delta_{\mathbf{kj}}$$
(54)

$$< J_{\mathbf{k}}^{\alpha} | J_{\mathbf{j}}^{\beta} > = < \sum_{i=1}^{N} \sum_{l=1}^{N} v_{i}^{\alpha} v_{l}^{\beta} e^{-i(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{i} - \mathbf{j} \cdot \mathbf{r}_{l})} >$$

$$(55)$$

e considerando che le velocita' di due particelle differenti e le velocita' lungo direzioni indipendenti sono scorrelate

$$\langle J_{\mathbf{k}}^{\alpha} | J_{\mathbf{j}}^{\beta} \rangle = \sum_{l=1}^{N} \langle v_{l}^{\alpha^{2}} \rangle \delta_{\alpha,\beta} = \frac{N}{\beta m} \delta_{\alpha,\beta} \delta_{\mathbf{k}\mathbf{j}}$$
(56)

Le correlazioni

$$<\rho_{\mathbf{k}}|J_{\mathbf{j}}^{\beta}> = <\sum_{i=1}^{N}\sum_{l=1}^{N}v_{l}^{\beta}e^{-i(\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{i}-\mathbf{j}\cdot\mathbf{r}_{l})}> = 0$$
(57)

poiche' il valore medio della velocita' e' sempre nullo. Esaminiamo ora le derivate temporali di $\rho_{\bf k}$ e ${\bf J}_{\bf k}$

$$\dot{\rho}_{\mathbf{k}} = \sum_{i=1}^{N} (-i)\mathbf{k} \cdot \dot{\mathbf{r}}_{\mathbf{i}} e^{-i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{\mathbf{i}}} = -i\mathbf{k} \cdot \mathbf{J}_{\mathbf{k}}$$
(58)

$$\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{k}} = \sum_{i=1}^{N} \dot{\mathbf{v}}_{i} e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{i}} + \sum_{i=1}^{N} i\mathbf{v}_{i}(\mathbf{k}\cdot\mathbf{v}_{i})e^{-i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{i}}$$
(59)

e le medie < $\dot{\rho}_{\mathbf{k}}|\mathbf{J_j}> \mathrm{e} < \rho_{\mathbf{k}}|\dot{\mathbf{J_j}}>$

$$\langle \dot{\rho}_{\mathbf{k}} | J_{\mathbf{j}}^{\beta} \rangle = -i \langle \mathbf{k} \cdot \mathbf{J}_{\mathbf{k}} | J_{\mathbf{j}}^{\beta} \rangle = -ik \langle J_{\mathbf{k}}^{k} | J_{\mathbf{j}}^{\beta} \rangle = -ik \frac{N}{\beta m} \delta_{k,\beta} \delta_{\mathbf{k}\mathbf{j}}$$
(60)

e (in modo semplice sfruttando le proprieta' delle derivate delle funzioni di correlazione)

$$<\rho_{\mathbf{k}}|\dot{J}_{\mathbf{j}}^{\beta}>=-<\dot{\rho}_{\mathbf{k}}|J_{\mathbf{j}}^{\beta}>=-\left[-ik\frac{N}{\beta m}\delta_{k,\beta}\delta_{\mathbf{k}\mathbf{j}}\right]=ik\frac{N}{\beta m}\delta_{k,\beta}\delta_{\mathbf{k}\mathbf{j}}$$
(61)

6 Equazioni del moto per la densita'

Se scegliamo i modi di densita' $\rho_{\mathbf{k}}$ e corrente longitudinale $\mathbf{J}_{\mathbf{k}}$ (quindi con \mathbf{k} parallelo a \mathbf{J}), vediamo subito che modi con diverso \mathbf{k} sono indipendenti. Dunque le matrici richieste da MZ saranno a blocchi, ogni blocco associato ad un diverso \mathbf{k} . Possiamo quindi limitarci al calcolo di un \mathbf{k} arbitrario per i due osservabili $A_1 \equiv \rho_{\mathbf{k}}$ e $A_2 \equiv J_{\mathbf{k}}^k$ con lo stesso \mathbf{k} .

Iniziamo a calcolare le matrici che ci servono:

$$\begin{split} < A|A> &= \left(\begin{array}{c} <\rho_{\mathbf{k}}|\rho_{\mathbf{k}}> &< J_{\mathbf{k}}^{k}|\rho_{\mathbf{k}}> \\ <\rho_{\mathbf{k}}|J_{\mathbf{k}}^{k}> &< J_{\mathbf{k}}^{k}|J_{\mathbf{k}}^{k}> \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} NS(k) & 0 \\ 0 & \frac{N}{\beta m} \end{array}\right) \\ < A|A>^{-1} &= \left(\begin{array}{c} [NS(k)]^{-1} & 0 \\ 0 & [\frac{N}{\beta m}]^{-1} \end{array}\right) \\ < A|\dot{A}> &= \left(\begin{array}{c} <\rho_{\mathbf{k}}|\dot{\rho}_{\mathbf{k}}> &< J_{\mathbf{k}}^{k}|\dot{\rho}_{\mathbf{k}}> \\ <\rho_{\mathbf{k}}|J_{\mathbf{k}}^{k}> &< J_{\mathbf{k}}^{k}|J_{\mathbf{k}}^{k}> \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} 0 & ik\frac{N}{\beta m} \\ ik\frac{N}{\beta m} & 0 \end{array}\right) \\ \mathbf{\Omega} &= \frac{< A|\dot{A}>}{< A|A>} = = \left(\begin{array}{c} 0 & ik\frac{N}{\beta m} \\ ik\frac{N}{\beta m} & 0 \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} [NS(k)]^{-1} & 0 \\ 0 & [\frac{N}{\beta m}]^{-1} \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} 0 & ik \\ \frac{ik}{S(k)\beta m} & 0 \end{array}\right) \end{aligned}$$

Guardiamo ora la matrice $\mathbf{M}(z) \equiv +i \frac{\langle \mathbf{K}(0)[z+\mathcal{QLQ}]^{-1}\mathbf{K}(0)\rangle}{\langle \mathbf{A}(0)|\mathbf{A}(0)\rangle}$ con $|\mathbf{K}\rangle = |\mathcal{Q}\dot{\mathbf{A}}\rangle$ Poiche' $|\mathcal{Q}\dot{A}_1\rangle = |\mathcal{Q}A_2\rangle = 0$ l'unico elemento non nullo della matrice \mathbf{M} e' $M_{22} \equiv +i \langle \mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{k}} [z+\mathcal{QLQ}]^{-1} \mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{k}} > (\frac{N}{\beta m})^{-1}$ (dove il termine $(\frac{N}{\beta m})^{-1}$ viene dalla normalizzazione $\langle A|A\rangle$)

$$\mathbf{M} = \left(\begin{array}{cc} 0 & 0\\ 0 & M_{22} \end{array}\right)$$

L'evoluzione temporale delle funzioni di correlazione sono scrivibile ora come

$$\left[-iz\mathbf{I} - i\mathbf{\Omega} + \tilde{\mathbf{M}}(z)\right]\tilde{\mathbf{Y}}(z) = 1$$
(62)

od in termini matriciali

$$\tilde{\mathbf{Y}}(z) = \left(\begin{array}{cc} -iz & ik\\ \frac{ik}{S(k)\beta m} & -iz + \tilde{M}_{22}(z) \end{array}\right)^{-1}$$

Data una matrice arbitraria

$$E = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$
$$E^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

Da cui

$$\tilde{Y}_{11}(z) = LT[<\rho_k(t)|\rho_k(0) > /S(k)] = \frac{-iz + M_{22}(z)}{-iz[-iz + M_{22}(z)] + \frac{k^2}{S(k)\beta m}} = \frac{1}{-iz + \frac{\Omega_o^2}{-iz + M_{22}(z)}}$$

dove $\Omega_o^2 \equiv \frac{k^2}{S(k)\beta m}$ Queste espressione (definedo $\phi(t) \equiv <\rho_k(t)|\rho_k(0)>/S(k))$ e' la trasformata di Laplace di

$$\ddot{\phi}(t) + \Omega_o^2 \phi(t) + \int_0^t M_{22}(t - t') \dot{\phi}(t') dt' = 0$$
(63)

Infatti

$$LT[\ddot{\phi}(t)] = -\dot{\phi}(0) - izLT[\dot{\phi}(t)]$$

$$= -iz[-\phi(0) - iz\tilde{\phi}(z)] = -iz[-1 - iz\tilde{\phi}(z)]$$
(64)

e l'equazione 63 in trasformata e'

$$-iz[-1 - iz\tilde{\phi}(z)] + \Omega_o^2\tilde{\phi}(z) + \tilde{M}_{22}(z)[-1 - iz\tilde{\phi}(z)] = 0$$

$$[-1 - iz\tilde{\phi}(z)][-iz + M_{22}(z)] + \Omega_o^2\tilde{\phi}(z) = 0$$

$$[-1 - iz\tilde{\phi}(z)] + \frac{\Omega_o^2}{[-iz + M_{22}(z)]}\tilde{\phi}(z) = 0$$

$$[-iz + \frac{\Omega_o^2}{[-iz + M_{22}(z)]}]\tilde{\phi}(z) = 1$$
(65)

7 La transizione vetrosa

Vedi note sulla transizione vetrosa

8 Rottura di ergodicita' nella funzione di correlazione

Come ci aspettiamo si comporti la funzione di memoria in vicinanza della transizione vetrosa ? Notiamo inoltre che se M(t) va a zero, per tempi lunghi, anche la funzione di correlazione $\phi(t)$ va a zero. Infatti a tempi lunghi possiamo assumere che $\ddot{\phi}(t) \approx 0$ e $\dot{\phi}(t) \approx 0$

$$\Omega^2 \phi(\infty) + \int_0^\infty M(\infty - t') \dot{\phi}(t') dt' \approx 0$$
(66)

Poiche' $\dot{\phi}(t')$ e' non nulla solo a tempi piccoli, $M(\infty - t') \approx M(\infty)$ e

$$\Omega^2 \phi(\infty) + M(\infty) \int_0^\infty \dot{\phi}(t') dt' = \Omega^2 \phi(\infty) + M(\infty) [\phi(\infty) - 1] \approx 0$$
(67)

da cui

$$M(\infty) = \Omega^2 \frac{\phi(\infty)}{1 - \phi(\infty)} \tag{68}$$

(Esercizio: ricavare lo stesso risultato trasformando secondo Laplace l'equazione 1 e studiando il limite per $\omega \to 0$).

Dunque uno stato non ergodico ($\phi(\infty) \neq 0$) richiede una funzione di memoria non nulla a tempi lunghi. Inoltre, il parametro di non-ergodicita' e memoria sono legati dalla relazione in Eq.68.

A tempi lunghi la funzione di memoria e' dunque esprimibile in termini della funzione di correlazione. Proviamo allora a pensare alla funzione di memoria come una funzione delle funzioni di correlazione e ad espandere la funzione di memoria in termini di funzioni di correlazione.

Nell' ipotesi piu' semplice (modello F_1) a tempi lunghi

 $M(t) = A_1 \phi(t)$

e non includiamo termini costanti tipo A_0 perche' quando $\phi(t) = 0$ la memoria deve essere nulla.

In questo caso

$$A\phi(\infty) = \Omega^2 \frac{\phi(\infty)}{1 - \phi(\infty)} \longrightarrow \phi_\infty = 1 - \frac{\Omega^2}{A_1}$$

Per piccoli valori di A_1 (accoppiamento debole), non esiste alcuna soluzione fisica perche' $\phi_{\infty} < 0$. Ma se, aumentando la densita' o diminuendo la temperatura, $A_1 = \Omega_2$, a quel punto il sistema diventa non ergodico e il fattore di non ergodicita' cresce continuamente da zero verso uno. Questa transizione prende in gergo il nome di transizione di tipo A_1 o percolativa e si osserva nei vetri alcune volte nella dinamica rotazionale.

Abbiamo dunque un modello che puo' rappresentare la rottura di ergodicita' ma non del tipo previsto dalla transizione vetrosa per la densita', dove si osserva un salto discontinuo dal fattore di non ergodicita'.

Proviamo a considerare uno sviluppo quadratico in ϕ (modello F_2), cioe'

$$M(t) = B_2 \phi(t)^2$$

In questo caso

$$B_2\phi^2(\infty) = \Omega^2 \frac{\phi(\infty)}{1 - \phi(\infty)} \quad \rightarrow \quad B_2\phi_\infty^2 - B_2\phi_\infty + \Omega^2 = 0$$

che ammette come soluzioni

$$\phi_{\infty} = \frac{1 \pm \sqrt{1 - 4\Omega^2/B_2}}{2}$$

Avendo questa volta una espressione quadratica, nel momento in cui l'argomento della radice quadrata diventa nullo, nasce una soluzione reale ed il fattore di non ergodicita' diviene all' improvviso non nullo (1/2). Questi modelli sembrano suggerire che e' necessario un accoppiamento quadratico tra le correlazioni per poter generare una transizione ergodica-non ergodica.

9 Approximazione MCT a M_{22}

L'idea di base della approssimazione MCT e' quella di calcolare M_{22} dividendola in due contributi. Un contributo veloce (approssimabile ad una funzione delta) ed un contributo lento, che nasce dalla proiezione di M_{22} nel sottospazio delle coppie di densita', cioe' dello spazio vettoriale individuato dai prodotti $|\rho_k \rho_p \rangle$ (che per comodita' di notazione scriveremo come $|k, p \rangle$).

9.1 Density Equations of Motion

Per motivare l'idea della proiezione sulle coppie di densita' esaminiamo l'equazione di Newton scritta per le fluttuazioni di densita'.

We begin with the definition of Newtons equations,

$$\ddot{\mathbf{r}}_j(t) = -\frac{1}{m} \frac{\partial \Phi}{\partial \mathbf{r}_j(t)} \tag{69}$$

where $\mathbf{r}_j(t)$ are the positions of particles j = 1, N and m is the particle mass, and we suppose that the total inter-particle potential $\mathcal{V}(\mathbf{r}_1, ..., \mathbf{r}_n)$ can be expressed as a sum of pair potentials,

$$\mathcal{V} = \frac{1}{2} \sum_{m,m'} v(|\mathbf{r}_m(t) - \mathbf{r}_{m'}(t)|) \tag{70}$$

The density of the N particles located at positions \mathbf{r}_j is given by the sum,

$$\rho(\mathbf{r},t) = \sum_{j=1}^{N} \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_j(t))$$
(71)

The Fourier transform of the density, which we name the density variable, is,

$$\rho_{\mathbf{k}}(t) = \sum_{j=1}^{N} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{j}(t)}$$
(72)

and the structure factor of the system is defined as the density-density correlation,

$$S(k,t) = \frac{1}{N} \langle \rho_{-\mathbf{k}}(0) \rho_{\mathbf{k}}(t) \rangle.$$
(73)

We create the equations of motion corresponding to these variables using the first and second time derivative,

$$\dot{\rho}_{\mathbf{k}}(t) = \sum_{j} i(\mathbf{k} \cdot \dot{\mathbf{r}}_{j}(t)) e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)}$$
(74)

$$\ddot{\rho}_{\mathbf{k}}(t) = \sum_{j} i(\mathbf{k} \cdot \ddot{\mathbf{r}}_{j}(t)) e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)} - \sum_{j} (\mathbf{k} \cdot \dot{\mathbf{r}}_{j}(t))^{2} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)}$$
(75)

So far these equations are only formal equalities, but we can now eliminate the second time derivative of the positions using Newtons equations (69). To do this, we Fourier analyse equation (70) to obtain,

$$\mathcal{V} = \frac{1}{2V} \sum_{m,m'} \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} e^{-i\mathbf{k}' \cdot (\mathbf{r}_m(t) - \mathbf{r}_{m'}(t))}$$
$$= \frac{1}{2V} \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} (\rho_{\mathbf{k}'}^* \rho_{\mathbf{k}'} - N \delta_{k',0})$$
(76)

where V is the total volume of the system and we have assumed that the potential depends only on the modulus of the wave-vector.

The requirement of a Fourier transformable potential would naturally exclude the presence of a repulsive hard-core. This restriction on our derivation can be removed, but at the moment, we present the derivation for the case of an interaction potential that is Fourier transformable.

Thus, the derivative of the potential in Fourier space can be written as,

$$\frac{\partial \mathcal{V}}{\partial r_j(t)} = \frac{1}{2V} \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} \left(\frac{\partial \rho_{\mathbf{k}'}^*}{\partial k'} \rho_{\mathbf{k}'} + \rho_{\mathbf{k}'}^* \frac{\partial \rho_{\mathbf{k}'}}{\partial k'} \right)$$
$$= \frac{1}{2V} \sum_m \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} (-i\mathbf{k}' e^{-i\mathbf{k}' \cdot (\mathbf{r}_j(t) - \mathbf{r}_m(t))} + c.c.)$$
(77)

so that the equations of motion for the density variables (75) now become,

$$\ddot{\rho}_{\mathbf{k}}(t) = -\sum_{j} (\mathbf{k} \cdot \dot{\mathbf{r}}_{j}(t))^{2} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)} - \frac{1}{mV} \sum_{j,m} \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} (\mathbf{k} \cdot \mathbf{k}') e^{-i\mathbf{k}' \cdot (\mathbf{r}_{j}(t) - \mathbf{r}_{m}(t))} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)} = -\sum_{j} (\mathbf{k} \cdot \dot{\mathbf{r}}_{j}(t))^{2} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_{j}(t)} - \frac{1}{mV} \sum_{\mathbf{k}'} v_{k'} (\mathbf{k} \cdot \mathbf{k}') \rho_{\mathbf{k} - \mathbf{k}'}(t) \rho_{\mathbf{k}'}(t)$$
(78)

Note that equations (78) constitute an exact set of equations, that are equivalent to Newtons equations, but written in terms of the density variables.

9.2 calcoli MCT

Poiche' i vettori $|k, p \rangle$ non sono tra loro ortogonali, l'operazione di proiezione sul sottospazio richiede anche una matrice di normalizzazione $g_{kpk'p'}$.

L'operatore di proiezione sul sottospazio viene definito come

$$\mathcal{P}_{MCT} = \sum_{kpk'p'} |k, p > g_{kpk'p'} < k'p'| \tag{79}$$

dove $g_{kpk'p'}$ deve soddisfare

$$\sum_{lm} g_{lmk'p'} < lm|kp >= \delta_{kk'} \delta_{pp'} \tag{80}$$

Cosi definito, applicando \mathcal{P}_{MCT} a |l, m >si trova

$$\mathcal{P}_{MCT}|lm\rangle = \sum_{kpk'p'}|kp\rangle g_{kpk'p'} < k'p'|l, m\rangle = \sum_{kp}|kp\rangle \sum_{k'p'}g_{kpk'p'} < k'p'|l, m\rangle$$
(81)
$$= \sum_{kp}|kp\rangle \delta_{kl}\delta_{pm} = |l, m\rangle$$

L'approccio di MCT e' costituita da una serie di approssimazioni **non-controllate** (se non a posteriori).

La prima approssimazione consiste nel sostituire l'osservabile generico \mathcal{F} con la sua proiezione nel sottospazio delle coppie

$$\mathcal{F} \approx \mathcal{P}_{MCT} \mathcal{F} = \sum_{kpk'p'} |k, p > g_{kpk'p'} < k'p'|\mathcal{F} >$$

La secondo approssimazione consiste nel sostituire medie di prodotti che evolvono nel tempo con \mathcal{QLQ} con prodotti di medie che evolvono con \mathcal{L} , cioe'

$$< kp|e^{i\mathcal{QLQt}}|k'p'> \approx < k|e^{i\mathcal{L}t}|k'> < p|e^{i\mathcal{L}t}|p'>$$

In questa approssimazione <
 $kp|k'p'>\approx < k|k'> < p|p'>$ e dunque la formula 80 diviene

$$\sum_{lm} g_{lmk'p'} N^2 S(k) S(p) \delta_{lk} \delta_{mp} = \delta_{kk'} \delta_{pp'}$$
(82)

$$g_{kpk'p'}N^2S(k)S(p) = \delta_{kk'}\delta_{pp'}$$

$$g_{kpk'p'} = \frac{\delta_{kk'}\delta_{pp'}}{N^2S(k)S(p)}$$
(83)

Il vettore $|Q\dot{J}_{q}\rangle$ proiettato nella base delle coppie da'

$$\begin{split} |\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > &\approx |\mathcal{P}_{\mathcal{MCT}}\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > = \sum_{kpk'p'} |k, p > g_{kpk'p'} < k'p'|\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > = \sum_{kpk'p'} |k, p > \frac{\delta_{kk'}\delta_{pp'}}{N^2S(k)S(p)} < k'p'|\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > \\ &\sum_{kp} |k, p > \frac{1}{N^2S(k)S(p)} < kp|\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > \end{split}$$

Con queste due approssimazioni $M_{22}(t) \equiv \langle \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} e^{i\mathcal{Q}\mathcal{L}\mathcal{Q}t} \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} \rangle (\frac{N}{\beta m})^{-1}$ puo' essere scritta come

$$M_{22}(t) \approx \frac{\beta m}{N} \left\{ \sum_{lm} < lm | \frac{1}{N^2 S(l) S(m)} < \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} | lm > \right\} e^{i\mathcal{QLQ}t} \left\{ \sum_{kp} |k, p > \frac{1}{N^2 S(k) S(p)} < kp | \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} > \right\}$$

ed utilizzando il fatto che

$$< lm|e^{i\mathcal{QLQt}}|kp> \approx < l|e^{i\mathcal{L}t}|k> < m|e^{i\mathcal{L}t}|p> = N^2 S(l)S(m)\phi_l(t)\phi_m(t)\delta_{lk}\delta_{mp}$$

$$M_{22}(t) \approx \frac{\beta m}{N} \sum_{kp} \langle \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} | kp \rangle \frac{1}{N^2 S(k) S(p)} \langle kp | \mathcal{Q} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} \rangle \phi_k(t) \phi_p(t)$$

Resta dunque da calcolare il prodotto scalare < $\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> = <$ (1 – $\mathcal{P})\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> = <$ $\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> - \langle \mathcal{P}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp>$ Esaminiamo il termine $\langle \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp>$

$$\langle \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp \rangle = - \langle \mathbf{J}_{\mathbf{q}}|\dot{k}p \rangle - \langle \mathbf{J}_{\mathbf{q}}|k\dot{p} \rangle$$

$$<\mathbf{J}_{\mathbf{q}}|\dot{k}p> = <\sum_{l}\mathbf{v}_{l}e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}_{\mathbf{l}}}\left(\sum_{m}\frac{d}{dt}e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}_{\mathbf{m}}}\right)\sum_{n}e^{i\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}_{\mathbf{n}}}> =$$

$$= <\sum_{lmn} \mathbf{v}_l \left(i\mathbf{k} \cdot \mathbf{v}_m \right) e^{-i\mathbf{q} \cdot \mathbf{r}_l} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_m} e^{i\mathbf{p} \cdot \mathbf{r}_n} > = <\sum_{lmn} i\mathbf{k} \mathbf{v}_l^2 \delta_{lm} e^{-i\mathbf{q} \cdot \mathbf{r}_l} e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}_m} e^{i\mathbf{p} \cdot \mathbf{r}_n} > =$$

$$=\sum_{mn}i\mathbf{k}(\mathbf{v}_m)^2e^{-i(\mathbf{q}-\mathbf{k})\cdot\mathbf{r_m}}e^{i\mathbf{p}\cdot\mathbf{r_n}}>=i\mathbf{k}\frac{1}{\beta m}\rho_{(\mathbf{q}-\mathbf{k})}\rho_{\mathbf{p}}^*=i\mathbf{k}\frac{1}{\beta m}NS(p)\delta_{\mathbf{q}-\mathbf{k},\mathbf{p}}=i\mathbf{k}\frac{N}{\beta m}S(p)\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}$$

Analogamente

$$<\mathbf{J}_{\mathbf{q}}|k\dot{p}>=i\mathbf{p}rac{N}{eta m}S(k)\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}$$

trovando cosi'

$$<\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp>=-irac{N}{eta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}[\mathbf{k}S(p)+\mathbf{p}S(k)]$$

Utilizzando la relazione $S(k)^{-1} = 1 - nc(k)$, dove n e' la densita' in numero e c(k) la funzione di correlazione diretta.

$$<\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> = -i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[\mathbf{k}\{1-nc(k)\}+\mathbf{p}\{1-nc(p)\}] =$$
$$= -i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[\mathbf{k}+\mathbf{p}-n\mathbf{k}c(k)-n\mathbf{p}c(p)]$$

Guardiamo ore il termine
 $< \mathcal{P} \dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}} | kp >$. L'operatore \mathcal{P}
e' definito come

$$\mathcal{P} = \frac{|\rho_{\mathbf{q}}\rangle \langle \rho_{\mathbf{q}}|}{\langle \rho_{\mathbf{q}}|\rho_{\mathbf{q}}\rangle} + \frac{|\mathbf{J}_{\mathbf{q}}\rangle \langle \mathbf{J}_{\mathbf{q}}|}{\langle \mathbf{J}_{\mathbf{q}}|\mathbf{J}_{\mathbf{q}}\rangle} = \frac{|\rho_{\mathbf{q}}\rangle \langle \rho_{\mathbf{q}}|}{NS(q)} + \frac{\beta m}{N} |\mathbf{J}_{\mathbf{q}}\rangle \langle \mathbf{J}_{\mathbf{q}}|$$

 $\label{eq:poiche} \text{Poiche'} < \mathbf{\dot{J}_q} || \mathbf{J_q} >= 0,$

$$|\mathcal{P}\mathbf{\dot{J}_q}\rangle = \frac{1}{NS(q)}|\rho_\mathbf{q}\rangle < \rho_\mathbf{q}|\mathbf{\dot{J}_q}\rangle$$

e poiche' (vedi sopra) < $\rho_{\bf q} | {\bf \dot J}_{\bf q} > = i {\bf q} \frac{N}{\beta m}$

$$|\mathcal{P}\mathbf{\dot{J}_q}\rangle = i\mathbf{q}\frac{1}{\beta mS(q)}|\rho_\mathbf{q}\rangle$$

Dunque

$$<\mathcal{P}\mathbf{\dot{J}_{q}}|kp>=-i\mathbf{q}rac{1}{eta mS(q)}< q|kp>$$

Una buona approssimazione della funzione di correlazione delle triplette di densita'< q k p >e' noto essere

$$<\rho_{\mathbf{q}}\rho_{\mathbf{k}}\rho_{\mathbf{p}}>=\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}N^{2}S(q)S(k)S(p)$$

che ci consente di scrivere

$$<\mathcal{P}\mathbf{\dot{J}_{q}}|kp>=-i\mathbf{q}\frac{N}{\beta m}S(k)S(p)\delta_{\mathbf{q,k+p}}$$

Mettendo insieme tutti i pezzi troviamo che

$$< \mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> = <(1-\mathcal{P})\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> = <\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> - <\mathcal{P}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp> =$$
$$-i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[\mathbf{k}+\mathbf{p}-n\mathbf{k}c(k)-n\mathbf{p}c(p)] + i\mathbf{q}\frac{N}{\beta m}S(k)S(p)\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}} =$$
$$-i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[\mathbf{k}+\mathbf{p}-n\mathbf{k}c(k)-n\mathbf{p}c(p)-\mathbf{q}] =$$
$$i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[n\mathbf{k}c(k)+n\mathbf{p}c(p)]$$

A noi interessa la componente lungo ${\bf q},$ e dunque proiettiamo nella direzione di ${\bf \hat{q}}$

$$<\mathcal{Q}\dot{\mathbf{J}}_{\mathbf{q}}|kp>\hat{\mathbf{q}}=i\frac{N}{\beta m}\delta_{\mathbf{q},\mathbf{k}+\mathbf{p}}S(k)S(p)[n\hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{k}c(k)+n\hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{p}c(p)]$$

Tornando adesso alla funzione di memoria

$$M_{22}(t) \approx \frac{\beta m}{N} \sum_{kp} < \mathcal{Q} \mathbf{\dot{J}}_{\mathbf{q}} | kp > \frac{1}{N^2 S(k) S(p)} < kp | \mathcal{Q} \mathbf{\dot{J}}_{\mathbf{q}} > \phi_k(t) \phi_p(t) =$$
$$= \frac{\beta m}{N} \sum_{\mathbf{k} + \mathbf{p} = \mathbf{q}} \frac{1}{2N^2 S(k) S(p)} \phi_k(t) \phi_p(t) \left[\frac{N}{\beta m} S(k) S(p) [n \mathbf{\hat{q}} \cdot \mathbf{k} c(k) + n \mathbf{\hat{q}} \cdot \mathbf{p} c(p)] \right]^2$$

$$= \frac{n^2}{2N\beta m} \sum_{\mathbf{k}+\mathbf{p}=\mathbf{q}} S(k)S(p)\phi_k(t)\phi_p(t)[\hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{k}c(k) + \hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{p}c(p)]]^2$$

. Notate che la somma su kp (con k > p per evitare il doppio conto delle direzioni) e stata scritta come somma sui **k** e sui **p** non ristretta tramite la comparsa del fattore 1/2. Utilizzando la definizione di $\Omega_o = \frac{q^2}{S(q)\beta m}$

$$M_{22} = \Omega_o^2 \frac{n^2}{2Nq^2} \sum_{\mathbf{k}+\mathbf{p}=\mathbf{q}} S(k)S(p)S(q)\phi_k(t)\phi_p(t)[\hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{k}c(k) + \hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{p}c(p)]]^2$$

o equivalentemente

$$M_{22} = \Omega_o^2 \frac{n}{2Vq^2} \sum_{\mathbf{k}+\mathbf{p}=\mathbf{q}} S(k)S(p)S(q)\phi_k(t)\phi_p(t)[\hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{k}c(k) + \hat{\mathbf{q}}\cdot\mathbf{p}c(p)]]^2$$

Infine, notiamo che la sommatoria su \mathbf{k} puo' essere trasformata in un integrale, moltiplicano per la opportuna densita' di punti \mathbf{k} nel continuo, cioe'

$$\sum_{\mathbf{k}} = \frac{V}{(2\pi)^3} \int dk_x dk_y dk_z$$

$$M_{22} = \Omega_o^2 \frac{n}{2(2\pi)^3 q^2} \int d\mathbf{k} S(k) S(|\mathbf{q} - \mathbf{k}|) S(q) \phi_k(t) \phi_{|\mathbf{q} - \mathbf{k}|}(t) [\hat{\mathbf{q}} \cdot \mathbf{k} c(k) + (\mathbf{q} - \hat{\mathbf{q}} \cdot \mathbf{k}) c(|\mathbf{q} - \mathbf{k}|)]^2$$

9.3 MCT features

One of the merits of MCT is to identify the universal features of the temporal decay of density correlators in terms of asymptotic power-laws of approach to the ideal glass transition. In order to properly define the asymptotic laws it is preliminarily necessary to define a parameter ϵ which quantifies, in terms of a control parameter x, the distance from the kinetic transition at x_c

$$\epsilon = \frac{x - x_c}{x_c}.$$

It is usually related to the fractional distance from the transition expressed in terms of volume fraction ϕ ($x = \phi$) or temperature (x = 1/T). A convenient way of describing the universal characteristics of the decay is to introduce its relevant time scales and the behavior of the time correlators in the various time ranges, namely:

1. the region of the microscopic decay related to a short-time scale t_0 of the order of the Brownian time scale in colloidal systems and of the order of the inverse phonon relaxation frequency in Newtonian systems.

2. The β -relaxation region corresponding to the decay towards a plateau f_k^c and the further decay below the plateau when $\epsilon < 0$, while there is ergodicity breaking for $\epsilon > 0$. In the vicinity of the plateau MCT proposes a general expression for the density correlators of the form

$$\Phi_k(t) = f_k^c + h_k \sqrt{\epsilon} g_{\pm}(t/t_{\epsilon}),$$

where the subscript in g_{\pm} corresponds to the sign of ϵ , which goes under the name of factorization property, since the space and time dependencies separate, and scales with the characteristic time t_{ϵ}

$$t_{\epsilon} = t_0 |\epsilon|^{-1/(2a)}.$$

which in turn scales with an exponent related to the quantity a. The non-ergodicity factor f_k^c , the critical amplitude h_k and the β -correlator g_{\pm} , are independent from ϵ . Given a particular system, g_{\pm} is a function which can be determined knowing n and the inter-particle potential, which determines the structure factor S_k . The leading behavior of the function $g_{\pm}(t/t_{\epsilon})$ above or below the non-ergodicity plateau is given by the power-law in time valid for $t/t_{\epsilon} \ll 1$

$$g_{\pm}(t/t_{\epsilon}) \approx (t/t_{\epsilon})^{-a}$$

with $0 < a \leq 1/2$, while for $t/t_{\epsilon} \gg 1$ the well-known von Schweidler law is valid, with

$$g_{-}(t/t_{\epsilon}) \approx -(t/t_{\epsilon})^{b}.$$

and $0 < b \leq 1$. It is possible to relate both exponents a (for t_{ϵ} and g_{\pm}) and b through the following relation involving the Euler Γ function

$$\frac{(\Gamma(1-a))^2}{\Gamma(1-2a)} = \frac{(\Gamma(1+b))^2}{\Gamma(1+2b)}$$

As for the case of critical phenomena, exponents and critical laws are expected to be robust with respect to changes of system, while actual value of the kinetic transition is significantly affected by the approximations employed in MCT.

3. The α -decay regime is the last stage of the decay, the cage break-up, and is characterized by a time-scale τ which diverges on approaching the transition as a power-law

$$\tau \approx |\epsilon|^{-\gamma} \tag{84}$$

where the exponent γ is given by

$$\gamma = \frac{1}{2a} + \frac{1}{2b}.$$

The time-scale τ enters the so-called time-temperature superposition relation

$$\Phi_k(t) = F_k\left(\frac{t}{\tau}\right)$$

where $F_k(t/\tau)$ is a master function of the scaled time t/τ which allows to draw a master plot of the density correlators. A good approximation of this function is very often given by the stretched exponential function

$$\phi_k(t) = A_k \ e^{-\left(\frac{t}{\tau_k}\right)^{\beta_k}}.$$

A sketch of the typical shape of the density correlators, highlighting the different time regions described by MCT is shown in Fig. 1.



Figure 1:

Sketch of the typical shape of the density correlators in the liquid, close to the glass transition. The figure highlights the different time regions in the decay of the correlations. The initial microscopic intra-cage dynamics (non universal) is followed, according to MCT, by a time region where universal features of the caging dynamics are observed and described by the β -correlator g_- , around the non-ergodicity parameter f. The leading terms in g_- are power-law functions. This region is followed, in the liquid side, by the cage-restructuring decay which can be well modeled by a stretched exponential function.

Many aspects of the predictions of the ideal MCT have been tested in detail in various systems, both experimentally and using computer simulation, with good results.